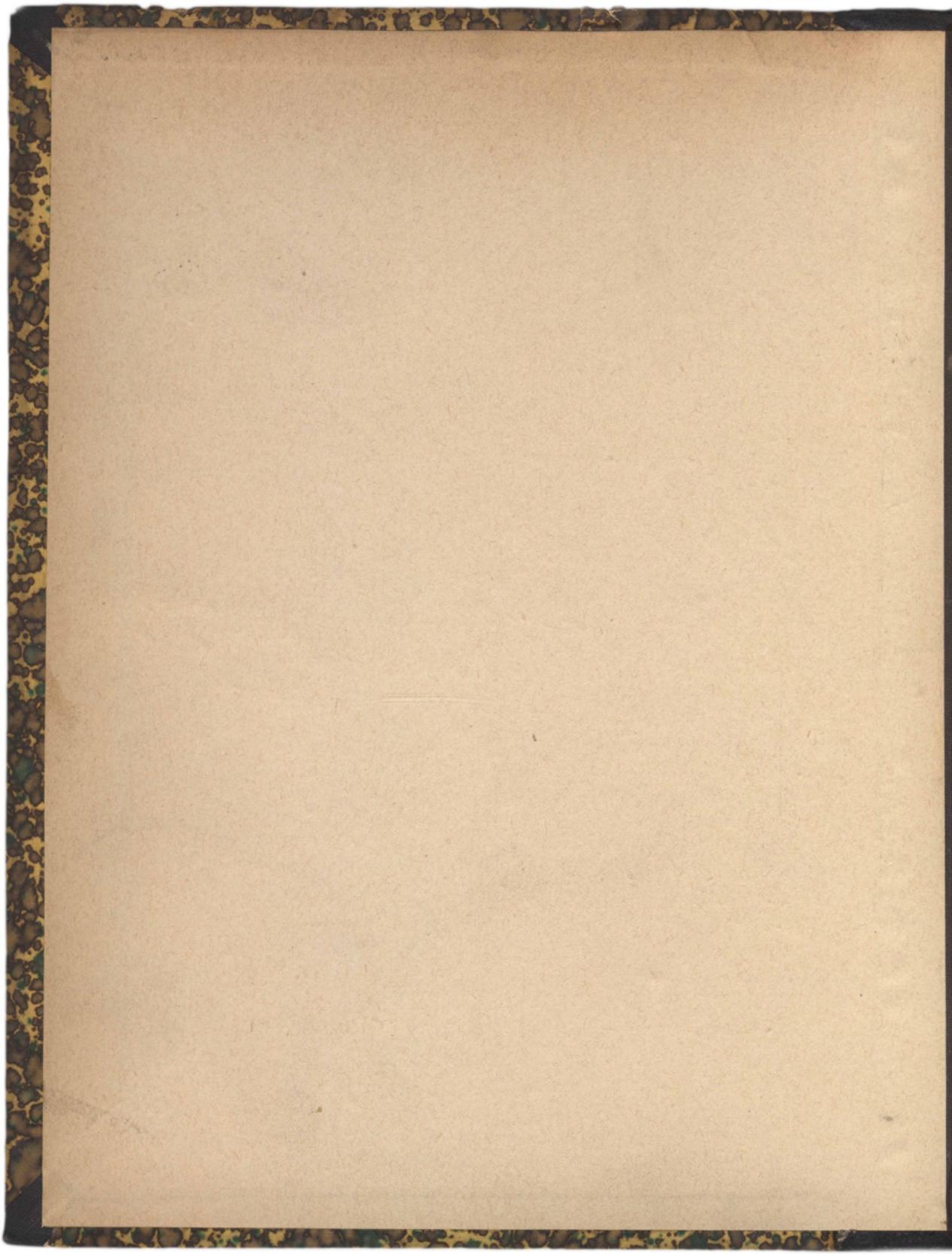


KLEIN

Differentialg.



J. W. K.

Tan *Kart.*

Ausgewählte Kapitel aus der Theorie der linearen
Differentialgleichungen
zweiter Ordnung
II.

Vorlesung

von
F. Klein.

gehalten während des Sommersemesters 1891.

Göttingen. 1891.

~~Gabinet Matematyczny
Towarzystwa Naukowego Warszawskiego~~

L. inw. ~~449~~

~~Gabinet Matematyczny
Towarzystwa Naukowego Warszawskiego~~

opus nr: 46807



~~Gabinet Matematyczny
Towarzystwa Naukowego Warszawskiego~~

Einleitung.

Die folgenden Vorlesungen sollen sich auf dieselben Differentialgleichungen beziehen, mit denen wir uns nun schon seit zweieinhalb Semestern beschäftigt haben, nämlich auf die linearen Differentialgleichungen zweiter Ordnung:

$0 = P^0 + \left(\frac{1 - \lambda' - \lambda''}{x-a} + \dots \right) P' + \left(\frac{\lambda' \lambda'' (a-b) \dots (a-n)}{x-a} + \dots + G_{n+1}(x) \right) \frac{P^0}{(x-a) \dots (x-n)}$
durch die wir die allgemeinen P . functionen definieren, oder auch

auf die zugehörigen Differentialgleichungen dritter Ordnung:

$$\frac{y'''}{y'} - \frac{1}{x} \left(\frac{y''}{y'} \right)^2 = \left(\frac{1 - \lambda^2}{x} : \frac{(a-b) \dots (a-n)}{x-a} + \dots + 2 G_{n+1}(x) \right) \frac{P^0}{(x-a) \dots (x-n)},$$

denen ein beliebiger Quotient $\eta = \frac{P^0}{P^1}$ genügt. Und zuvor denken wir uns dabei die sämmtlichen Constanten: die Verzweigungsstellen a, b, c, \dots , die Exponenten $\lambda', \lambda'', \dots$ (deren Summe $= n-2$), oder doch die Exponenten-Differenzen λ, μ, \dots , endlich die accessorischen Parameter α, β, \dots (die Coefficienten von G) zumeist als reell, so dass die Halbebene x vermöge η auf ein Kreisbogen- n -Eck mit den Winkeln $\lambda\pi, \mu\pi, \dots$ abgebildet erscheint. In dem besonderen Falle $n=3$ haben wir die Existenz dieser Abbildung bereits im vorigen Semester an die Spitze der Beobachtung gestellt. Unsere Aufgabe soll es jetzt sein, analoge Überlegungen für beliebigen Werth von n durchzuführen. Wir gehen also darauf aus, eine allgemeine Theorie unserer Differentialgleichungen auf die Betrachtung der Kreisbogen- n -Ecke zu gründen. Ich kann zwar kaum hoffen, das hiermit bezeichnete Programm in diesem Semester irgendwie in abschliessender Weise zur Geltung zu bringen: die Schwierigkeit, welche einer solchen Absicht entgegensteht, liegt, so viel ich sehe kann, auf rein geometrischem Gebiete und kommt darauf hinaus, dass es

zur Zeit noch unmöglich sein dürfte, sich von der allgemeinen Gestalt eines Kreisbogen. n. Ecks eine adequate Vorstellung zu bilden. Tämmer aber denke ich einzelne Punkte des bezeichneten Programm's zu erledigen, und ich verspreche mir, dass dadurch allein schon die Theorie unserer Differentialgleichungen einen neuen Aufschwung nehmen soll. —

Ich recapitulire hier zunächst die Hauptresultate, die wir für $n = 3$ gefunden hatten, soweit dieselben für unsere forneren Betrachtungen wesentlich scheinen, in möglichst übersichtlicher Form:

1) Von der wirklichen Gestalt des Kreisbogendreiecks $\lambda\pi$, $\mu\pi$, $\nu\pi$.

Wir denken uns λ, μ, ν so geordnet, dass $\lambda \geq \mu \geq \nu$ und unterscheiden nun Kreisbogendreiecke erster oder zweiter Art, je nach dem $\lambda \leq \mu + \nu$, oder $\lambda \geq \mu + \nu$. Wir bilden uns ferner den Begriff des reduzierten Dreiecks. Dr. Schilling hat die Festsetzungen, welche ich in dieser Hinsicht früher traf (vergl. auch Annalen 37), etwas vereinfacht. Wir nennen dementsprechend jetzt ein Dreieck λ_0, μ_0, ν_0 ($\lambda_0 \geq \mu_0 \geq \nu_0$) reduziert, wenn $\lambda_0 \leq \pi$, $\mu_0 \leq \pi$. Unter a, b, c, A beliebige ganze Zahlen verstanden, ergibt sich aus dem reduzierten Dreieck das allgemeinste Dreieck erster Art, indem wir schreiben:

$$\begin{aligned}\lambda &= \lambda_0 + b + c, \\ \mu &= \mu_0 + c + a, \\ \nu &= \nu_0 + a + b,\end{aligned}$$

das allgemeinste Dreieck zweiter Art aber, indem wir setzen:

$$\begin{aligned}\lambda &= \lambda_0 + z + b + c, \\ \mu &= \mu_0 + c, \\ \nu &= \nu_0 + b.\end{aligned}$$

Dam entsprechen die folgenden beiden geometrischen Prädze:

Das allgemeinste Dreieck erster Art entsteht aus dem reduzierten Dreieck

Allerdings ist der Schilling'sche Reduktionsprozess unter Umständen nicht eindeutig.

dadurch, dass man an dessen 3 Seiten beliebig viele Preisscheiben (a, b, c Kreisscheiben) lateral anhängt.

Das allgemeine Dreieck zweiter Art aber dadurch, dass man an eine Ecke des reducierden Dreiecks, und ferner an die beiden von der Ecke auslaufenden Seiten, beliebig viele Preisscheiben (A, b, c Kreisscheiben) polar, beziehungsweise lateral anhängt.

2) Von der Bedeutung der unter 1) entwickelten Sätze.

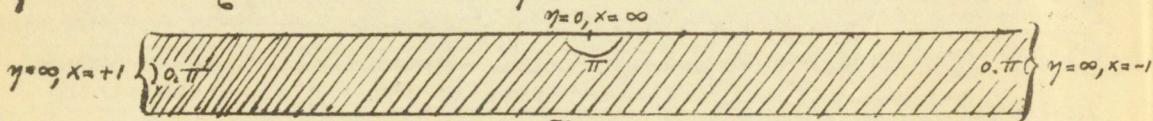
Die aufgestellten Sätze gewinnen insbesondere Bedeutung, wenn man fragt wie oft irgend ein Functionszweig η , den wir für die positive Halbebene x definiert haben, innerhalb dieser Halbebene oder auf beiden drei dieselbe begrenzenden Stücken der reellen Axe seinen bestimmten Werth, z. B. den Werth 0, annimmt?

In der That lässt sich diese Frage in jedem Falle so beantworten, dass man zunächst untersucht, wie das zu unserem Functionszweige gehörige reducirete Dreieck gegen den Nullpunkt der η . Ebene liegt, und dass man dann zu sieht, wie oft der Nullpunkt von den anzuhangenden Kreisscheiben überdeckt wird oder auf deren Rande liegt. Meine Entwickelungen in Bd. 3⁴ der Annalen, wo ich auf diese Weise die Anzahl der reellen Nullstellen bestimme, die $F(l, m, n, x)$ zwischen $x=0$ und $x=1$ besitzt, sind nur eine einzelne Anwendung des hiermit bezeichneten Princips. —

Alle Sätze, welche man über das Verschwinden irgend welcher Particularlösung der hypergeometrischen Differentialgleich. aufstellen kann, müssen sich aus unserem Prinzip ableiten lassen.

Ich betrachte beispielsweise die Frage nach den Nullstellen der Kugelfunctionen 2^{ter} Art, welche Hermite und Poincaré neuerdings (1891) in den Annales de Toulouse bearbeitet haben. Wir haben da auf der X Axe die 3 singulären Punkte bei ∞ und ± 1 , die zugehörigen Exponentendifferenzen sind $2m+1, 0, 0, \pm 1$, geben also ein Dreieck mit den Winkeln $(\pm m+1)\pi, 0.\pi, 0.\pi$, dessen

„reduzierte“ Gestalt die Winkel $\pi, 0, 0$ aufweist. Wir setzen jetzt $\eta = \frac{Q^n(x)}{P^n(x)}$, wo $P^n(x)$ die Kugelfunktion erster Art: $Q^n(x)$ wird überall verschwinden, wo dieses η zu Null wird, es sei denn, dass das Nullsein von η durch das Unendlich werden von P hervorgerufen wird. Wir betrachten zunächst, in der positiven wie in der negativen Halbebene x , denjenigen Zweig von $Q^n(x)$, welcher längs der Stiche der x -Achse, die von ± 1 ins Unendliche laufen, reell ist. Hier die Gestalt und Lage desjenigen reduzierten Dreiecks, welches unter dieser Voraussetzung der positiven Halbebene x entspricht:



Wir steigen zu dem wirklichen Dreiecke auf, welches den Verlauf unseres η angibt, indem wir an die Ecke $\eta=0$ der so gezeichneten Fig. n Halbebenen polar anhängen. So entsteht bei spielsweise für $n=1$:

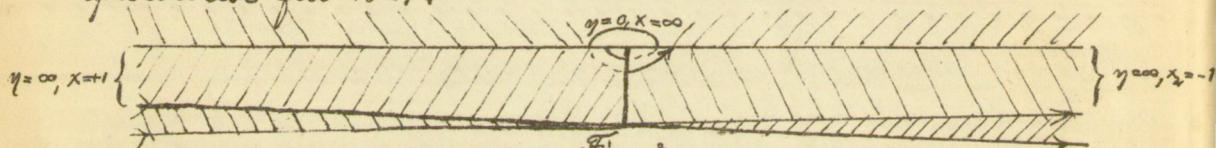


Fig. n.

Wir erhalten die gewünschte Fig. für die negative Halbebene, indem wir das so erhaltene Dreieck an seiner oberen Begrenzungsgeraden spiegeln. Man sieht: die Gesamtafig., welche solcherweise entsteht, überdeckt den Nullpkt. der η -Ebene nur vermöge des vielfachen Windungspkt., der $x=\infty$ entspricht und zwar $(2n+1)$. fach. Dieser Nullpkt. von η ist aber zum Teil auf Rechnung von $P(x)$ zu setzen (welches für $x=\infty$ n fach unendlich wird) Daher wird der zu nächst betrachtete Zweig von $Q^n(x)$ innerhalb der positiven, wie innerhalb der negativen Halbebene x nirgends zu Null, außer $(n+1)$ fach bei $x=\infty$.) — Ziehen wir jetzt einen weiteren Zweig von $Q^n(x)$ in Betracht, den wir erreichen, indem wir den bislang untersuch-

den Zweig von der positiven Halbebene aus über das Intervall der x . Axe, welches von -1 bis +1 hinreicht, hinaüber in die negative Halbebene fortsetzen. Wollen wir uns die x . Ebene längs des Stückes von -1 bis +1 aufgeschnitten denken! Das Bild, welches unser neuer Zweig, oder vielmehr der mit diesem Zweige gebildete Quotient η , von der so zerschnittenen Ebene entwirft, so, gibt sich aus der eben betrachteten Gesamtfig. indem wir dieselbe um die doppelte Breite des in Fig. 1 gezeichneten Streifens nach abwärts schieben. Hier wird nun diejenige Hälfte der neuen Fig., welche der positiven Halbebene x entspricht, vermöge der n an ihren Scheitel angehängten Halbebenen den Nullpunkt der η . Ebene n . fach überdecken; die andere Hälfte (welche der negativen Halbebene x entspricht) wird sich an den Nullpunkt der η . Ebene überhaupt nicht heranziehen. Der neue Zweig von $\eta(x)$ wird also n . mal in der positiven Halbebene x und zwar an lauter getrennten Stellen zu Null, keinmal aber in der negativen Halbebene. — Man sieht, wie man in solcher Weise fortfahren kann. Die Sätze aber, welche man so erhält, sind eben dieselben, welche Lernende u. Freiwillige l. c. entwickeln.

3.) Welche Form nimmt die Theorie der verwandten Funktionen vermöge unserer Dreiecksfiguren an? Es ist dies eine Frage, welche ich wohl im Sommersemester 1890 gestreift habe, die dann aber im vergangenen Semester nicht weiter discutirt wurde.

Gauss nennt solche hypergeometrische Reihen
 $F(l, m, n, x)$ und $F(l', m', n'; x)$
 verwandt, deren Elemente l, m, n und l', m', n' sich bez. nur um ganze Zahlen unterscheiden. Es kommt dies darauf hin, aus, dass zwei η . Funktionen.

$\eta(\lambda, \mu, \nu, x)$ und $\eta(\lambda', \mu', \nu', x)$
 verwandt genannt werden, sobald man setzen kann
 $\lambda' = \lambda \pm A, \mu' = \mu \pm B, \nu' = \nu \pm C,$
 unter A, B, C drei ganze Zahlen verstanden, deren Summe gerade ist.

Wie aber drückt sich dies für die zugehörigen Dreiecke aus? In Bd. 25 der math. Annalen (1884) hat Hr. Papperitz das betr. einfache Resultat entwickelt. Zwei η . Functionen heissen verwandt, wenn man ihre Dreiecke in eine solche gegenseitige Lage bringen kann, dass sie von denselben Kreislinien umgränzt werden. Beispieleweise ist das reduzierte Dreieck, das wir unter 1) betrachtet, mit den sämtlichen aus ihm abzuleitenden Dreiecken verwandt. Aber ebensowohl ist dasselbe mit seinen „Nebendreiecken“ verwandt, etc., etc.

Offenbar werden alle solche verwandten Dreiecke durch die nämlichen Spiegelungen symmetrisch vervielfältigt. Aus diesen Spiegelungen aber erwächst, wie wir wissen, durch Combination und Wiederholung die Gruppe der η . Function. Verwandte η . Functionen haben also identische Gruppen. Dieser schon von Riemann aufgestellte Satz geht natürlich tiefer, als der Satz von den Kreislinien, weil es auch den Fall complexer λ, u, v umfasst, ist aber minder anschaulich. Fher wollen wir ihn benutzen, um den Begriff der Verwandtschaft zu erweitern. Zwei η . Functionen sollen im allgemeinen Linié verwandt heissen, wenn ihre Gruppen commensurabel sind, d. h. eine gemeinsame Unterguppe haben. Diese allgemeinere Art der Verwandtschaft ist beispieleweise sin, wenn man aus den Dreiecken der einen η . Function ein Polygon zusammensetzen kann, das von denselben Kreislinien begrenzt ist, wie ein aus Dreiecken der anderen η . Function zusammengesetztes Polygon. Sind die beiden Polygone identisch und nur aus einer endlichen Zahl von Dreiecken der einen wie der anderen Art zusammengesetzt, so hat man einen Specialfall der sogenannten algebraischen Transformation (die allgemein von Papperitz und Goursat bearbeitet ist), d. h. $\eta(x'w'r'x')$ geht aus $\eta(xwrx)$ hervor, indem man x' als eine geeignete algebraische Func-

sion von x einführt. Die algebraische Transformation wird zur rationalen Transformation, wenn das in \triangle stehende Polygon nur aus einem Dreiecke η (oder η') besteht.

Die hiermit berührten Probleme verdienen wohl eine erneute Bearbeitung. Bei Herstellung der zugehörigen Formeln wird es zweckmässig sein, durchweg von der Spaltung des η in homogene Bestandtheile II Gebrauch zu machen, die wir im vorigen Semester entwickelten. Dadurch werden alle die Aufgaben über rationale oder algebraische Funktionen besonderer Art, mit denen man sich bei diesen Untersuchungen zu beschäftigen hat, von vornehmerein in die ihnen am besten entsprechende formentheoretische Gestalt gesetzt.

4.) Die analytische Fortsetzung der η . Funktion lässt sich (Mi. 44. 4. 91) von der Dreiecksfig. aus besonders bequem überschauen; wir haben nur das anfängliche Dreieck immer wieder erneut nach dem Prinzip der Symmetrie zu reproduciren. Hr. Schwarz hat die, sen von ihm aufgestellten Grundsatz in der grundlegenden Abhandlung in Bd. 75 des Fournals (1874) insbesondere nach 2 Seiten hin verfolgt:

a) Aufzählung aller $\eta(\lambda u v x)$, die von x algebraisch abhängen,

b) Nachweis, dass x in $\eta(\lambda u v x)$ dann u. nur dann eindeutig wird, wenn $\lambda = \frac{l}{e}$, $u = \frac{m}{l}$, $v = \frac{n}{m}$, unter l, m, n ganze Zahlen verstanden. Hiermit haben wir den einfachsten Fall derjenigen eindeutigen Funktionen vor Augen, die wir als automorphe F. bezeichnen.

Wir selbst haben den gleichen Prozess dann noch für zweierlei Zwecke benutzt:

c) Nachweis, dass sich $\eta(\lambda u v x)$, reelle λ, u, v vorausgesetzt, dann u. nur dann auf ein unbestimmtes Integral reduziert, wenn sich das zugehörige Dreieck durch Inversion in ein geradliniges

Dreieck verwandeln lässt.

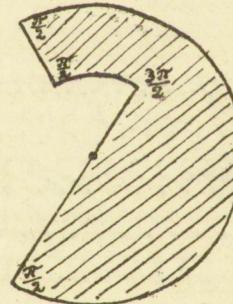
d) Nachweis, dass $\eta(\lambda \mu \nu x)$ in $\eta\left(\frac{1}{e}, \frac{1}{m}, \frac{1}{n}, x\right)$ eindeutig ist, sobald die λ, μ, ν ganzzahlige Multiplika von $\frac{1}{e}, \frac{1}{m}, \frac{1}{n}$ sind. Dies gab das einfachste Beispiel homomorphe Funktionen.

Wir knüpfen hier noch folgende besondere Bemerkung an. Die Voraussetzung d) ist insbesondere erfüllt für alle diejenigen $\eta(\lambda, \mu, \nu, x)$, die mit $\eta\left(\frac{1}{e}, \frac{1}{m}, \frac{1}{n}, x\right)$ verwandt sind. Daher nimmt die Theorie der verwandten Funktionen bei Zugrundelegung eines $\eta\left(\frac{1}{e}, \frac{1}{m}, \frac{1}{n}, x\right)$ eine besonders einfache Form an. In seiner Leipziger Dissertation (1883: conforme Abbildung sphärischer Dreiecke auf einen ander mittels algebraischer Funktionen) hat O. Fischer die betr. Untersuchung für den besonderen Fall des Thos. soeben durchgeführt, d.h. für $\eta\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \frac{1}{5}, x\right)$; die Sache wird da besonders einfach, weil es sich um lauter algebraische Funktionen handelt; man sollte aber wohl in demselben Falle das allgemeine $\eta\left(\frac{1}{e}, \frac{1}{m}, \dots\right)$ behandeln.

5) Wir erinnern endlich davon, dass wir im vorigen Semester doch auch den Fall complexer λ, μ, ν beiläufig in Betracht zogen, wo dann an Stelle des Dreiecks mit den Winkeln $\lambda\pi, \mu\pi, \nu\pi$, — oder vielmehr der aus zwei nebeneinander liegenden Dreiecken gebildeten Fig., ein allgemeiner gespalterter "Fundamentalsbereich" trat. Eine ganz analoge Verallgemeinerung wird bei den Untersuchungen, die wir nun über Kreisbogenpolygone folgen lassen, möglich sein u. späterhin durchgeführt werden müssen. In der That betrachten wir die Beschränkung auf reelle $\lambda, \mu, \dots; a, b, \dots; A, B, \dots$ durchaus als eine vorläufige; unsere Absicht muss sein, auf dem Wege der geometrischen Betrachtung eine ganz allge-

meine Theorie der P. functionen zu schaffen.

So viel über $n=3$. Aber auch den Fall $n=4$ haben wir schon in speziellen Fällen im vorigen Semester in Betracht gezogen. Es handelte sich uns dabei allerdings noch nicht um eine selbständige Theorie des Kreisbogenvierecks, vielmehr benutzten wir die Vierecke wesentlich nur dazu die bei der Hermite - Lameschen Gleichung hervortretenden Resultate geometrisch zu veranschaulichen. Inner sind uns dabei eine Reihe geometrischer Verhältnisse entgegentreten, welche es verdienen, als solche hervorgehoben zu werden. Ich will hier von dem besonderen Falle, der den Lameschen „Polynomen“ entsprach u. uns deshalb vorwiegend interessierte, der Kürze halber ganz absiehen. Es war das der Fall, wo alle Seiten des Vierecks verlängert durch einen gemeinsamen Punkt ließen, das Viereck also geradlinig gewählt werden konnte. Von den übrigen Vierecken kann man sich folgendermassen eine Vorstellung machen. Wir zeichnen uns 2 Vierecke folgender Art

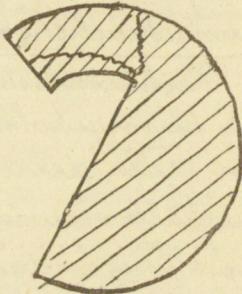
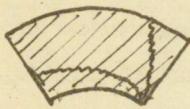


die wir als reduzierte Vierecke bezeichnen. Es gilt, aus diesen Vierecken durch geeignete „Erweiterungen“ in allgemeinst der Weise Vierecke herzustellen, welche die Winkel

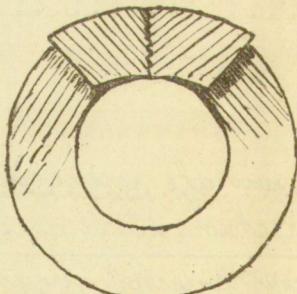
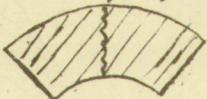
$$\frac{\pi}{x}, \frac{\pi}{x}, \frac{\pi}{x}, (2v + \frac{1}{2})\pi \quad \text{resp. } \frac{\pi}{x}, \frac{\pi}{x}, \frac{\pi}{x}, (2v + \frac{3}{2})\pi$$

aufweisen.

Laderole Anhängungen von Kreisscheiben können wir dabei nicht gebrauchen, weil dabei immer Δ Winkel geändert werden würden. Dagegen kann polare Anhängung von Kreisscheiben von der einen Ecke aus sehr wohl erfolgen, u. zwar können wir dabei den für die einzelne Anhängung maassgebenden Verzweigungsschnitt von der bez. Ecke aus ganz nach Belieben nach der einen oder der anderen der beiden nicht angränzenden Seiten hinüberlaufen lassen:



Von dieser Möglichkeit der Erweiterung haben wir den auch in ausgiebiger Weise Gebrauch gemacht. – Aber es gab noch eine andere Art der Erweiterung, die unter Umständen eintreten könnte u. für die beim Dreieck noch kein Raum war. Ich bezeichne sie als transversale Anhängung eines Kreisringes. Die betr. Operation wird hinreichend durch die folgenden beiden Figuren gekennzeichnet sein:



Dabei kann der Verzweigungsschnitt ersichtlich nur solche zwei Gegenseiten verbinden, die verlängert gedacht

15.
sich nicht schneiden. Die neue Operation lässt sich sehr wohl mit derjenigen Art der polaren Anhängung verbinden, deren Verzweigungsschnitt so liegt:

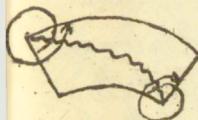
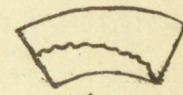


nicht aber mit der anderen, durch folgenden Verzweigungs-
schnitt gegebenen polaren Anhängung:

An sich wäre nun noch eine vierde Art der Er-
weiterung unseres Vierecks denkbar: die diago-
nale Anhängung einer Vollkugel, wie sie durch
folgende Fig. wohl hinreichend gekennzeichnet sein wird:

Nur ist deren Auftreten gerade im Hermite-
Lamé'schen Falle wieder von vornehmesten aus-
geschlossen, weil doch nur ein Winkel von $\frac{\pi}{2}$
verschieden werden darf. —

Wir beginnen nunmehr unsere neue Entwicklung.



Zur geometrischen Theorie der allgemeinen Kreis-,
bogenpolygone.

Unter einem Polygon versteht man wohl zumeist einen Linienzug: wie hier verstehen darunter natürlich ein Flächenstück. Wir denken uns dasselbe zunächst immer als einfach zusammenhängend u. als durchaus schlicht, d. h. ohne inneren Verzweigungspkt. Dagegen können die Eckenwinkel gerne $> 2\pi$ sein (also Verzweigungspkte vorstellen), auch dürfen sich die Seiten beliebig oft überschlagen. Es ist eine durchaus elementargeometrische Aufgabe, sich über die allgemeinste Gestalt eines diesen Forderungen entsprechenden Kreisbogenpolygons Rechenschaft zu geben. Trotzdem scheint es, dass keinerlei Vorarbeiten in dieser Richtung vorliegen (wie überhaupt die Verfasser der Elementargeometrie es vorziehen, immer wieder den hergebrachten Lehrstoff ihrer Disciplin auf's neue zu systematisiren, statt den vielen u. interessanten Anregungen nachzugehen, die z. B. aus der Riemann'schen Funktionentheorie fließen).

Wir denken unsere Polygone in der Ebene oder besser gleich auf der $(x+iy)$ -Kugel gelegen. Der funktionstheoretischen Verwendung entsprechend, die wir im Fine haben, werden wir alle diejenigen Polygone als aequivalent ansehen, die aus einem einzelnen durch lineare Transformation $z' = \frac{\alpha z + \beta}{\gamma z + \delta}$ hervorgehen, die also geometrisch, um mit Moebius zu reden, kreisverwandt (direct-kreisverwandt) sind. Die ω^6 Umformungen der Kugelfläche in sich selbst, welche durch diese Transformationen vorgestellt werden, lassen sich auf andere Weise durch

die ∞^6 Raum-Collineationen definiren, welche die Kugel in sich selbst überführen. Diese wieder stellen die ∞^6 Bewegungen derjenigen projectiven (Cayley'schen) Maassbestimmung vor, die man auf die Kugel als Fundamentalfläche gründen kann. Daher werden die Definitionen dieser Maassgeometrie hier für uns von Wichtigkeit. In dieser Hinsicht recapitulire ich aus den ausführlichen Entwicklungungen, welche ich hierüber in meiner Vorlesung über Nichteuklidische Geometrie (1889-90) gegeben habe, folgendes:

1) Der Winkel zweier Geraden eines Büschels oder zweier Ebenen eines Büschels oder auch der Abstand zweier Punkte einer Dreikette ist gleichförmig durch

$$c \cdot \log D$$

zu definiren, wo c irgend eine Constante, D dasjenige Doppelverhältnis bezeichnet, welches die beiden in Betracht kommenden Elemente mit denjenigen Elementen ihres Trägers einschliessen, die der Kugel angehören (dieselbe bezeichnen).

2) Wir werden zumeist mit solchen Geraden oder Ebenen zu thun haben, die sich innerhalb der Kugel schneiden. Dann ist $\log D$ rein imaginär, daher zweckmässig c ebenfalls rein imaginär anzunehmen, also etwa, der gewöhnlichen Definition entsprechend, $= i\frac{\pi}{2}$. Der Winkel erhält dadurch (der Periode $i\pi$ des Logarithmus entsprechend) die reelle Periode π , - d. h. der Winkel zweier sich schneidender unbegrenzter Geraden (oder Ebenen), der Winkel zweier Halbgeraden wird die Periode $i\pi$ haben.

3) Was Punkte angeht, so werden wir meist mit solchen $\&$ Punkten zu thun haben, die entweder beide innerhalb oder beide ausserhalb der Kugel gelegen sind. Dann ist D

reell u. positiv, also ein Wert von $\log D$ dadurch ausgezeichnet, dass er reell ist. Der Bequemlichkeit halber setzen wir also $c - h$, gleich einer reellen Constanten; die wir nicht weiter specificiren. Zwei reelle Phä., die durch die Kugel von einander getrennt werden, haben dann einen Abstand, dessen imaginärer Theil die Form $(2h+1)K$ hat.

Zunächst noch eine Bemerkung zur Nicht-Eukl. 1891
dischen Geometrie. Wenn der Winkel φ , den zwei Sphä., gerade mit einander bilden, reell ist (vergl. die Fig.):

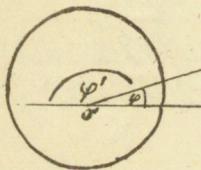


Fig. 1.

so ist sein Nebenwinkel $\varphi' \equiv \pi - \varphi \pmod{2\pi}$.

so werden wir $\varphi' \equiv \pi - i \psi \pmod{2\pi}$. In derselben Formel werden wir festhalten, falls der Winkel imaginär sein sollte. Wenn beispielsweise in der nachstehenden Fig. $\varphi \equiv i \psi \pmod{2\pi}$:

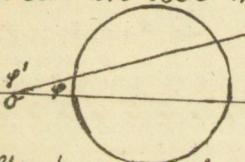


Fig. 2. setzt. In Fig. 1 sind den beiden Winkeln φ, φ' zwei wohlbestimmte

Stücke des absoluten Kegelschnitts zugeordnet, die insfern um 2π modifiziert werden können, als man sie um volle Multipla der Kegelschnittperipherie versetzen kann:

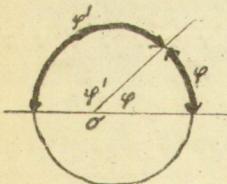


Fig. 3. wir lassen dabei jedem Sphä. strahl denjenigen Schnittpkt mit dem absoluten Kegelschnitt entsprechen, in welchem er den

selben zuerst trifft. Ganz ähnlich wollen wir es bei Fig. 2 machen. Dem Winkel φ wird also das in der folgenden Fig. bezeichnete Kegelschnittstück vorbehaldlich der Zufügung irgend welcher Multipla der Gesamtperipherie zugeordnet sein:

dem Winkel $\varphi \equiv \pi - \varphi$ aber das folgende: Fig. 4.



17.

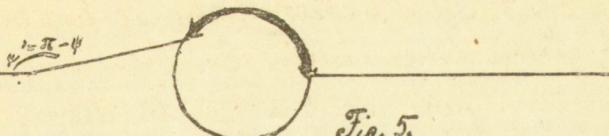


Fig. 5.

Punkt der Schnitt p ist ϑ der beiden Halbstrahlen auf den Kreis-
elschnitt selbst, so wird der Winkel γ , wie er in der Fig.
samt dem zugehörigen Stücke des Absolutkegelschit-
tes dargestellt ist, unendlich klein sein:
wir drücken dies aus, indem wir schrei-
ben

$$\gamma = \varepsilon \psi.$$

Unter $\pi - \gamma$ verstehen wir dann wieder
den Nebenwinkel verstehten, dem wir dasjenige Stück
der Absolutkegelschritte zuordnen, welches wir nunmehr
durch die Pfeilspitzen markieren:

Fig. C.

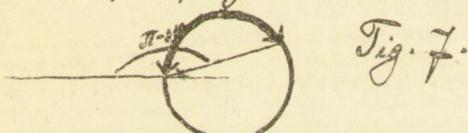
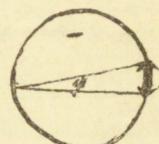


Fig. 7.

Von den $2n$ Masszahlen unserer Kreis- bogenpolygons.

Einem ebenen geradlinigen Polygon ordnet man in der
elementaren Geometrie natürlich $2n$ Masszahlen zu:
seine n Winkel und seine n Seitenlängen zwischen
denen dann die gewöhnlichen polygonometrischen
Relationen bestehen, in welche die Winkel, das sie ja nur
mod. 2π definirt sind, nur mit ihren Sinus u. Cosinus
eintreten; Wenn wir dann später das Polygon
nicht mehr als einen blossen Linienzug, sondern
als eine von dem Linienzug begrenzte Fläche auf,

fassen wollen, so werden damit die Winkel $\lambda\pi, \mu\pi, \dots$ der einzelnen Ecken absolut festgelegt werden:

$$\frac{\lambda}{z} = \varepsilon(\gamma_z) + (\gamma_z), \quad \mu_z = \varepsilon(\mu_{z'}) + \mu_{z'},$$

zugleich werden die Seiten jede mit einer gewissen Zahl von Selbstüberschlagungen in Rechnung zu stellen sein. Den gewöhnlichen polygonometrischen Relationen treten dann neue an die Seite, welche ich die Ergänzungstheoreme nenne, - Theoreme, durch welche die absoluten Beträge der Winkel mit den Selbstüberschlagungszahlen (oder „Charakteristiken“) der einzelnen Seiten verbunden werden.

Genau so werden wir bei unseren Kreisbogenpolygonen 3 n Maasszahlen einführen. Um dies in gleichförmiger Weise zu thun, denken wir uns das Polygon auf der Kugel gelegen u. die Ebenen konstruiert, welche die Begrenzungskreise des Polygons aus der Kugel ausschneiden. Da zwei aufeinanderfolgende Ebenen (oder „Seitenflächen“) haben eine Kante gemein, je drei aufeinanderfolgende eine Ecke; die Configuration, welche von diesen Seitenflächen, Kanten, Ecken gebildet wird, nenne ich den Kern des Polygons. Diesem Kern nun legen wir 3 n Maasszahlen bei, indem wir die zur Kugel gehörige projective Maassbestimmung heranziehen. Es sind dies

1) n Randenwinkel, längs der einzelnen Kanten von den beiden durch dieselbe gehenden Seitenflächen gebildet. - Dieselben erscheinen auf die Eckenwinkel unseres Polygons bezogen, u. won letztere ohne Weiteres absolut bestimmte Größen sind (insofern wir uns das Polygon als eine Membran denken), so werden unsere Randenwinkel immer noch modulo 2π bestimmt sein.

2) n Seitenwinkel, innerhalb der einzelnen Seitenfläche des Kern's von den beiden sich dort kreuzen,

den Kanten gebildet. Wir wollen uns vorstellen, dass man diese Kanten zum Zwecke der Bestimmung der in Rede stehenden Seitenwinkel so als Halbstrahlen von ihrem Kreuzungspunkte auslaufen lässt, dass sie den zugehörigen Eckpunkten des Polygons erreichen, ohne vorher schon in einem anderen Punkte die Kugel durchsetzt zu haben. Unsere Seitenwinkel sollen die Winkel der beiden ^{hiermit} definierten Halbstrahlen sein; sie sind also auch modulo 2π definiert.

3) n Kantenlängen. Ich werde zwischen den beiden Fällen, in welche die Kante durch die beiden auf ihr liegenden Eckpunkte zerlegt wird, nicht weiter unterscheiden. Diese Kantenlängen sind also nur modulo $2K\pi$ (und nicht etwa modulo $4K\pi$) festgelegt.

Diese 3 n Maasszahlen übertragen wir nun mit geeigneten Modifikationen auf unser Kreisbogenpolygon. Wir bemerkten bereits, dass den

n Kantenwinkeln die n Eckenwinkel $2\pi, \mu\pi, \dots$
des Kerns des Polygons

mit der Maassgabe entsprechen, dass sie absolut bestimmte Zahlen sind. Wir werden nun ferner

die n Seitenwinkel als die n Seitenlängen $l\pi, m\pi, \dots$
des Kerns des Polygons

bezeichnen, indem wir letztere wieder, entsprechend der Anzahl der Selbstüberschlagungen, welche die einzelne Seite darbietet, als absolut bestimmte Zahlen einführen. Endlich werden wir

die n Kantenlängen des Kerns
ebenfalls als Maasszahlen des Polygons gelten lassen,

ohne sie bei diesem neu zu definiren u. ohne dieselben also auch als absolute Zahlen festzulegen. Ich bezeichne sie fernerhin als L, M, \dots .

Hier sinige Polygonformen, mit denen wir uns weiter, hin besonders viel zu beschäftigen haben:

I. Polygone, bei denen alle Ecken des Kern's in einen Pkt. zusammengefallen sind, (so dass $L, M, \dots = 0, 0, \dots \pmod{2K\pi}$).

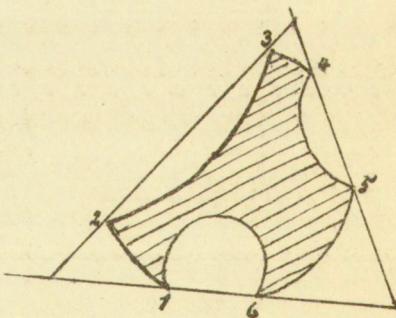
- elliptische Polygone. — Centrum liegt innerhalb der Kugel, z. B. im Mittelpkt. derselben, wo dann alle Polygonsäden Stütze grösster Kugelkreise werden.
- parabolische Polygone. — Centrum auf der Kugel. — Durch stereographische Projection in ebene geradlinige Polygone verwandelbar.
- hyperbolische Polygone. — Centrum ausserhalb der Kugel. — Können im elementaren Sinne durch sog. pseudosphärische Polygone verständlich werden.

II. Kreisscheibenpolygon. Wir nennen ein Polygon ein Kreis-scheibenpolygon, wenn die geraden oder die ungeraden ψ_i , den alle in eine Ebene fallen (die Seitenzahl ist dabei natürlich als gerade Zahl vorausgesetzt). Man vergl. die Fig. Die Kanten sind hier paarweise zusammengefallen u. bilden eine ebene Fig. Die Seitenlängen $14, 34, 56$ sind rein imaginär, die Seitenlängen $43, 45, 61$ alle gleich π .

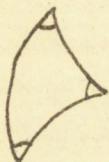
Ganz besonders werden wir nun wieder:

III. Durchaus rechteckige

Polygone ins Auge fassen. Es entspricht dies der besonderen Wichtigkeit, die wir im vorigen Semester denjenigen Differentialgleichungen beilegen, deren Exponenten differenzen



alle $= \frac{1}{2}$ waren. Wir konnten damals die Fälle anderer Exponentendifferenzen dadurch entdecken lassen, dass wir bei einer Differentialgleich. der genannten Art (einer „Laméschen“ Gleichg. in dem damals festgehaltenen Sinne) zwei singuläre Punkte zusammenrücken ließen. Dementsprechend können wir Polygone mit beliebigen Eckenwinkeln immer als Gränzfälle durchaus rechteckiger Polygone gelten lassen. Man vergleiche das nachstehende Dreieck u. das daneben gesetzte Sechseck:



Wir bemerken folgende Sätze: Ein durchaus rechteckiges Polygon ist für $n=3$ notwendig elliptisch („Augloch“, Dant), für $n=4$ parabolisch (geradliniges Rechteck), für $n>4$ hyperbolisch, - sofern wir überhaupt verlangen, dass sich der Kern auf einen Pkt zusammenziehen soll. - Es hat keinerlei Schwierigkeit sich ein Kreisscheibenpolygon von beliebiger (gerader) Seitenzahl als ein durchaus rechteckiges Polygon zu denken.

Between the $3n$ Maasszahlen of the Kern, which we defined, relations between them must be established, to which we then pass to the absolute definite Maasszahlen of the polygon, Ergänzungstheoreme being given. But since we are dealing with, we must ask, how the Kern and polygon are defined by their $3n$ Maasszahlen. Without further information one sees:

Der Kern ist durch seine $3n$ Maasszahlen durchaus festgelegt (abgesehen davon, dass man ihn natürlich durch die zur projektiven Maassbestimmung gehörigen Bewegungen

in ∞^6 äquivalente Lagen bringen kann). Man kann nämlich zuerst eine Kante beliebig annehmen. Auf ihr sucht man sich dann einen beliebigen Pkt als ersten Eckpkt: innerhalb oder ausserhalb der Kugel, jenachdem der abzutragende Seitenwinkel reell oder imaginär ist. Vernöge dieses Seitenwinkels kommt man dann zur 2. Kante, etc. etc. — Ferner sieht man:

Hat man unter den beiden Schnittpunkten, welche die ersteren Kanten des Kerns mit der Kugel gemein hat, einmal gewählt so sind damit alle Eckpunkte unseres Polygons auf der Kugel festgelegt. Den die Winkel, welche 2 Kanten miteinander bilden, waren ja mit Rücksicht auf die Auswahl der Eckpunkte, welche sie aus der Kugel ausschneiden sollen, modulo π festgelegt worden.

Aber nun kommt die Frage, die ich bis jetzt noch nicht habe entscheiden können, während doch andererseits ersichtlich ist, dass deren Beantwortung das eigentliche Fundament einer allgemeinen Theorie der Kreisbogenpolygone ausmachen muss:

Wird das Polygon (dessen Seitenflächen u. Ecken wir vom Kern aus bereits kennen, durch Angabe der zugehörigen absoluten Werthe der λ, μ, \dots und der l, m, \dots eindeutig bestimmt sein?

oder anders ausgedrückt, indem wir 2 Polygone, welche die selben Seitenflächen u. dieselben Eckpunkte darbieten, „im engeren Sinne verwandt“ nennen:

Können 2 im engeren Sinne verwandte Polygone dieselben $\lambda, \mu, \dots, l, m, \dots$ besitzen, ohne identisch zu sein?

Ich muss die Frage leider durchaus unentschieden lassen. Ferner werden wir uns weiterhin so ausdrücken, als wenn das Polygon durch seine $3n$ Maasszahlen wirklich vollständig bestimmt wäre.

Von den Relationen zwischen den Maasszahlen des Polygons.

Eine blosse Abzählung belehrt uns, dass zwischen den $3n$ Maasszahlen eines Kreisbogen-n-ecks 6 Relationen bestehen müssen. Das Polygon als solches, individuell genommen, hängt nämlich nur von $3n$ Constanten ab, indem wir auf jede seiner Begrenzungsebenen drei Constanten zu rechnen haben. Die $3n$ Maasszahlen aber sind allen den ∞^6 Polygonen gemeinsam, welche aus dem einzelnen durch die ∞^6 projectiven Bewegungen hervorgehen. Daher also nothwendig 6 Relationen zwischen den $3n$ Maasszahlen.

Beschränken wir uns auf elliptische, parabolische, hyperbolische Polygone u. sehen deren Fixpunkt als bekannt an, so stellt sich die Abzählung so: Auf jede der n Seitenebenen kommen jetzt 2 Constanten andererseits haben wir noch ∞^3 Bewegungen um den Fixpunkt. Daher werden zwischen den $2n$ Maasszahlen, welche wir im vorliegenden Falle unter Beiseitierung der n verschwindenden Kantenlängen noch zu betrachten haben, drei Relationen bestehen.

Sei endlich $n = 2n'$ und nehmen wir ein Kreisscheibenpolygon. Indem wir dessen ausgezeichnete Begrenzungsebene wieder als bekannt gelten lassen, hängt das Polygon noch von $3n'$ Constanten ab. Aber es gibt wieder ∞^3 in Bedacht kommende Bewegungen (die Bewegungen der ausgezeichneten Ebene in sich). Das Kreisscheibenpolygon hängt also von $3n' - 3$ absoluten Constanten ab.

Es ist am bequemsten, die Definition derselben nicht aus den allgemeinen Festsetzungen der vorigen Stunde sondern direkt aus der Fig. zu entnehmen: n' absolute Constanten kommen auf die n' Winkel, welche die ungeraden Begrenzungsebenen mit der Hauptebene bilden, $3n' - 3$ weitere Maasszahlen

sind auf das ebene Polygon zu rechnen, in denen die ungeraden Begrenzungsebenen die Hauptebene durchdringen. Unmittelbar bietet dieses Polygon natürlich n' Seitenlängen u. n' Winkel, also $2n'$ Maasszahlen dar; zwischen diesen bestehen dann eben drei Relationen.

Handelt es sich nun um wirkliche Aufstellung der s. datt. findenden Relationen, so müssen wir, wie wir schon früher andeuteten, zwischen den gewöhnlichen polygonometrischen Relationen u. den Ergänzungstheoremen unterscheiden.

Bei ersten kommen die $\lambda, \mu, \dots, \ell, m, \dots$ etc nur mod. 2π in Betracht: sie enthalten nur die trigonometrischen Functionen Sinus u. Corinus, also $\sin \lambda, \cos \lambda, \dots$ und gelten darum gleichmässig für alle Polygone, die zu demselben Kern gehören. Die Ergänzungstheoreme geben dann an, wie beim einzelnen Polygon die absoluten Werthe der $\lambda, \mu, \dots, \ell, m, \dots$ mit einander verknüpft sind.

Was nun die Aufstellung der gew. polygonometrischen Relationen angeht, so erinnere man sich, wie wir beim Dreieck die bez. Relationen aus einem Ansätze von Seiten abgeleitet hatten: Wir hatten das Dreieck mit seinen 3 Spiegelbildern umgeben:

u. nun die Drehungen betrachtet, welche



um die 3 Ecken des Dreiecks (um die zugehörigen Ecken des Dreikants) durch die doppelten Winkel $2\lambda\pi, 2\mu\pi, 2\nu\pi$ s. datt. finden. Mögen dieselben $A_{2\lambda}, B_{2\mu}, T_{2\nu}$ heißen. $A_{2\lambda}$ führt dann das Spiegelbild λ in λ über, $B_{2\mu} \lambda$ in μ , $T_{2\nu} \lambda$ in ν . Dann ist: $T_{2\nu} B_{2\mu} A_{2\lambda} = 1$,

u. die trigonometrischen Formeln der gew. Theorie ergeben sich, indem wir diese eine Gleichg. entwickeln. Genau so werden wir nun unser Polygon von n Seiten mit n Spie-

gebildern umgeben u. mit Hülfe derselben erkennen, dass

$$N_{x_3} \cdot \cdot \cdot I_{x_1} B_{x_2} A_{x_2} = 1$$

sein muss, unter $N, \cdot \cdot \cdot I, B, A$ Drehungen um die Flan., den des zugehörigen Kerns je durch den Doppelten Winkel $\pm \pi, \cdot \cdot \cdot \pm \nu\pi, \pm \mu\pi, \pm \lambda\pi$ verstanden. Operiren wir allge., mein, so gibt uns diese eine Formel gerade 6 Relationen, in dem doch die allgemeine Bewegung des Raumes von 6 Con., standen abhängt. Es kann natürlich sehr complicirt sein, diese 6 Relationen zu entwickeln, aber eine principielle Schwierigkeit darf in dieser Hinsicht nicht vorliegen.

Ganz anders ist es nun aber mit den Ergänzungstheoremen:

Wollen wir auch da die Analogie mit den früheren Dreiecksbetrachtungen voransetzen, so werden wir zuerst die Reduktionsprozesse aufzählen, die ~~wir~~ bei unseren Polygonen zur Verfügung stehen:

Laterale } Abtrennung von Kreisscheiben
Polare }

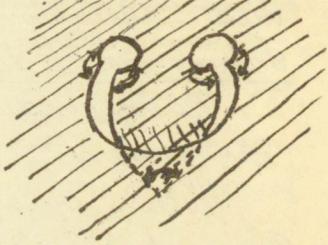
Transversale Abschnürung von Kreisringen
Diagonale " " " von Vollkugeln.

Dan werden wir ein Polygon reduziert nennen, wenn es durch keinen dieser Prozesse mehr vereinfacht werden kann, u. natürlich den Platz haben, dass umgekehrt aus einem reduzierten Polygon das allgemeinst Polyg. durch beliebig wiederholte Anwendung der Anhangungsprozesse entsteht, welche die inversen der gerade genannten Prozesse sind.

Aber nun ist die Schwierigkeit die, dass wir von der Ge., dalt eines reduzierten n. Eckis uns bislang keine adäqua., d. Vorstellung bilden können (~~was~~ doch nothig wäre, um zu erfahren, welche Ergänzungstheoreme beim reduzierten n. Eck Platz greifen, u. wie man das reduzierte n. Eck

durch irgendwelche Anhängungen erweitern kann). Hier zwei einfache Beispiele, welche zeigen sollen, wie verschiedene Möglichkeiten in dieser Hinsicht vorliegen. Ein reduziertes Dreieck überdeckt die Ebene nirgends doppelt, so lange nicht eine Seite desselben sich selbst überschlägt, u. Selbstüberschlägeungen einer Seite kamen nur vor, wenn ein Winkel überstumpf wurde. Hier nun das Beispiel eines durchaus rechtwinkeligen Fünfecks, welches zweifellos reduziert ist, bei dem sich keine Seite überschlägt u. welches dennoch einen Theil der Ebene mehrfach bedeckt:

Hier ferner das Beispiel eines reduzierten Fünfecks, dessen sämtliche Winkel gleich Null sind u. bei dem sich doch eine Kreisbogenseite selbst überschlägt:

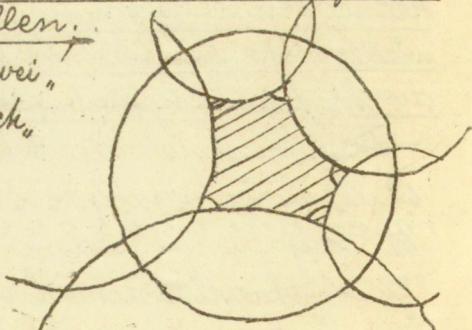


Bei dieser Sach-

lage sehen wir uns genötigt, von einer allgemeinen Aufstellung der Ergänzungstheoreme abzusehen u. denselben nur in einzelnen Fällen nachzugehen!

Wir betrachten insonderheit ein reduziertes Polygon, welches keinen Theil der Ebene mehrfach überdeckt u. von dessen Begränzungskreisen sich immer nur die unmittelbar auf einander folgenden schneiden sollen. Ein solches Polygon kann beispielsweise als hyperbolisches Polygon gezeichnet werden:

Wie viele Arten transversaler Anhängung von Kreisringen sind bei einem solchen Polygon nebeneinander möglich?



wie viele Typen simultaner Anhängungen lassen sich dabei unterscheiden?

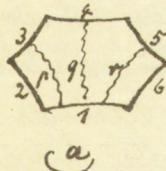
Wir werden die einzelne Anhängung von Kreisringen wieder dadurch bezeichnen, dass wir in unserem Polygon eine Querlinie ziehen, u. dan durch einen zugesetzten Buchstab p, q, \dots andeuten, wie viele Kreisringe eingehängt werden sollen. Da ist der allgemeine Grundsatz, dass man nur solche Anhängungen neben einander ausführen kann, deren Querlinien so angeordnet werden können, dass sie sich wechselseitig nicht schneiden. Uebrigens aber kann man bei wachsendem n auf die verschiedenste Weise Systeme von $(n-3)$ einander nicht schneidenden Querlinien ziehen. —

Nehmen wir zuerst $n=5$, so wird folgendes die schematische Anordnung zweier verträglichen Anhängungen sein: Zugleich sieht man, dass bei $n=5$ kein anderer Typus der in Betracht kommenden Fig. es ist, als eben dieser. Nennen wir X_1, \dots, X_5 die Charakteristiken der Seiten des erweiterten Polygons, so haben wir offenbar

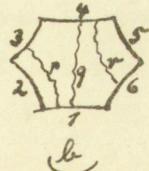
$X_1 = p+q, X_2 = 0, X_3 = p, X_4 = q, X_5 = 0$,
daher in diesem Falle als „Ergänzungstheoreme“:

$$X_1 = 0, X_5 = 0, X_1 = X_3 + X_4. —$$

Bei $n=6$ sind drei einander nicht schneidende Querlinien zu ziehen. Ich finde, dass sich dies auf 3 verschiedene Weisen ermöglicht:



(a)



(b)



(c)

Für Falle a) haben wir:

$$x_2 = 0, x_6 = 0, x_1 = x_3 + x_4 + x_5.$$

Für Falle b) dagegen:

$$x_2 = 0, x_5 = 0, x_1 - x_3 = x_4 - x_6.$$

Für Falle c) endlich:

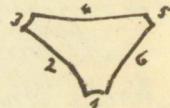
$$x_2 = 0, x_4 = 0, x_6 = 0,$$

Daneben aber die Ungleichungen:

$$x_1 < x_3 + x_5, x_3 < x_5 + x_1, x_5 < x_1 + x_3.$$

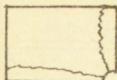
So particulär diese Beispiele sein mögen, so genügen sie doch, um auf unsere frühere Theorie der Dreiecke, bez. der Hermite-Laméschen Vierecke ein neues Licht zu werfen. Man lasse das Sechseck der vorstehenden Figuren in folgender Weise in ein Dreieck ausarten:

Dann geht der Anhängungsmodus b) verloren, weil sich die Kreislinien 4 u. 6, wenn wir zum Dreieck übergehen, selbstverständlich schneiden müssen. Fig. a) und c) aber ergeben gerade diejenigen beiden Erweiterungsprozesse des Dreiecks, die wir früher ohnehin studiert haben:

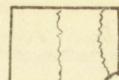


In der That haben wir linker Hand die Fig. vor uns stehen, wo an das Dreieck zwei laterale u. eine polare Anhängung gemacht werden, rechter Hand die andere, bei der drei laterale Anhängungen stattfinden. Analog ist es beim Hermite-Laméschen Viereck. Wenn wir bei die, sem die „ausgezeichnete“ Ecke durch einen kleinen Kreisbogen ersetzen u. nun die Figuren der zweierlei Anhängungen zeichnen, die wir da in Betracht gezogen hatten, so

erhalten wir:



2

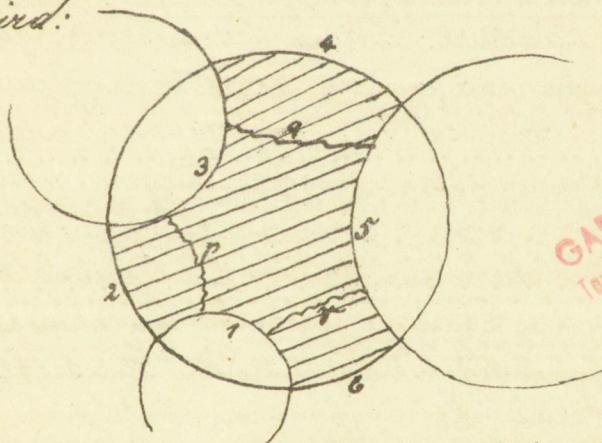


3

Man erkennt in den beiden Figuren Spezialfälle der auf p. 25. für das Fünfeck gezeichneten Figur. Offenbar werden wir zusammenfassend sagen dürfen:

Schließen wir uns der wiederholt berührten Auffassung an, und betrachten Polygone mit beliebigen Winkelmaßen Grenzfälle von durchaus rechtwinkligen Polygonen; so werden die verschiedenen auf p. 23 namhaft gemachten Anhangungsprocesse als Grenzfälle eines einzigen Anhangungsprocesses, nämlich der transversalen Anhangung erscheinen.

Wir könnten die Erweiterungsprocesse jetzt beispielsweise wieder beim Kreisebelpolygon untersuchen. Beispielsweise gebe ich folgende Figur für $n=6$, die ohne Weiteres verständlich sein wird:



GABINET MATEMATYCZNY
Towarzystwa Naukowego Warszawskiego

Doch ist es Zeit, diese geometrischen Betrachtungen abzubrechen.

C

Uebergang zu den Differentialgleichungen.

Die charakteristische Wendung, welche wir nunmehr unseren Betrachtungen geben, ist die, dass wir uns das Kreisbogen-polygon der η . Ebene (oder η . Kugel) nunmehr auf eine Halbebene x conform abgebildet denken (was nach der Theorie der conformen Abbildung immer möglich sein muss), u. dass wir diese conforme Abbildung dazu benutzen, um η als eine Function von x zu definiren.

Besagte Definition weist natürlich zunächst nur den Punkten x unserer Halbebene (sagen wir der „positiven“ Halbebene) je einen Werth η zu: sie gibt, für die Halbebene, den Verlauf eines einzelnen Functionszweigs. Aber diesen Zweig werden wir nun analytisch fortsetzen, indem wir einerseits das Polygon, andererseits die Halbebene an den verschiedenen Stücken ihrer Begrenzung spiegeln (symmetrisch vervielfältigen). Dadurch werden jedem x eine ganze Reihe von Werten η zugewiesen, die in der Ebene η durch solche Punkte vorgestellt werden, welche an correspondirenden Stellen direkt kreisverwandter Polygone liegen. η wird also eine solche Function von x , deren verschiedene Werte sich aus einem derselben durch eine bestimmte Gruppe linearer Substitutionen $\eta' = \frac{\alpha_i \eta + \beta_i}{\gamma_i \eta + \delta_i}$ ergeben. Wir schliessen daraus, dass der Differentialausdruck dritten Grades $[F_x]$ eine sindetige Function von x ist: $[F_x]_x = F(x)$.

Aber diese $F(x)$ kann nur an den singulären Stellen a, b, c, \dots der X -Achse unendlich werden, die den Ecken unseres Polygons entsprechen, weil dort allein eine Abweichung der Abbildung von dem eigentlichen conformen Verhalten eindringt. Zugleich erfahren wir durch die nähere Betrachtung dieser Abweichung,

dass $F(x)$ an der einzelnen singulären Stelle nur zweifach
 & wird u. zwar mit einem gegebenen Coefficienten. Von hier
 aus schliessen wir darin, dass $F(x)$ eine rationale Function von
 x von der folgenden Bauart sein muss:

$$F(x) = \frac{1}{(x-a)(x-b)\dots} \left\{ \frac{1-\lambda^2}{x} \cdot \frac{(a-b)(a-c)\dots}{x-a} + \dots + g_{n-4}(x) \right\},$$

wo $g_{n-4}(x)$ eine ganze Function ist $x^{n-4} + Bx^{n-5} + \dots$ bezeich-
 net. Unsere Function η , die wir durch die conforme Abbildung
 definirten, genügt also eben einer solchen Differentialgleich.
Der Ordnung, wie wir sie in diesem Semester betrachten
wollten.

Und damit ist ersichtlich ein neuer Ansatz zum Studium
 dieser Differentialgleichungen (wie der zugehörigen linea-
 ren Differentialgleich. 2. der Ordnung) gewonnen. Zunächst
 erscheinen diese Differentialgleichungen bestimmt durch die in
 ihnen unmittelbar auftretenden Constanten, die wir die
algebraischen Parameter nennen wollen:

die Exponentendifferenzen λ, μ, \dots

die Verzweigungsstellen a, b, \dots

die accessorischen Parameter A, B, \dots

jetzt dreden uns statt dessen die Maasszahlen des Polygons,
 die wir die transcendenten Parameter nennen wollen, entge-
 gen. Um den Vergleich genauer durchzuführen, müssen wir
 natürlich beachten, dass sich die Abbildung des η . Polygons
 auf die positive Halbebene x auf ∞ Weisen bewirkt,
 ligen lässt, entsprechend einer linearen Transformation $x' =$
 $\frac{ax+b}{cx+d}$ mit reellen Coefficienten (u. positivem Determinante), durch die wir unsere Halbebene auf sich selbst
 abilden können. Es sind darum nicht sowohl die a, b, \dots
 selbst, die zu Vergleich stehen, als die Doppelverhältnisse
 der a, b, \dots Neben diese stellen sich dann die A, B, \dots He-
 drigens bemerken wir ausdrücklich, dass die λ, μ, \dots gleich,

zeitig algebraische u. transzendenten Parameter sind, in dem sie ja nicht nur die Exponentendifferenzen unserer Differentialgleichg, sondern ebensowohl die Eckenwinkel unseres Polygons messen.

Vermöge unserer neuen Auffassung treten also wesentlich den Invarianten der $a, b, \dots, t, \bar{b}, \dots$ die Seitenlängen unseres Polygons, bez. die Spantenlängen sei mes Sterns als neue, transzendentale Bestimmungsstücke gegenüber.

Wir werden übrigens weiterhin diese neue Auffassung nicht rein zur Geltung bringen (ausser bei Gelegenheit zwischendurch), vielmehr zwischen ihr u. der älteren Auffassung einen gewissen Mittelweg wählen, der zunächst der interessanteste scheint: wir werden nämlich die Verzweigungsvertheile a, b, \dots , bez. ihre Doppelverhältnisse, als solche vorgeben, und dann nur fragen, wie weit wir noch über die Maassverhältnisse des zugehörigen Polygons verfügen dürfen, um dadurch die accessorischen Parameter festzulegen. Näheres darüber bald. Bemerken wir nur noch, dass für $n=3$ alle diese verschiedenen Ansätze zusammenfallen, so dass Riemann's ursprüngliche Behandlung des Falles $n=3$ weder zu Gunsten des einen noch zu Gunsten des anderen Ansatzes herangezogen werden kann.

In der That: bei $n=3$ bestimmen sich durch die λ, μ, ν die übrigen transzentalen Parameter von selbst, accessorische Parameter aber und Doppelverhältnisse der a, b, \dots gibt es überhaupt nicht. So bleiben für $n=3$ als einzige Bestimmungsstücke, mögen wir die Sache so oder anders wenden, die von Riemann benutzten λ, μ, ν übrig.

Erst will ich an die Auffassung des unabhängig gegebenen η . Polygon's folgende Bemerkung anschliessen: In

das gegebene Polygon können wir durch Anhängung oder Abtrennung von Kreis Scheiben etc. ∞ viele andere verwandte Polygone schliessen. Wie hängen die zugehörigen Differentialgleichungen 3. Ordnung, wie insbesondere ihre Verzweigungsstellen von einander ab? Dies scheint ein interessantes Problem zu sein.

Zur Rechtfertigung des „Mittelweges“, den wir am So. 9. Mai
1892.
Schluss der vorigen Stunde bezeichneten, können wir zunächst etwa angeführen, dass wir denselben im Falle der Hermite-Laméschen Gleichg. in der That benutzt haben. Dochthin wir doch dort die Verzweigungsstellen $\epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3, \infty$ als von vorneherein gegeben, um dann die volle Bestimmung der Differentialgleichung aus allgemeinen Eigenschaften des Polygons, die wir verlangten, abzuleisten. - Wir dürfen uns aber ferner auf die Analogie mit Riemann's Theorie der Abel'schen Integrale berufen. In letzterer gelten die Riemann'sche Fläche, welche das Integral trägt, und die Unanständigkeitstellen des Integrals als das zunächst Gegebene, - das entspricht genau dem, dass wir für die η -Fct. die Verzweigungsstelle geben; die Analogie wird noch deutlicher hervortreten, wenn wir demnächst Gelegenheit nehmen, η -Fktionen nicht auf der sichtlichen Ebene, sondern auf vorgeschriebener Riemann'scher Fläche zu betrachten (auf der dann wieder bestimmte Verzweigungsstelle gegeben sein können). Riemann untersucht dann des Weiteren die transzendenten Eigenschaften des Integrals, d. h. die Perioden, die es bei Umläufen über die Fläche hin zeigt. Dem entspricht, dass wir die conforme Abbildung in Betracht ziehen, welche η von der verschobenen Ebene auf

Riemann'schen Fläche entwirft. Und nun benutzt K. die se Perioden, um mit ihrer Hülfe durch irgendwelches Bedingungssystem die p. accessorischen Parameter, welche das Integral (von der Integrationskonstante abgesehen) noch einschliesst, eindeutig festzulegen! Er zeigt beispielsweise, dass man zu diesem Zwecke die reellen Bestandtheile der zp Perioden beliebig annehmen darf. Genau das Entsprechende ist nun, was wir beim η anstreben.

Allerdings müssen wir einstweilen auf eine allgemeine Erledigung des sonach gestellten Problems durch aus verzichten. Ich werde Ihnen vielmehr nur einzelne Fälle transzendenter Bedingungssysteme vorführen können, welche das Gewollte leisten, d. h. die accessorischen Parameter festlegen. Dieselben gruppieren sich um drei Sätze, über die ich vorab das Historische mittheilen will.

- 1) das Kreisscheibentheorem,
- 2) das hyperbolische Theorem,
- 3) das Oscillationstheorem.

Nr. 1 u. 2 beziehen sich auf die Untersuchungen, welche ich mit Poincaré zusammen in den Jahren 1881-82 über automorphe Functionen ausführte, Nr. 3 wurde kurz vorher (Frühjahr 1881) von mir durch physikalische Brachtung gefunden.

Ehe ich 1) u. 2) bespreche, will ich doch, um den Bericht einer gewisse Allgemeinheit zu geben, von den η . Functionen auf einer Riemann'schen Fläche Näheres erzählen. Eine solche η . Function wird auf der K -Fläche bestimte Punkte a, b, \dots in endlicher Zahl (n) zu singulären

lären Φ haben, deren nähere Natur durch gewisse Exponentendifferenzen λ, μ, \dots festgelegt ist, übrigens aber wird sie überall auf der R. Fl. regulär verlaufen und u. die charakteristische Eigenschaft besitzen, sich nach Durchlaufung irgend welchen auf der Riemann'schen Fläche gelegenen geschlossenen Wuges jedesmal in der Gestalt $\frac{\alpha\eta + \beta}{\gamma\eta + \delta}$ zu reproduzieren. Ist p das Geschlecht der Riemann'schen Fläche, so findet man, dass in der Differentialgleichg. 3. Ordg. der dieses η bezüglich irgend, welcher auf der R. Fl. existirender algebraischer Funktion x genügt: $[\eta] = \text{Algebraische Funktion der R. Fl.},$ genau $n+3p-3$ accessorische Parameter enthalten sind. Diese $n+3p-3$ accessorischen Parameter werden dann aus der Gestalt des „Fundamentalebereichs“ festzulegen sein, auf welche unserer η die zweckmässig zerschnittenen R. F. abbildet. — Man sieht übrigens, dass für $p > 0$ der Wert $n=0$ zulässig ist: es gibt dann überall unverzweigte η . Functionen, ihre Anzahl ist (die 3 Integrationsconstanten des einzelnen η nicht mit eingerechnet) ∞^{3p-3} . Diese unverzweigten η . Functionen sind offenbar das Analogon der ∞^k überall endlichen Integrale, die zu der R. Fl. gehören. —

Ich wende mich nun zunächst zu Nr. 1.

Nr. 1. Das Kreisscheibentheorem.

Möge auf der x . Axe eine gerade Anzahl von singulären Punkten a, b, \dots vorgegeben sein, durch welche die selbe in die Segmente $1, 2, \dots, 2m$ zerfällt. Möge ferner die Exponentendifferenz einer jeden dieser singulären Punkte $= \frac{1}{2}$ genommen werden. Das Kreisscheiben-Theorem behauptet dann:

Man kann über die $2m-3$ in der Differentialgleichg.

aufstrebenden accessorischen Parameter immer u. nur auf eine Weise so verfügen, dass unser η die Halbebene x auf ein reduziertes Kreisscheibenpolygon von z m Seiten abbildet, dessen Hauptkanten den Segmenten $1, 3, 5, \dots$ der x -Achse entsprechen.

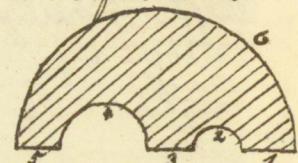
Als „reduziertes“ Kreisscheibenpolygon soll dabei ein solches bezeichnet werden, welches keine sich selbst über-schlagende Kante hat, d. h. ein solches, wie es für $n=6$ die nachstehende Fig. darstellt:

Ich habe dabei der Einfach-

heit halber den das Polygon Fig. 1.

umschliessenden Hauptkreis

zur geraden Linie gestreckt, auch die Nummern der singel-nen Segmente der x -Achse an die zugehörigen Polygonkan-ten angeschrieben. —



Das so formulirte Theorem ist ein sehr specieller Fall eines Satzes, den ich ursprünglich im Herbst 1881 fand (als ich mit meiner Schrift über Riemann's Theorie beschäftigt war) u. den ich dann im 19. Bande der Analen unter dem 12. Fan. 1882 publicierte. Dieser Satz bezieht sich auf die ∞^{3p-3} η -Funktionen, welche auf einer gegebenen Riemann'schen Fläche unverzweigt sind, u. besagt Folgendes:

Hat man die Riemann'sche Fläche irgendwie durch einander nicht kreuzende Rückkehrschritte geschnitten, so gibt es unter den ∞^{3p-3} η -Funktionen eine u. nur eine, welche die geschnittene Fläche auf einen zusammenhängenden Bereich der η -Ebene abbildet, der letztere nirgends mehrfach überdeckt. Der betr. Bereich hat den $2p$ Ufern, welche unsere Rückkehrschritte auf der Riemann'schen Fläche darbieten, entsprechend natürlich $2p$ Begränzungs-

curven, die durch lineare Substitutionen von η zusammen geordnet werden. Man kann diesen Begränzungscurven durch geeignete Wahl der Rückkehrsschnitte, durch welche wir die gegebene R. Fl. zerschneiden, allemal kreisförmige Gestalt ertheilen.

Die folgenden Figuren mögen diese Verhältnisse schematisch erläutern: Wir zeichnen zuerst eine R. Fl. $p=3$ in Gestalt einer mehrfachen Ringfläche u. bringen auf ihr 3 Rückkehrsschnitte an: (I, II, III):

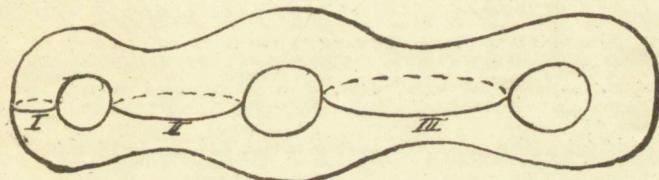


Fig. 2.

Ferner aber einen Bereich der η Ebene, der von 6 paarweise zusammengeordneten Kreisen begrenzt ist:

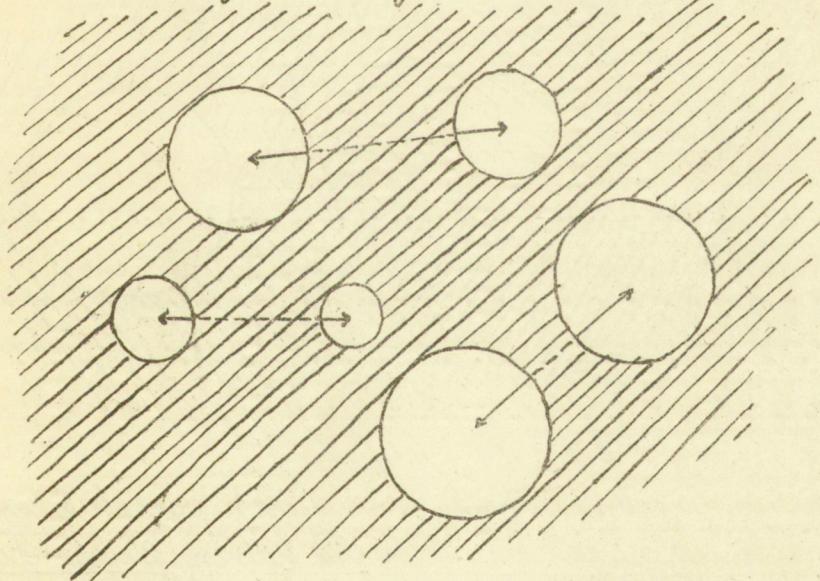


Fig. 3.

Wie nun hängt das Kreisscheibentheorem mit diesem allgemeinen Satze bez. beliebige R. Flächen zusammen? Wir müssen, um den Zusammenhang zu verstehen, die

x. Ebene des Kreisscheiben-Satzes mit einer zweiblättrigen (hyperelliptischen) Fläche bedecken, deren beide Blätter an den vorgegebenen Verzweigungsstellen a, b - zusammenhängen. - Also, um an die Verhältnisse der Fig. 1 anzuknüpfen:

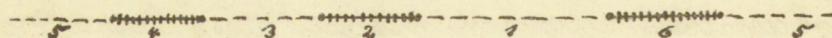


Fig. 4.

(hier sollen 2, 4, 6 diejenigen Stücke der X-Achse sein, längs deren sich die beiden Blätter der Fläche durchdringen, 1, 3, 5 aber die Stücke, längs deren die beiden Blätter getrennt über einander hinlaufen). Wollen wir uns nun zur Fig. 1) zurückwenden, u. diese einmal am Hauptkreise, d. h. an der horizontalen Begrenzungslinie, dann aber am Kreise 6 durch Symmetrie vervielfachen. So erhält folgende Fig.:

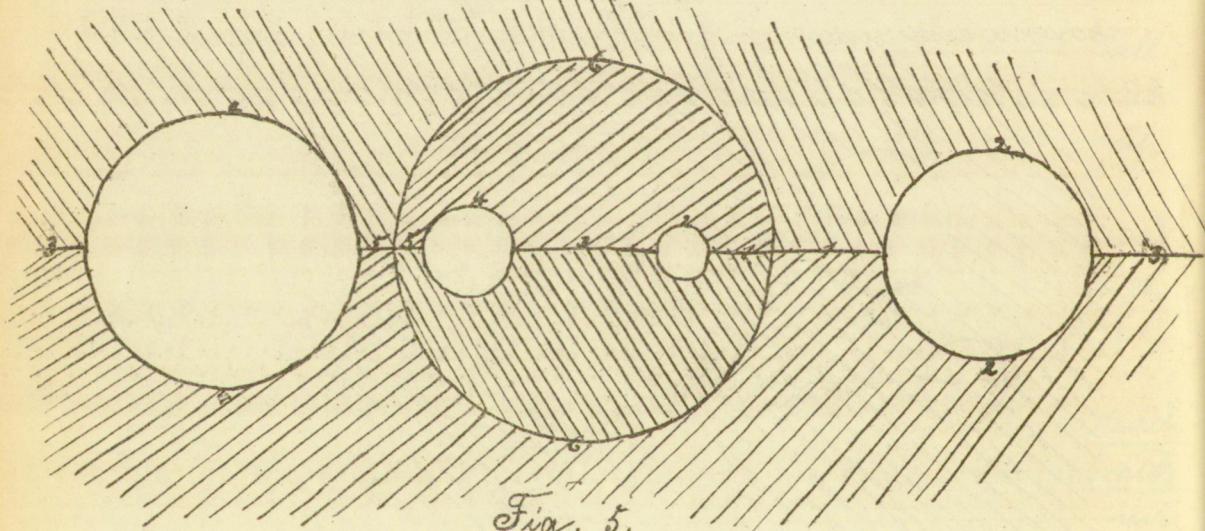


Fig. 5.

deren einzelne Bestandtheile wir durch verschiedene, die Schraffur gekennzeichnet haben. Diese Fig. ist nun eine Abbildung unserer hyperelliptischen Fläche, wobei wir uns nun denken müssen, dass wir

dieselbe längs der Stücke 2, 4 der x. Axe, d. h. längs zweier auf der hyperelliptischen Fläche einander nicht kreuzender Rückkehrsrückschritte aufgeschlitzt haben. Eben darum aber haben wir es mit einem Spezialfall der allgemeinen Fig. 3 zu thun (nur dass wir jetzt $p=2$ angenommen haben). Wir steigen von Fig. 5 zu Fig. 1. herunter, indem wir bemerken, dass Fig. 5, ebenso wie die zerschnittenen hyperelliptische Fläche aus 4 zu einander symmetrischen Theilen besteht. Das Kreisscheibentheorem endet also aus dem allgemeinen Theorem von An. 19. indem man den Umstand benutzt, dass eine hyperelliptische Fläche 4 eindeutige Transformationen in sich besitzt, u. auf der hyperelliptischen Fläche die Rückkehrsrückschritte so wählt, dass sie bei diesen Transformationen in sich selbst übergehen. —

Fig. 1, resp. Fig. 5 werden analytisch fortgesetzt werden, indem man sie immer auf's Neue an den begrenzen, den Kreisbögen spiegelt, Fig. 3, indem man die Figuren durch die Doppelpfeile angedeuteten linearen Substitutionen immer wieder auf's Neue unterwirft. Dass die neuen Figuren, welche man solcherweise erhält, sich glatt neben einander legen, ohne irgend welchen Theil der η -Ebene mehrfach zu überdecken, dass also die Riemann'sche Fl., Fig. 2 resp. Fig. 4, in η eindeutig - automorph wird, dürfte deutlich sein. Die allgemeinen automorphen Funktionen, auf die wir hier kommen, wurden im Anschluss an seinen Brief, den ich Poincaré geschrieben, zuerst von Lebesgrem in den Comptes Rendus vom 27. Juni 1881 (t. 92, p. 1484) betrachtet. Den symmetrischen Fall der Fig. 2 (dessen Fundamentalbe-

reich aus einem von $p+1$ Kreisen begrenzten Stück der η . Ebene durch einmalige Spiegelung entsteht) war schon vorher in Anknüpfung an physikalische Fragestellungen von Riemann betrachtet worden (cf. Nr. 25 des Nachlasses in den 1876 herausgegebenen Werken), dann auch von Schottky in seiner Dissertation (1876, Breslau) u. bald darauf in einer Abhandlung in Bd. 83 des Fourmals (1877).

Nr. 2. Das hyperbolische Theorem.

Wieder beginnen wir mit der schlichten x -Ebene mit n den reellen ∞ angehörigen singulären Punkten a, b, \dots , denen wir jetzt Exponentendifferenzen $\frac{1}{l}, \frac{1}{m}, \dots$ beilegen wollen (unter l, m, \dots ganze Zahlen verstanden, die auch ∞ sein können). Das Theorem lautet:

Man kann die $n-3$ accessorischen Parameter unter diesen Umständen gerade auf eine Weise so bestimmen, dass die Halbebene x auf ein reduziertes hyperbolisches Polygon der η . Ebene abgebildet sind:

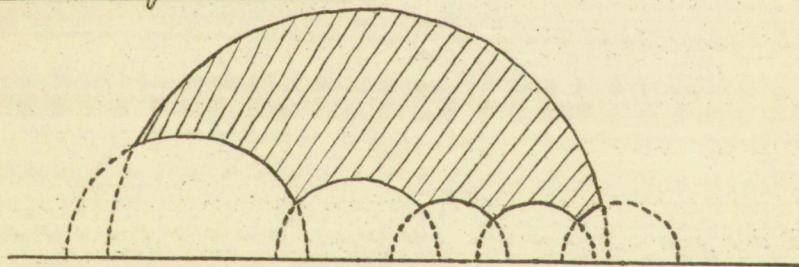


Fig. 6.

Nehmen wir insbes $l = m = \dots = \infty$, so entsteht folgende Fig., die der Auffassung besonders zugänglich ist:

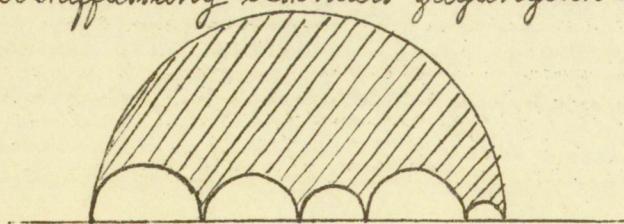


Fig. 7.

Was die Entscheidung des Theorems angeht, so wurde der Fall der Fig. 7 zuerst von Poincaré aufgestellt, vergl. t. 92 der Comptes Rendus vom 18. April 1881 (p. 957), der allgemeine Fall der Fig. 6 ergab sich erst später aus der Verallgemeinerung der Fig. 7, die ich mittlererweile für beliebige algebraische Gebilde gegeben hatte. Es handelt sich hier um das allgemeine Theorem, welches ich in Analen XX unter dem 2. J. März Mi. 1874 veröffentlichte. Wir denken uns wieder eine beliebige R. Fl. vom Geschlechte p mit irgendwelchen singulären Punkten a, b, \dots gegeben, denen wir die Exponenten differenzen $\lambda = \frac{1}{e}, \mu = \frac{1}{m}, \dots$ zuweisen. Wir denken uns die R. Fl. irgendwie durch zp Querschnitte und n nach den Verzweigungspunkten hinlaufende Einschnitte in eine einfach zusammenhängende Fläche zerschnitten. Das allgemeine Theorem besagt dann, dass man unter den zugehörigen ∞^{n+3p-3} η -Funktionen gerade eine ausfindig machen kann, welche die zerschnittenen R. Fl. auf einen reduzierten hyperbolischen Fundamentalbereich abbilden, d. h. auf ein nirgends mehrfach bedecktes Stück der Halbebene x , dessen Begrenzungskanten paarweise durch Substitutionen zusammengehören, bei denen die reelle x -Achse in sich selbst übergeht*. Dieses Theorem ist um so wichtiger, als sich die y -

* In An. XX habe ich nur den Fall $\lambda = m = \dots = \infty$ berücksichtigt, obgleich ich den allgemeinen Fall kannte, der Fall beliebiger λ, m, \dots ist dann von Poincaré in der Mitteilung an die Comptes Rendus vom 11. April 1884, in der er an meine Note anknüpft hinzugefügt worden (L. R. t. 93, p. 105). Unser persönliches Verhältniss hat sich damals so gestaltet: Poincaré hatte schon in den Comptes Rendus von Aug. 1881 (t. 93, p. 301) bemerkt, dass man beliebige algebraische Gebilde durch die automorphen Funktionen des hyperbolischen Falles eindeutig darstellen kann, aber er gebraucht dazu über die etwa vorgeschriebenen Verzweigungspunkte hinaus allgemein zu reden eine grosse Zahl weiterer, erst aus seinem Ansatz abhängender Verzweigungspunkte. Meine oben genannte Note in An. 19 hatte ihm dann veranlaßt auch seinesseits über η -Funktionen nachzudenken, durch welche man beliebig vorgegebene R. Flächen in der Art eindeutig automorph darstellen kann, dass keine anderen Verzweigungspunkte auftreten, als die vorgegebenen, ebenso wie alle Verzweigungspunkte fehlen. Es war dabei gerade auch zum Theorem von An. XX gekommen, als ich ihm mit meiner Publication zuvorkam. (Briefliche Mitteilung von 1882, mündliche von 1883). So gern ich dies anführe, so kann ich nicht zugelassen, dass Poincaré, wie es in Frankreich u. anderwärts wohl geschieht, als allgemeine Theorie angesehen wird! — sogar des Theorems von An. 19!

Funktion, von der es handelt, als unabhängig von der Terschneidung erweist, die wir für die Riemann'sche Fl. wählen mögen: sie hängt nur von den R. Fl. als solcher u. von den auf ihr gegebenen Verzweigungspunkten, bez. den zugehörigen l, m, \dots ab. Nimmt man überhaupt keine Verzweigungspunkte an, so hat man ein γ welches durch die R. Fl. selbst eindeutig bestimmt ist!

Um die Beziehung dieses allgemeinen Satzes zu dem „hyperbolischen“ Theoreme, welches uns hier eigentlich beschäftigt, bez. zu den Figuren 6 u. 7 zu kennzeichnen, genügt es, letztere Figuren durch Spiegelung an irgend einem ihrer Begrenzungskreise zu verdoppeln u. dann die Beziehung zur x -Ebene ins Auge zu fassen. Wählen wir z. B. bei Fig. 6 den äusseren Begrenzungskreis als Spiegelkreis, so erhalten wir folgenden Bereich:

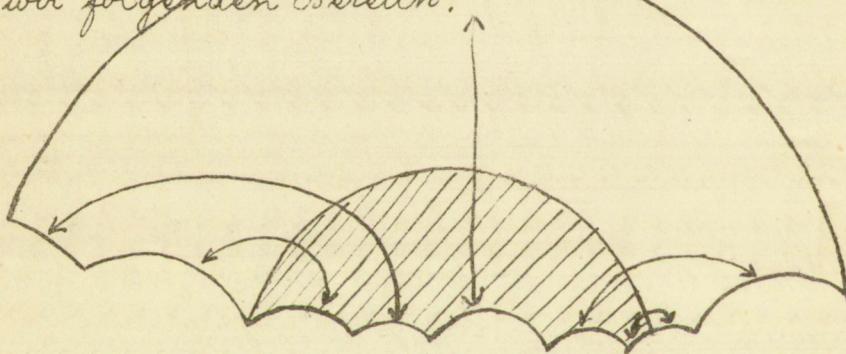


Fig. 8.

dessen Enden in der Art paarweise zusammengehören, wie es durch die Doppelpfeile angedeutet ist. Offenbar ist dies ein „reduzierter, hyperbolischer“ Bereich, der ein Bild der „Gesamt-ebene“ vorstellt, die letztere längs des Stückes $1-2-3-4-5-6$ der reellen Axe zerschnitten gedacht:

Eben einen solchen Bereich soll man noch dem allgemeinen Theoreme allemal finden können, wenn man in der x . Ebene

irgend welche (nicht notwendig reelle) Verzweigungspkte 1, 2, 3, 4, 5, 6 an und u. diese durch einen Einschnitt verbindet. Die Besonderheit der Fig. (8) besteht nur darin, dass sie sich aus 2 zu einander symmetrischen Hälften zusammensetzt. In die sem Sinne können wir sagen:

Unser Theorem vom hyperbolischen Polygon ist derjenige Specialfall des allgemeinen Theorems, der sich für $p=0$ im Falle der Symmetrie einstellt.

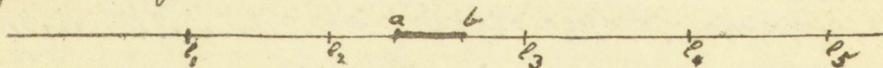
Bemerkten wir wieder kurz, dass die reducirden hyperbolischen Bereiche, welche uns das allgemeine Theorem vor Augen stellt sowie insbesondere die hyperbolischen Polygone unseres Specialfallees analytisch reproducirt eine Ueberdeckung der η . Ebene ergeben, welche sich auf die positive Halbebene η beschränkt u. nirgends wo mehrfach ist. Indem wir η als unabhängige Variable einführen, entspringen also eindeutige automorphe Darstellungen unserer Riemann'schen Fl., bez. der Ebene x , welche nur in der positiven Halbebene x existiren. Ein ganz specieller Fall derselben wird durch die Dreiecksfunctionen gebildet, die wir vor Weihnachten ausführlich in Betracht zogen. Offenbar wird man für die hier vorliegenden allgemeineren Functionen ganz ähnliche Entwicklungsverlangen können, wie wir sie damals für die Dreiecksfunctionen gaben; es ist dies nur erst zum Theil von Poincaré ausgeführt. —

Uebrigens bemerke ich, dass die beiden Sätze über automorphe Functionen, die ich nunmehr besprach, (die Sätze von Bd. 19 u. 20, oder das Kreisscheibentheorem u. das hyperbolische Theorem), als Specialfälle eines umfassenderen Theorems angesehen werden können, welches ich in Annales 21 (Neue Beiträge zur Riemann'schen Functionentheorie, p. 206 ff) formulirt habe. Ich gehe hierauf an gegenwärtiger Stelle

nicht ein, weil ich im Augenblicke nichts Anderes bezwecke, als Ihnen eine vorläufige Vorstellung von der Art der hier in Betracht kommenden Sätze zu geben, u. dieses wird hinreichend durch die beiden Beispiele, die ich anführte (u. die in der That die einfachsten sind), erreicht sein.

Nr. 3. Das Oscillations-Theorem.

Ich habe das Oscillations-Theorem ursprünglich (1881, An. 18: Ueber Körper, welche von confocalen Flächen zweiten Grades begrenzt sind) an die Hermite - Lamésche Gleichg. angeknüpft; in meiner Vorlesung vom Winter 1889-90 (Ueber Lamésche Functionen) dehnte ich dasselbe sodan auf allgemeine Lamésche Functionen, dieses Wort in dem damals entwickelten Sinne genommen, aus. Wir haben bei letzteren n singuläre Punkte, die alle als reell vorausgesetzt werden, u. bei jedem derselben die Exponentendifferenz $\frac{1}{n}$. Daneben dann $n-3$ accessorische Parameter. Während wir nun früher darauf ausgingen, zuzusehen, wie die Oscillationen der Curven $y = P(x)$ von den Werten dieser Parameter abhängen, geht das "Oscillations-Theorem" davon aus, umgekehrt gewisse Oscillationen der Curven zu verlangen u. hierdurch die accessorischen Parameter festzulegen. Die Curven $y = P(x)$ bilden eine zweifach unendliche Schaar (wir haben, ausführlicher geschrieben, $y = c_1 P_1(x) + c_2 P_2(x)$, wo $P_1(x), P_2(x)$ irgend 2 Particulärlösungen der linearen Differentialg. Wann wir also irgend ein Segment der X-Achse in's Auge fassen, z. B. ab



so können wir immer eine solche Curve $y = P(x)$ aussuchen,

welche durch den einen Endpunkt dieses Segmentes, z.B. durch den Pkt a, hindurchgeht. Das Oscillationstheorem in seiner ursprünglichen Fassung verlangt nun, dass dieselbe Curve auch durch den anderen Endpunkt b gehen soll, nachdem sei von a bis b eine gewisse Anzahl von Halboscillationen ausgeführt hat. Und zwar verlangt dasselbe das hiermit bezeichnete Verhalten gleichmässig bei $(n-3)$ irgendwie gelegenen (aber von sinan, der gebunden, über keinen singulären Punct hinübergreifenden) Intervallen der x-Achse. Das Theorem behauptet dann, dass durch die so bezeichnete Forderung die $n-3$ accessoriischen Parameter der Laméschen Gleichg. gerade eindeutig bestimmt sind. Wir geben dem Theorem mit Leichtigkeit eine Form, die unseren sonstigen, auf die y-Ebene bezüglichen Betrachtungen besser entspricht. Wenn die Curve $y = P(x)$ von a bis b irgendwelche Zahl, sagen wir k, Halboscillationen ausgeführt, so wird das Kreisbogensstück, welches dem Segmente ab der x-Achse in der y-Ebene entspricht, sich genau k-mal überschlagen (k-mal eine volle Kreisbogenperipherie umspannen). Das Oscillations-Theorem besagt also, dass man die $n-3$ accessoriischen Parameter eindeutig festlegen kann, indem man von den Kreisbogensstücken, die $n-3$ gebunden, über keinen singulären Pkt hinübergreifenden Segmenten der x-Achse entsprechen, je eine bestimmte Zahl genauer Selbstüberschlagungen verlangt. Indem wir das Theorem solcherweise aus sprechen, bietet sich wie von selbst eine Verallgemeinerung (deren Richtigkeit zu prüfen bleibt): warum sollen wir von den genannten Kreisbogensstücken genaue Selbstüberschlagungen verlangen? Werden die $n-3$ accessoriischen Parameter nicht auch eindeutig festgesetzt sein, wenn wir die Längen der Kreisbogensstücke, gemessen in

unsrer Nichteuklidischen (projectiven) Maassbestimmung, in ..
genau wie vorschreiben? Erst hafdet auch diese Verallge.
meinerung noch an der Betrachdung reeller Segmente,
bez. reeller Differentialgleichn. Wir werden für unser
Oscillationstheorem eine allgemeine funktionentheore-
tische Bedeutung erst dann gewonen haben, wenn es ge-
lingt, dasselbe auf complexe Bestimmungsstücke u. zuletzt
auch auf die Fälle $p > 0$ auszudehnen.

Ueberhaupt aber stellen wir es als die Aufgabe der
folgenden Vorlesungsstunden hin, nicht nur die bis jetzt
gemachten Angaben über die Theoreme Nr. 1, 2, 3 des Vä-
heren auszuführen, sondern diese Theoreme daneben zu
entwickeln u. zuverallgemeinern, so dass sie womöglich
in Wechselwirkung treten. In demselben Maasse, als uns
dies gelingt, können wir einer allgemeinen Beantwor-
tung des auf p. 30 aufgestellten Grundproblems näher.

GeometrischeAusführungen zum Kreisscheibentheorem und hyperbolischen Theorem.

Mai. 1791.

Indem wir jetzt dazu übergehen, zunächst die beiden Theoreme u. i. näher zu entwickeln, lassen wir die Verallgemeinerungen auf unsymmetrische Bereiche eines beliebigen p , die wir vor Pfingsfesten zur Sprache brachten, nunmehr bei Seite: das Kreisscheibenpolygon als solches, u. das hyperbolische Polygon werden uns hinreichenden Stoff zu ferneren Betrachtungen liefern. Diese Betrachtungen kan man dann freilich immer auf die höheren Fälle ausdehnen, aber wir werden uns dabei nicht aufhalten, vielmehr die Ausführung der hier mit angedeuteten allgemeineren Betrachtungen späteren Semester überlassen.

Wir handeln zunächst von den automorphen Figuren, welche aus dem Kreisscheibenpolygon, bez. dem hyperbolischen Polygon bei unbeschränkt wiederholter Anwendung des Spiegelungsprocesses entstehen, dann von den automorphen Functionen, die sich an diese Figuren anschliessen. Dabei wolle man das, was im vorigen Wintersemester über Dreiecksfunctionen gesagt wurde, gegenwärtig halten u. insbesondere auch die einschlägigen Kapitel des Buches über Modulfunctionen (wo die Darstellung viel ausführlicher angelegt ist) zum Vergleich heranziehen.

Mögen die Kanten der Kreisscheibe, bez. des hyperbolischen Polygons mit Ziffern 1, 2, 3 . . . benannt werden, also z.B. in den beiden hier gezeichneten Beispielen mit 1, 2, 3, 4, 5, 6:

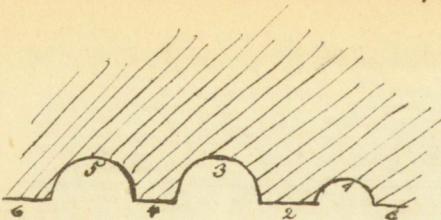


Fig. 1, a

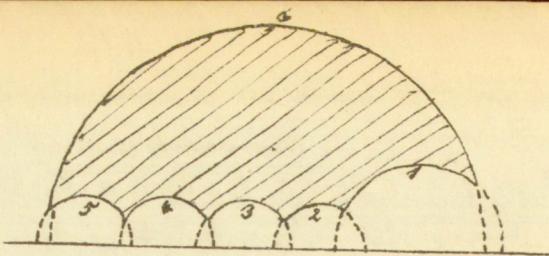


Fig. 1, b

(Ich habe dabei die Kreisscheibe so gewählt, was für die folgenden Leichungen bequem ist, dass sie sich ins Unendliche erstreckt). Wir haben dann beidemal 6 Spiegelungen

$$A_1, A_2, A_3, A_4, A_5, A_6$$

in Betracht zu ziehen, wobei natürlich im Falle der Kreisscheibe $A_2 = A_4 = A_6 (= A$, wie wir kurzweg sagen wollen). Es handelt sich nun darum, die Gruppe der Operationen zu betrachten, welche aus diesen A_i als erzeugenden Operationen entspringt, u. die einzelnen Operationen der Gruppe durch die Fig., welche aus dem vorgegebenen Polygon durch die wiederholten Spiegelungen entsteht, zum geometrischen Verständnisse zu bringen. Wir wollen dabei, wie wir es früher hatten, alle die Polygone, welche aus dem anfänglichen durch eine gerade Anzahl von Spiegelungen entstehen, schraffieren, die anderen freilassen.

Es ist jedenfalls ausserordentlich leicht, alle möglichen Operationen der in Betracht kommenden Gruppen aufzuzählen. Da für ein beliebiges A_i

$$A_i^2 = 1,$$

so brauchen wir aus den A_1, \dots, A_6 nur alle möglichen Produkte zu bilden, bei denen niemals zwei gleiche Faktoren unmittelbar hinter einander stehen. Aber wir können im Falle der Kreisscheibe auch erreichen, dass wir keine der in Betracht kommenden Operationen mehrfach aufzählen.

Man hat zu dem Zwecke nur zu beachten, dass bei ihr A mit A_1, A_2, A_3 verwechselbar ist.

$$AA_1 = A, A, AA_3 = A_3 A, AA_5 = A_5 A,$$

während zwischen den A_1, A_3, A_5 selbst keinerlei Fiden-Gleichheit besteht. Wir werden daher alle möglichen Operationen der Gruppe u. jede nur einmal erhalten, wenn wir ersstens alle Producte von Factoren A_1, A_3, A_5 bilden, in denen keine 2 auf einanderfolgende Factoren gleich sind: $\Pi(A_1, A_3, A_5)$ u. dann eben diese Producte noch einmal hinzusetzen, nachdem wir den Factor A voraus, gestellt haben: $A \Pi(A_1, A_3, A_5)$.

Im hyperbolischen Falle ist die Sache etwas complicirter u. soll hier der Kürze halber übergegangen werden.

Unter den Operationen der Gruppe werden wir jetzt solche der 1. Art unterscheiden, die aus einer geraden Anzahl der A_i erzeugt sind, - wir nennen sie S - u. solche der 2. Art Σ , die aus einer ungeraden Anzahl der A_i erzeugt sind. Die S werden analytisch durch linea-re Substitutionen schlechthweg vorgestellt:

$$\eta' = \frac{\alpha \eta + \beta}{\gamma \eta + \delta}$$

die Σ durch Substitutionen der anderen Art:

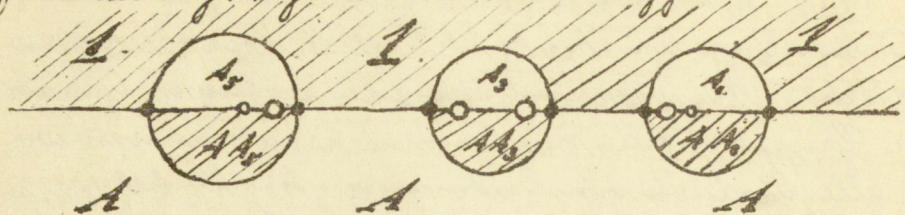
$$\eta' = \frac{\alpha \eta + \beta}{\gamma \eta + \delta} \quad (\text{Kreisverwandtschaft mit Umlegung der Winkel}).$$

Die S bilden für sich eine Gruppe, u. diese Gruppe der S ist es, über die wir jetzt einige Angaben machen wollen. In der Fig., die wir uns aus dem Polygone 1 construirt denken, wird diesselbe durch die Gesamtheit der schraffirten Polygone vorgestellt.

Mögen wir unser anfängliches Polygon zunächst mit einem vollen Grange nicht schraffirter Polygone umgeben. Die einfachsten S sind dann diejeni-



gen, welche solche schraffierte Polygone liefern, die sich an diesen Krang unmittelbar anlehnern. Im Kreischeiben, falle der Fig. 1, z. B. sind dies 3 Polygone:



(Fig. 2)

nämlich

$$S_1 = A A_1, \quad S_3 = A A_3, \quad S_5 = A A_5$$

(wir benennen die Polygone immer durch diejenigen Operationen, durch welche sie aus dem Anfangspolygon 1 hervorgehen). Die so gewonnenen S sind dann die erzeugenden Operationen für die ganze Gruppe der S .

Uebrigens ist es im Falle der Fig. 2 sehr einfach, sich die Bedeutung der S_1 , S_3 , S_5 klar zu machen. Federnd, falls ist $S_i^2 = A A_i A A_i = A^2 A_i^2 = 1$, die S_1 , S_2 , S_3 sind also elliptische Substitutionen von der Periode Zwei. Zugleich erkennt man in den beiden Punkten, in welchen der Kreis 1 von der X. Axe gestroffen wird (in Fig. 2 sind dieselben besonders markirt) die beiden Fixpunkte von S_1 : den diese beiden Punkte werden weder bei A noch bei A_1 geändert. Wir haben uns S_1 als eine Drehung um 180° Grad um diese beiden Punkte vorzustellen. Genau so haben wir die beiden Fixpunkte von S_3 , S_5 auf dem Kreise 3, bez. 5. Aber es ist ersichtlich: wenn wir die Fig. (2) in die kleinen Öffnungen hinein, die bei ihr noch vorhanden sind, durch wiederholte Spiegelung fordern, so werden die beiden Punkte in denen irgend einer der kleinen Kreise von der X. Axe begrenzt werden,

immer wieder die Fixpunkte einer elliptischen Substitution von der Periode 2 sein. Damit sind den aber auch sämtliche elliptische Substitutionen, welche in der Gruppe der S vorkommen, aufgezählt. Den die Fixpunkte irgend welcher elliptischer Substitution können immer nur da liegen, wo mehrere schraffirte (oder nicht schraffirte) Polygone zusammenstoßen u. es gibt keine anderen Stellen dieser Art als die Schmidtpunkte der X. Axe mit unsr. kleinen Kreisen. Eben darum kann es unter den S auch keine parabolischen Substitutionen geben: den im Fixpunkte der parabolischen Substitution müssten ∞ viele schraffirte (oder nicht schraffirte) Polygone zusammenstoßen. Die sämtlichen übrigen S können also nur hyperbolische Substitutionen sein u. ihre Fixpunkte müssen unter den ∞ vielen Gränzpunkten zu suchen sein, denen die immer zahlreicher u. immer kleiner werdenden Öffnungen unserer Fig. zusprechen.

Sch habe diese Erörterungen zunächst an die Kreise, scheibe angeknüpft, wo sie sich am einfachsten gestalten. Beim hyperbolischen Polygon werden wir als die einfachsten S diese haben:

$$A_i; A_k.$$

Unter ihnen sind elliptisch diejenigen, deren Indices i, n consecutive Zahlen vorstellen, also

$$A_i; A_{i+1} \text{ und } A_i; A_{i-1};$$

derjenige Eckpunkt des Polygons, in welchem die Kanten $i, i+1$ bzw. $i, i-1$ zusammenstoßen, ist ein zugehöriger Fixpunkt; der andere Fixpunkt liegt symmetrisch zu diesem in Bezug auf die X. Aces. Ist $\frac{\pi}{2}$ der Winkel unter welchem die beiden Kanten $i, i+1$ zusammenstoßen, so ist die Periode von $S = A_i A_{i+1}$ gleich l. Feder

Eckpunkt des hyperbolischen Polygons ist also Fixpunkt für eine l. gliedrige Gruppe elliptischer Substitutionen: $1, S, S^2, \dots, S^{e-1}$. Das Analoge gilt wieder für die Eckpunkte aller anderen Polygone, welche aus dem Ausgangspolygon vermöge unserer Spiegelungen entstehen. Damit sind die sämtlichen elliptischen Substitutionen unserer Gruppe aufgezählt. Parabolische Substitutionen können nur im Grenzfall vorhanden sein, wenn das anfängliche Polygon, u. also alle aus ihm hervorgehen, den Polygone, sich mit einem Winkel = 0 mit einem sog. Tippel) an die X. Achse heranzieht. Alle anderen S sind hyperbolisch.

Mögen wir nun insbesondere die Fixpunkte der hyperbolischen S betrachten. Wenn wir eine beliebige hyperbolische Substitution positiv oder negativ genommen immer auf's Neue wiederholen, so rückt ein irgendwie in der η . Ebene angenommener Punkt auf den einen oder anderen der beiden Fixpunkte immer näher zu:

(Fig. 3)

Festzt unterwerfe man der hyperbolischen Substitution S die beiden Fixpunkte der gleichfalls hyperbolischen Substitution S' . Wir erhalten 2 neue Pkt., welche ihrerseits ebenfalls Fixpunkte einer hyperbolischen Substitution sein werden, nämlich der Substitution $S^{-1}S'$. S (von links nach rechts zu lesen). Derselbe Schluss bleibt bestehen, wenn wir die Fixpunkte von S' der Substitution S' beliebig oft unterwerfen. Daher der Satz:

Die Fixpunkte unserer hyperbolischen Substitutionen haben jedenfalls die Eigenschaft, sich in der Nähe eines beliebigen derselben unbegrenzt zu häufen.

Wollen wir dieser in das Wesen des solcherweise endlos handenden Punktaggregates eindringen, so müssen wir an die Begriffsbestimmungen Anschluss nehmen, welche Georg Cantor in seinen Aufsätzen über endliche Linien, Punktmannigfaltigkeiten in den Bänden 15, 17, 20, 21, 22 der Math. Annalen (1878-1883) entwickelt hat (vergl. auch dessen zusammenfassende Schrift: Grundlagen einer allgemeinen Mannigfaltigkeitslehre, Leipzig 1883, sowie die Übersetzungen in Bd. II der Acta Math.). Cantor nennt eine Pktmenge abzählbar, wenn man ihre Pkte einzeln den Zahlen 1, 2, 3, ... der natürlichen Zahlenreihe zuweisen kan, u. es ist eines seiner wesentlichen Resultate, dass zwar gewisse Pktmengen, von denen man es kaum erwarten soll, Pkt, abzählbar sind (z. B. die Gesamtheit der rationalen Pkte, wie die Gesamtheit der algebraischen Pkte), dass es aber ebenswohl nicht abzählbare Pktmengen gibt (z. B. die Gesamtheit aller irrationalen Pkte). Unsere hyperbolischen Fixpunkte sind im Kreisscheibenfalle wie im hyperbolischen Falle abzählbar. Den man kan überhaupt die Gesamtheit der S in eine abzählbare Reihenfolge bringen, indem man etwa beginnt (wie wir es eben schon), zuerst diejenigen schraffirten Polygone aufzuzählen, welche das Ausgangspolygon am engsten umgeben, dann diejenigen, welche sich um die somit aufgezählten am nächsten herumlegen, etc., etc.

Cantor nennt eine Pktmenge in seinem Seq,

mense der X. Axe überall dicht, wen man in dem Segmen-
te kein endliches Intervall finden kan, welches nicht irgend
einen Punct der Menge enthielte. Die hyperbolischen Fixpunkte
des Kreisscheibenfalles sind in keinem Theile der X. Axe über-
all dicht. Den die sämtlichen Fixpunkte sind, wie wir bemerk-
ten, alle innerhalb der „Offnungen“ zu suchen, welche die Poly-
gonfig. nach Aussübung einer beliebigen Anzahl von Spie-
gelungen noch zulässt. Nun werden diese Offnungen
zwar immer zahlreicher, je weiter man mit den Spiegelun-
gungen forschreitet, aber zugleich wird die Summe ih-
rer Durchmesser immer geringer u. sinkt schliesslich auf
Null herab. Die hyperbolischen Fixpunkte des hyperbolischen
Falles dagegen überdecken die X. Axe überalldicht. Wir
sehen dies z. B. schon bei den Modulfunktionen. Eben-
darum ist die X. Axe für die bez. automorphen Func-
tionen eine „natürliche Gränze“.

Condor nennt eine unendliche Punktmenge perfect, wen-
sie alle ihre Gränzpunkte enthält. Nun haben wir zwar
eben gesehen, dass jedes einzelne unserer hyperbolischen
Fixpunkte Gränzpunkt unendlich vieler anderer ist, aber eben
so leicht ist es, Gränzpunkte unserer so vielen Fixpunkte auf-
zusuchen, welche selbst keine Fixpunkte sind. Die Manig-
faltigkeit der hyperbolischen Fixpunkte ist daher weder im
Kreisscheibenfalle noch im hyperbolischen Falle eine per-
fecte Manigfaltigkeit. —

Ich verzichte darauf, diese Angaben über unsere auto-
morphen Figuren noch weiter auszuführen, u. knüpfen
daran nur noch 2 Bemerkungen:

1) Bei der Unmöglichkeit, unsere unendlichen Polyaggre-
gata, oder überhaupt die unendliche Zahl unserer Polygone
anschauungsmässig zu überblicken, dritt uns der Unterschied

entgegen zwischen der naiven Geometrie, welche nur mit der Anschauung operirt u. die man unwillkürlich bei den Anwendungen der Mathematik zu Grunde legt, u. der dialektisch zugeschärften begrifflichen Geometrie, auf welche sich die Lösze der reinen Mathematik beziehen. Wenn ich bei meinen Vorlesungen von der geometrischen Anschauung so ausgiebigen Gebrauch mache, so geschieht es nicht, weil ich meine, dass sie die strengen Betrachtungen anderer Mathematiker ersetzte, sondern weil ich der Ansicht bin, dass sie den Zugang zu den strengen Betrachtungen erleichtert.

ii) Die sogenannten Paradoxeien der neueren Mathematik (unendliche Pkdgruppen, stetige Funktionen ohne Differentialquotienten etc.) erscheinen in der That wohl nur desshalb dem Anfänger so schwierig oder auch so nutzlos, weil man sie gewöhnlich an rein analytische Formeln anknüpft, die eigens zu dem Zwecke konstruiert zu sein scheinen. Dem gegenüber ist das Aufstellen solcher Pkdgruppen u. wiederhin auch von Curven etc. bei unseren automorphen Figuren besonders lehrreich. Den diese Figuren entdecken aus ganz elementaren Polygonen durch Wiederholung des elementaren Processes der Spiegelung. Man erkennt, dass man bei ihnen die Betrachtung unendlicher Pkdgruppen gar nicht vermeiden kann, hat aber zugleich alle Mittel vor Augen, um die Eigenschaften dieser Pkdgruppen zur Discussion zu bringen. Die Pkdgruppen liegen dabei über die Anschauung hinaus, aber die Anschauung gibt die beste Anleitung, um sie zu verstehen. Indem ich also die Beyranzt heißt der Anschauung durchaus anerkenne, trete ich auf

das Lebhafteste für ihre Benutzung auch bei den Fragen der hier vorliegenden Art ein.

Wir fahren heute fort, zwecks einer ersten
Übersicht über den Gegenstand gewisse wesentl.
liche Pkt's aus der Theorie der automorphen Func.
tionen zu besprechen. S. 30. M.
1891.

Wir berühren zuerst eine zahlentheoretische Frage: Welches ist, bei unseren Gruppen $\gamma' = \frac{\alpha_i \gamma + \beta_i}{\delta_i \gamma + \delta'_i}$ das zahlentheoretische Gesetz der Coefficienten? Es ist natürlich nicht schwer, im einzelnen Falle die ergozenen Substitutionen wirklich hinzuschreiben u. es dann dem Leser zu überlassen sich die $\alpha_i, \beta_i, \gamma_i, \delta_i$ daraus zusammenzusetzen (vergl. Kausenberger in den Math. Ann. 20, 21, 25). Aber man möchte mehr. Man möchte die α_i, β_i, \dots , welche bei einer Gruppe auftreten, explizit zahlentheoretisch charakterisieren, so wie wir das im Falle der Modulgruppe können, wo die α_i, β_i , -- einfach durch die Gesamtheit der ganzen Zahlen vorgestellt werden, deren Determinante = 1 ist. Aber mit den heutigen Mitteln der Zahlentheorie erscheint es unmöglich, das hiermit gestellte Problem allgemein zu erledigen; wir werden es als eine wesentliche Aufgabe ansehen dürfen, die Zahlentheorie in dieser Hinsicht auszubilden. Wir müssen uns einstweilen begnügen die Sache umzukehren, u. uns zu fragen: Lehrt uns die heutige Zahlentheorie vermöge der in ihr fertig vorliegenden Entwickelungen nicht wenigstens einige Gruppen mit übersichtlich gebildeten Coefficienten $\alpha_i, \beta_i, \gamma_i, \delta_i$ kennen?

In dieser Hinsicht hat Poincaré einen besonders schönen Ansatz gegeben (L'Arithmétique et les fonctions fuchsiennes, Journal de Math. sér 4, t. 3, 1887), der neuer-

dings von Fricke in nähtere Durchführung gebracht ist
(Math. Ann. 38, I, 1891, sowie demnächst in 39, I)^{*)}. Sei

$$F = a x^2 + 2 b x y + \dots + f z^2$$

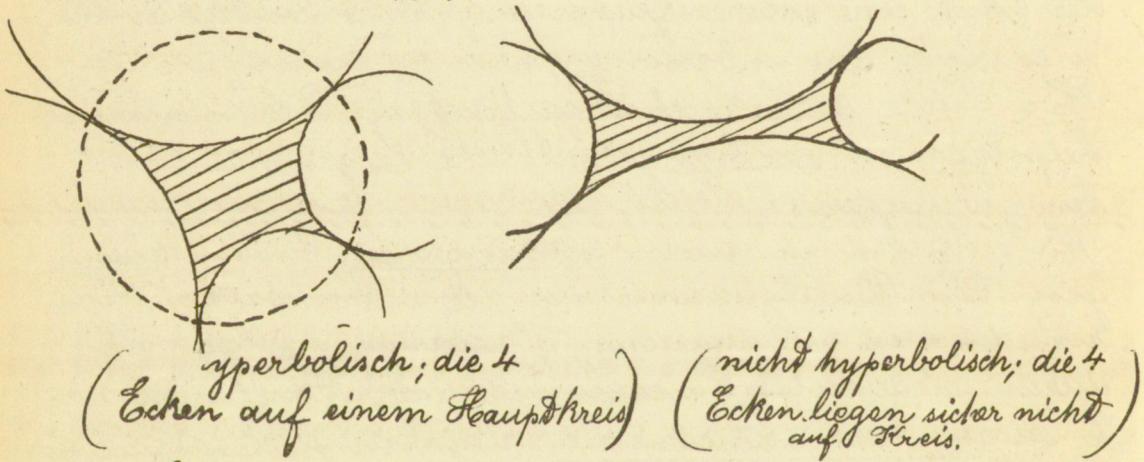
eine indefinite ternäre quadratische Form, die also, gleich 0 gesetzt, einen eintheiligen Kegelschnitt der Ebene vorstellt. Man lernt in der Zahlentheorie alle ganzzähligen ternären Substitutionen der x, y, z kennen, welche F in sich überführen. Aber für den Parameter η , durch den man die Pkt's des Kegelschnittes $F=0$ eindeutig darstellen kann, gewinnen diese ternären Substitutionen von selbst die Bedeutung linear gebrochener Transformationen $\eta' = \frac{\alpha_1 \eta + \beta_1}{\gamma_1 \eta + \delta_1}$, die natürlich eine Gruppe bilden. Da kennen wir also in der That eine solche Gruppe in zahlentheoretischer Form, u. es bleibt uns unbekommen, nun hinterher (wie dies Hr. Fricke in Beispielen ausführt) deren Fundamente, polygon u. sonstige geometrische Eigenthümlichkeiten zu finden.

Wir schreiden zu neuen geometrischen Entwickelungen. Die Verallgemeinerung der automorphen Figuren, die wir aus unseren Kreisbögen polygonen durch wiederholte Spiegelungen ableiten (man kön.
d sie regulär-symmetrische Figuren nennen) auf nur reguläre, sowie auf höhere p , haben wir vor Pfingsten kurz geschildert. Wir werden jetzt & andere Verallgemeinerungen geben, bei denen wir an der Erzeugung der Fig. durch Spiegelung von einem Kreisbogen-polygon festhalten. Es sind dies:

a.) Die Verirrung der hyperbolischen Polygone (vergl.

^{*)} vergl. auch eine Arbeit von Bouff in den Annales de Toulouse 1891:
Sur certains groupes fuchsiens formés avec les racines d'équations binomes.

meinen Brief an Poincaré, von letzterem in den Comp.
des Rendus vom 27. Juni 1881 zum Theil reproduciert) — Man
variire ein hyperbolisches Polygon unter Festhaltung
seiner Winkelgrössen so, dass seine Begränzungskreise
nicht mehr auf einem Hauptkreise senkrecht stehen. So
lange hierbei keine neuen Schnittpunkte der Begränzungskreise
auftreten, werden die ∞ vielen Polygone, die
man aus dem 1. durch wiederholte Spiegelung ab-
leitet, sich auch noch, ohne irgendwo zu collidiren,
glatte nebeneinander legen u. also in ihrer Gesamt-
heit eine automorphe Fig. vorstellen. So sind beispiels-
die beiden Vierecke:

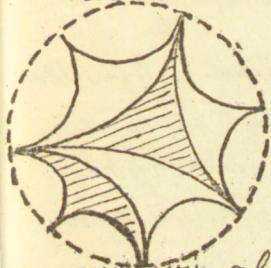


zur Erzeugung einer automorphen Fig. gleich brauchbar. Aber welches wird im Falle des variirten Polygons die Gränzcurve sein? Wäre sie analytisch, so könnte man in Anbetracht der ∞ vielen linearen Transformationen, durch welche sie in sich übergeht, leicht beweisen, dass sie ein Kreis sein muss. Aber ein Kreis kann sie nicht sein; deshalb ist sie eine nicht-analytische Linie (cf. Poincaré, Acta math. III, p. 47ff.) Es liegt hier eines der einfachsten Beispiele vor, dass eine rein geometri-

sche Fragestellung zu einer nicht analytischen Kurve hinführen kann. Wir merken uns:

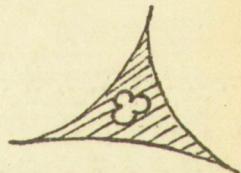
Die automorphen Functionen mit Gränzkreis sind nur ein spezieller Fall der automorphen Functionen mit Gränzcurve. Die letztere ist von den hyperbolischen Fixpunkten der Gruppe, ebenso wie von den parabolischen (sofern es deren gibt) überall dicht überdeckt.

b) Der Prozess der Feinanderschließung (vergl. meinen Aufsatz in Math. Annalen Bd. 21) (1882). — Man denke sich in früherer Weise eine automorphe Fig. entworfen, in dem man z. B. von einem Dreieck ausgeht, dessen 3 Winkel $\equiv 0$ sind:



Folgt aber versehe man das Ausgangs-dreieck mit einem inneren Rande, der selbst ein solches Polygon vorsieht, welches, nach innen hin vervielfältigt, eine automorphe Fig. liefert, — also etwa folgendermassen, wo wir als diese neue Begrenzung abermals ein Dreieck mit verschwindenden Winkeln wählen:

Nun können wir diese Fig. gleichzeitig an ihrem äusseren u. inneren Rande vervielfältigen, — u. da jedes abgeleitete Polygon selbst wieder eine innere Öffnung tragt, inner auch da hinein die Vervielfältigung fortsetzen:



Wir bekommen in der Ebene eine automorphe Fig., welche im Falle des Beispiels augenscheinlich von ∞ vielen Gränzkreisen begrenzt ist. Hätten wir statt eines hyperbolischen Polygons ein "variiertes" Polygon genommen, so würden wir statt der ∞ vielen Gränzkreise

∞ viele nicht analytische Gränzcurven bekommen. Daher:
Die automorphen Figuren mit Gränzcurve sind speziell,
der Fall der automorphen Figuren mit ∞ vielen Gränzcur-
ven.

Wenn man insbesondere die „ineinandergeschobenen“ Ränder des Ausgangspolygons als Vollkreise, so werden sich die ∞ vielen Gränzcurven auf ∞ viele Gränzpunkte zusammenziehen u. wir kommen zu der Riemann-Schottky'schen Fig. zurück, die wir vor Pfingsten besprochen.

Die beiden Processe a , b wollen natürlich neben den früheren Verallgemeinerungen berücksichtigt sein, wenn wir uns die Aufgabe stellen, sämtliche automorphe Figuren (sämtliche regulär-symmetrische oder nur reguläre Einteilungen der Kugelfläche, oder von Stücken der Kugelfläche) aufzuzählen. Dieses allge., meine Problem hat inzwischen durch Poincaré eine neue Formulierung gefunden, welche die Übersicht wesentlich erleichtert. Poincaré stellt nämlich neben die Kugeltheilungen die zugehörigen Raumteilungen (hervorgebracht von den Ebenen, welche die Kugel in den Begränzungskreisen der aequivalenten Bereiche schneiden*)

* Poincaré operiert selbst allerdings nicht mit der $x + iy$ -Kugel u. den im Texte genannten Ebenen sondern mit den $x + iy$ -Ebenen u. den Halbkugeln, welche aus dieser die Begränzungskreise der Bereiche ausschneiden (Comptes Rendus vom 11. Juli 1881; Acta Math. III, 1883). Es ist dies aber, wie in der nichtruhelichen Vorlesung ausgeführt wurde, nur eine andere Ausdrucksweise. Vergl. hierzu Dyck in den sächs. Berichten vom Dec. 83 [über regulär-symmetrische Raumtheilungen].

Diese Raumteileintheilungen sind im Sinne der zur Kugel gehörigen Nichteuklidischen Geometrie selber regulär, bez. regulär-symmetrisch. Die Aufgabe wird sein, alle solche regulären etc. Raumteileintheilungen aufzuzählen.

Die Raumtheilung, welche zu einer Kugeltheilung gehört, macht man sich am besten zuerst am hyperbolischen Falle klar: der Raum wird da in aequivalente Pyramiden mit gemeinsamer Spitze zerlegt (diese Spitze ist der Pol des bei der hyperbolischen Theilung aufzutrennenden Gränzkreises). Hierbei erkennt man auch sofort, wann umgekehrt eine Raumtheilung zu einer Kugeltheilung Anlass gibt. Es ist dies offenbar dann u. nur dann möglich, wenn sich das Ausgangspolyeder der Raumtheilung mit einem endlichen Gebiete durch die Kugelfläche hindurchzieht. In dieser hinzutretenden Bedingung liegt die besondere Schwierigkeit des Problems der Kugeltheilung. Wollen wir nur Raumtheilung haben, können wir viel allgemeinere Sätze aussprechen. Beispielsweise werden wir immer eine brauchbare Raumtheilung bekommen, wenn wir von einem ebenen Polyeder ausgehen, dessen sämtliche Seitenflächen die Kugel treffen, u. die mit einander Winkel einschliessen, die, soweit sie reell sind aliquote Theile von π sind. (Die Idee ist, dass wir dieses Polyeder immer wiederholen an seinen Seitenflächen spiegeln).

Uebrigens könnte man dieses Problem der Raumtheilung als das Problem der Nichteuklidischen Krys. Sallographie bezeichnen (vergl. was die gew. Krys. Sallographie angeht, die neueren Arbeiten von Schönflies in den Math. Annalen u. anderwärts). Diese Nichteuklidische Krys. Sallographie ist allerdings viel complicirter, als die gewöhnliche,

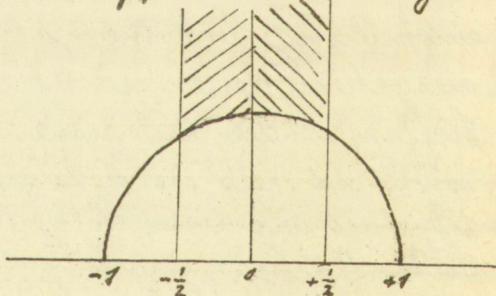
insofern die 6. fach unendliche Bewegungsgruppe des Euklidischen Raumes eine 3. fach unendliche ausgezeichnete Untergruppe, die Gruppe der ∞^3 Translationen, enthält. Mit dieser wird man beginnen, um alle automorphen Raumtheilungen zu konstruieren, u. daher erhält man die Fundamentalräume eines beliegen Kristallsystems, indem man den Raum zunächst einmal in lauter congruente Parallelepipede zerlegt, u. es dann unternimmt, das einzelne Parallelepipedon wieder in kleinere äquivalente Bereiche zu spalten. —

Von den so erhaltenen Raumtheilungen sind unmittelbar funktionentheoretisch brauchbar natürlich nur diejenigen, welche von einer zugehörigen Kugelteilung begleitet sind. Aber kann man darum die anderen Raumtheilungen nicht vielleicht für allgemeinere Zwecke der Analysis, bez. Funktionentheorie benutzen? Dies ist in der That der Fall, wie ich durch 2 Bemerkungen belegen will:

1) Kann erinnere sich, dass das Doppel Dreieck der gewöhnlichen Modultheilung: (d. h. der Raum, der durch folgende Ungleichungen festgelegt ist:

$$-\frac{1}{2} \leq x \leq \frac{1}{2}, \quad x^2 + y^2 \geq 1$$

Fundamentalbereich der Substitutionengruppe



$\eta' = \frac{\alpha\eta + \beta}{\gamma\eta + \delta}$, $\alpha\delta - \beta\gamma = 1$, ist, deren Coefficienten $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ als reelle ganze Zahlen definiert sind. Bianchi hat neuerdings gefunden, dass ein ganz entsprechendes Raumpolyeder als Fundamentalbereich derjenigen Gruppe:

61.

$$\eta' = \frac{\alpha\eta + \beta}{\gamma\eta + \delta}, \quad \alpha\delta - \beta\gamma = 1$$

angesehen werden kann, deren $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ complex ganze Zahlen (von der Form $m+ni$) sind. {Vergl. Math. Annalen 38, III, 1891}. Indem wir η in der $x+iy$. Ebene deuten, handelt es sich einfach um das Polyeder:

$$\delta \leq x \leq +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \leq y \leq +\frac{1}{2}, x^2 + y^2 + z^2 \geq 1.$$

Die Raumtheilung, welche sich an dieses Polyeder anschliesst, ist dann in demselben Sinne z. B. für die Theorie der binären quadratischen Formen mit complexen ganzen Zahlen als Coefficienden brauchbar, wie dies die gew. Modultheilung der Ebene für die gewöhnlichen reellen, ganzzahligen binären quadratischen Formen ist.

2) Sei $\eta' = \frac{\alpha_i\eta + \beta_i}{\gamma_i\eta + \delta_i}$ irgend eine Gruppe, welche zwar zu einer Raumtheilung aber nicht zu einer Kugeltheilung führt. So betrachte ich 2 cogredient complexe Veränderliche η, ζ , d. h. 2 Veränderliche, welche simultan immer dieselbe Substitution

$$\eta' = \frac{\alpha_i\eta + \beta_i}{\gamma_i\eta + \delta_i}, \quad \zeta' = \frac{\alpha_i\zeta + \beta_i}{\gamma_i\zeta + \delta_i}$$

erfahren sollen. Ich sage, dass vermöge dieser Substitutionen der vierfach ausgedehnte Raum der η, ζ in aequivalente Bereiche von endlicher Ausdehnung zerlegt wird u. dass also die Möglichkeit vorliegt, Funktionen der 2 Veränderlichen η, ζ zu bilden, $f(\eta, \zeta)$, welche gegenüber den simultanen Transformationen der η, ζ automorph sind. Man deutet nämlich η und ζ durch α -Pkte unserer Kugelfläche. Der in Rede stehende vierfach ausgedehnte Raum wird dann durch die ∞ Raumgeraden vorgestellt, welche die Kugel in allen möglichen Punktepaaren η, ζ treffen. Nun wird aber doch vermöge unserer

Gruppe der dreifach ausgedehnte Raum bereits in aequivalente Bereiche von endlicher Ausdehnung zerlegt. Da scheint es selbstverständlich, dass das Gleiche für den vierfach ausgedehnten Linienraum gilt.

Es scheint mir nützlich, die Stellung der von Mi. 3. Juni uns betrachteten Substitutionsgruppen innerhalb des Gesamtgebietes der Gruppentheorie kurz zu charakterisieren.

Als eine Transformationsgruppe überhaupt werden wir jedes Aggregat von Transformationen

$$\mathfrak{Z}' = f_1(\mathfrak{Z})$$

bezeichnen, so beschaffen, dass

$$f_i f_s = f_n.$$

Unter ihnen ziehen wir aber nur diejenigen näher in Betracht, welche zu jeder Operation f_i auch die inverse enthalten:

$$\mathfrak{Z}' = f_i^{-1}(\mathfrak{Z}).$$

(Es ist dies, sobald man Gruppen mit unendlich vielen Operationen betrachtet, eine wirkliche Einschränkung des Gruppenbegriffs).

Wir unterscheiden nun vor allen Dingen continuirliche u. discontinuirliche Transformationsgruppen. Die ersten sind diejenigen, deren f_i ein Continuum bilden (vermöge der in ihnen enthaltenen, continuirlich veränderlichen Parameter), sie bilden den Gegenstand der Lie'schen Untersuchungen. Unsere funktionsanalytischen Betrachtungen begreifen sich umgekehrt nur auf discontinuirliche Gruppen. Natürlich kann man auch Gruppen von gemischtem Charakter aufstellen. Betrachten wir z. B. die Gesamtheit der linearen Transfor-

mationen erster u. zweiter Art:

$$\text{I. } \eta' = \frac{\alpha\eta + \beta}{\delta\eta + \sigma}, \text{ II. } \eta' = \frac{\alpha\bar{\eta} + \beta}{\delta\bar{\eta} + \sigma},$$

so haben wir in I allein eine continuirliche Gruppe, in I+II eine gemischte Gruppe:

Eben dieses Beispiel gibt uns Anlass, einen Phd. zur Sprache zu bringen, der für die Theorie der continuirlichen Gruppen wesentlich scheint u. wohl noch nicht hinreichend bearbeitet ist. Die Formel I enthält in den Verhältnissen der $\alpha : \beta : \gamma : \delta$ drei komplexe Constanten, d.h. wenn wir reell u. imaginär trennen, sechs reelle Constanten. Stellen wir nun das Problem, alle continuirlichen Untergruppen aufzuzählen, welche in I enthalten sind, so wird es einen Unterschied machen, ob wir die genannten Constanten als un trennbare komplexe Größen oder vielmehr ihre reellen u. imaginären Bestandtheile als selbständige Parameter ansehen wollen. Ersteres ist der Standpunkt von Lie, der z.B. den Satz gibt:

Es existieren innerhalb I vor 3 Arten continuirlicher Untergruppen, nämlich eine zweigliedrige Gruppe, der man die Gestalt geben kann:

$$\eta' = \alpha\eta + \beta,$$

u. 2 Arten singligliedriger Untergruppen, die bez. folgende kanonische Form haben:

$$\eta' = \alpha\eta, \quad \eta' = \eta + \beta.$$

Die andere Auffassung liegt uns näher. Wir sind gewohnt, die Substitutionen I als die ∞^6 Bewegungen des Nichteuklidischen Raumes zu deuten u. innerhalb dieser Bewegungen insbesondere diejenigen ins Auge zu fassen, welche irgend einen Raumpunkt festlassen, - mag nun der letztere ausserhalb der Kugel, auf der Kugel, innerhalb der Kugel liegen. Analytisch werden diese Gruppen bekanntlich dar-

gesellt:

1) durch $\eta' = \frac{ay+b}{cy+d}$, wo die a, b, c, d reell.

2) durch $\eta' = e^{i\varphi} \eta + b' + i b'',$ wo φ, b', b'' reell.

3) durch $\eta' = \frac{(a+id)\eta + (a+ic)}{(-b+ic)\eta + (a-id)}$, wo die a, b', c, d reell;

sie sind also in der That analytisch definiert, indem man die reellen u. imaginären Bestandteile der $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ gesonderden Bedingungen unterwirft. — Es muss möglich sein, die sämtlichen Prinzipien der Lie'schen Theorie von hieraus umzuarbeiten u. zu erweitern.

Was nun die allgemeinsten discontinuirlichen Gruppen angeht, die in I + II enthalten ist, so werden wir diese einfach erhalten, wen wir irgendwelche Substitutionen erster oder zweiter Art:

$$S_1, S_2, \dots$$

herausgreifen u. beliebig wiederholen, bez. combiniren. Es wird für unsere Zwecke ausreichen, uns die Zahl dieser erzeugenden Operationen als endlich vorzustellen. Dann wird die Zahl der erzeugten Operationen, auch wen sie unendlich sein sollte, doch immer abzählbar sein.

Die erste Einteilung dieser discontinuirlichen Gruppen (die man übrigens auch bei Aufzählung der „gemischten“ Gruppen aufrecht erhalten kann), ist die in Gruppen der ersten u. der zweiten Art. Gruppen erster Art enthalten nur Operationen I, Gruppen zweiter Art daneben Operationen II (vergl. den Unterschied der bloss regulären, u. der regulär-symmetrischen Raumtheilungen). Und welches ist das Verhältniss dieser beiden Arten? Man findet sofort:

Die Gruppen 2. Art enthalten immer eine Gruppe 1. Art als ausgezeichnete Untergruppe vom Indexe 2.

Aber das Umgekehrte findet keineswegs immer statt: eine Gruppe erster Art kann keineswegs immer zu einer Gruppe 2. Art

Art erweitert werden.

Die Gruppen 1. Art sind also im Grun-

de die allgemeineren.

Schwerer zu verstehen ist die Einteilung der discontinuirlichen Gruppen in eigentliche u. uneigentliche. Wir betrachten etwa vorab die Gruppe, welche aus der einzelnen elliptischen Substitution

$$\eta' = e^{i\varphi} \eta$$

durch unbegrenzte Wiederholung entsteht. Ist φ commensuata, d. h. mit π , so wird diese Gruppe nur eine endliche Zahl von Operationen umfassen. Wie aber steht die Sache, wenn φ zu π in „commensurabel“? Dann werden die ∞ vielen Transformationen:

$$\eta' = \alpha \cdot \eta,$$

die erzeugt werden, den Raum aller Transformationen

$$\eta' = \alpha \cdot \eta$$

überall dicht ausfüllen (ohne darum, wohlvorausanden, diesen Raum zu erschöpfen). Die Gruppe enthält, können wir sagen, infinitesimale Substitutionen, d. h. solche, welche beliebig wenig von der identischen Substitution abweichen. Sie kommt also einer continuirlichen Gruppe gewissermaßen nahe, u. eben darum nennen wir sie uneigentlich dis- continuirlich. Wir können sagen:

Die eigentlich discontinuirlichen Gruppen sind dadurch charakterisiert, dass sie nur solche elliptische Substitutionen enthalten, welche periodisch sind.

Natürlich sind für unsere Raumteilungen nur die eigentlich discontinuirlichen Gruppen brauchbar, diese aber auch alle. Für die Kugelteilungen müssen wir freilich, wie wir früher ausführten, die brauchbaren Gruppen noch erst vermöge einer Nebenbedingung aussuchen.

Beschränken wir uns, wie dies Poincaré zuerst thut, auf hyperbolische Gruppen, d. h. auf Substitutionen

$y' = \frac{ay+b}{cy+d}$, so ist jede eigentlich discontinuirliche Gruppe direkt zur Kugeltheilung verwendbar. Den die Fundamente, Halbvereiche, in welche eine solche Gruppe den Raum zerlegt, sind, wie wir lernen, Pyramiden, durchziehen also ein jeder unsere Kugel in endlichen Gebieten. Von hier aus wird nun die Terminologie verständlich, welche Poincaré ursprünglich gebrauchte, u. die immer noch nie u. da verwandt wird. Von den uneigentlich discontinuirlichen Gruppen sah P. überhaupt ab; er betrachtete sie wohl als continuirliche Gruppen. Andererseits beschränkte er sich, wie wir sagten, auf Substitutionen mit reellen Coefficienden. Dessenwegen bezeichnete er damals die funktionstheoretisch brauchbaren Gruppen schlechthweg als groupes discontinus. Später hat er seine Betrachtungen natürlich ausgedehnt u. es dürften seine Entwickelungen in Bd. III der Acta (1883), die hier hauptsächlich in Betracht kommen, von den jetzt von mir gegebenen nicht so sehr verschieden sein.)

Zur Entwicklungsgeschichte der automorphen Funktionen:

Poincaré hat, wie Sie wissen, zur Bezeichnung der einzelnen Gruppenarten Personalbenennungen gewählt (gr. fuchsien, kleinen); die Fuchs'schen Gruppen sind diejenigen, die er zuerst hatte, d. h. die hyperbolischen Gruppen, die klein'schen die allgemeinen. Ich habe diese Benennungen in Bd. 19 der Annales

* Vielleicht wäre es zweckmäßig, die direkt funktionstheoretisch brauchbaren Gruppen, wie dies Schreier z. B. tut, schlechthweg als automorphe Gruppen zu bezeichnen; das kann jedenfalls im Zusammenhange kein Missverständnis geben.

(1881-2, p. 564) als unzweckmässig bezeichnet u. den Vorschlag gemacht, von jeder Personalbenebung abzusehen. Es hat mich dies in eine Polemik mit Fuhrs verwickelt, auf die ich nun kurz eingehen will, weil Sie doch nicht vermeiden können, gelegentlich von derselben Act zu nehmen, u. weil ich hoffen darf, durch die folgende ausführliche Auseinander-
setzung meine Auffassung ein für allemal hinreichend dargelegt zu haben. In der That will ich versuchen, Ihnen eine zusammenhängende Uebersicht über die Entstehungs-, geschichte der automorphen Functionen zu geben. Endliche Gruppen u. dementsprechend algebraische automorphe Functionen will ich dabei zur Seite lassen. In der That habe ich ja von den Irrationalitäten der regulären Körper, die hier zu betrachten sein würden, früher schon ausführlich gehandelt: wollte ich aber den Ausblick auf endliche Gruppen linearer Substitutionen mehrerer Veränderlichen nehmen, so müsste ich auch ganz fernliegende Dinge, wie die Theorie der symmetrischen Functionen beliebig vieler Variablen, herannehmen, was zu weit ab führen würde ^X. Die unendlichen Gruppen mehrerer Variablen können wir leichter besprechen, weil da nur erst wenig gearbeitet ist. In diesem Fine berichte ich also über die unendlichen automorphen Gruppen schlechtherg, bez. über die transcendenten automorphen Functionen, wobei ich die Hauptpunkte, die ich zu berühren habe, numerire:

1) Die ältesten transzentenden automorphen Func.
tionen sind natürlich die einfach periodischen Func.
tionen einer Variablen, wie $\sin \eta$, $\cos \eta$, e^η ; man

^X) Vergl. übrigens die Vorlesungen über das Phasorod, p. 123 ff.

hat sie von je in der Analysis gebracht.

2) Dann war es in den zwanziger Jahren dieses Jahrhunderts, dass Abel u. Facobi durch Umkehr der Theorie der elliptischen Integrale die Theorie der doppelperiodischen Funktionen geschaffen haben. Die Gruppe hat hier folgende einfache Form:

$$\eta' = \eta + m_1 w_1 + m_2 w_2;$$

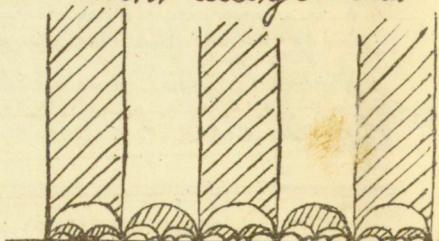
w_1, w_2 sind Constanten, deren Quotient nicht reell sein darf, m_1, m_2 sind beliebige ganze Zahlen.

3) Aber die nähere Betrachtung der doppelperiodischen Funktionen musste von selbst zu einer neuen Art automorpher Funktionen, zu den elliptischen Modulfunktionen hinleiten. Die charakteristische Stelle, bei welcher Facobi die bez. Wendung nimmt, findet sich in den Notes sur les fonctions elliptiques (Crelle III, 1828), (Werke I, p. 263): Unter K^2 die Constante (das Modulquadrat) des elliptischen Integrals verstanden, erscheint

$$K^2(w), \quad -w_0 w = \frac{w_1}{w_2},$$

als eine eindeutige Function von w , welche bei allen ganzzahligen linearen Substitutionen $w = \frac{aw+b}{cw+d}$, welche die Determinante $ad - bc = 1$ haben u. überdies modulo 2 zur Identität congruent sind, unverändert bleibt. Inzwischen bot diese Function $K^2(w)$ damals, als die geometrischen Methoden der Functionentheorie deren wir uns heute bedienen, noch nicht ausgebildet waren, des Rätselhaften Vieles.

Wir wissen jetzt, dass wir die Ebene w der Ebene K^2 entsprechend in unendlich viele Kreisbogendreiecke zu zerlegen haben,



die sich aus einem ersten durch fortgesetzte Spiegelung ergeben:

Wie will man die Verhältnisse dieser Fig.^{x)}, insbeson., dere ihr Verhalten bei Annäherung an die reelle Axe, ohne Zuhilfenahme geometrischer Vorstellungen verständlich machen? Dessenhalb sehen wir auch, dass die namhaftesten Analysten, die bei dem Jacobischen Ideenkreis stehen geblieben sind, wie z. B. Hermite, Schwierigkeiten finden, wo für denjenigen, der die Kreisbogendreiecke versteht, überhaupt kaum Fragen,stellungen vorliegen, weil Alles an sich klar ist. Ich möchte dies an einem besonderen Satze erläutern. Es wird $\kappa^2(w') = \kappa^2(w)$ sein, sobald, wie wir bemerkten,

daß,

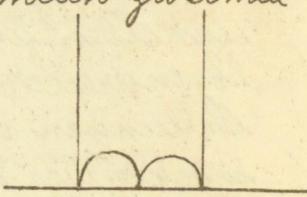
$$w' = \frac{aw+b}{cw+d} \equiv w \pmod{z}; ad - bc = 1.$$

Aber folgt umgekehrt, dass w' mit w in einer solchen linearen Beziehung stehen muss, sobald $\kappa^2(w) = \kappa^2(w')$? Die Theorie der Kreisbogendreiecke bejaht diesen Satz unmittelbar, weil nämlich das einzelne Dreieck das eindeutige (conforme) Abbild der Halbebene x ist u. die linearen Substitutionen $w' = \frac{aw+b}{cw+d}$ etc. eben daraus erwachsen, dass man dieses 1. Dreieck nach dem funktionentheoretischen Gesetz der Symmetrie vervielfältigt. Indem wir das Doppeldreieck betrachten, welches aus 2 nebeneinanderliegenden Einzeldreiecken besteht, können wir den wahren Grund des Satzes prägnant dahin bezeichnen: der Satz besteht, weil dasselbe Doppeldreieck erzeugendes Polylagon der Gruppe u. eindeutiges Abbild der x . Ebene ist.

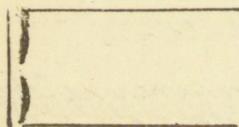
^{x)} oder vielmehr die entsprechenden Eigenschaften der Func. $\kappa^2(w)$.

4) Wir müssen nun einer Stelle bei Gauss gedachten, die in Bd. III der Werke p. 477 - 478 abgedruckt ist u. die wohl zuerst nicht verstanden wurde oder doch nicht beachtet wurde, als Bd. III 1869 erschien. Nach den Bemerkungen des S eransgebess dachte dieselbe wahrscheinlich aus 1824. Es ist ganz unverkenbar, dass Gauss dort genau die geometrische Schlussweise im line holt, für die wir soeben eintraten. Es wird nämlich zweimal das Doppel Dreieck gezeichnet:

(nur dass die Figur um 90° gedreht ist u. ~~die~~ der beiden begrenzenden Kreise beim Druck klammern gesetzt sind):



und das einmal demselben der Zusatz gemacht (den ich gleich in unsere Zeichnung umsetze);



„Raum für w und $-\frac{1}{w}$ “;

das andere Mal aber angegeben,

„dass K^2 in diesem Raum jeden Werth einmal u. nur einmal annimme.“

5) Aber abgesehen von dieser Stelle im Gaussischen Nachlasse ist die erste Arbeit, in welcher das Wesen der elliptischen Modulfunktionen geometrisch klar gestellt wurde, die Arbeit von Schwarz über die hypergeometrische Reihe im 75. Bande des Fournals (1871-72). Ihrer Ueberschrift nach bezichtigt sich die Arbeit zwar nur auf die algebraisch bestimmbar Falle der hypergeometrischen Reihe, u. wir sind der dabei entwickelten Theorie der regulären Körper bereits anderweitig gerecht geworden. Thatsächlich aber bietet die Arbeit bezüglich der Transcendenten Fälle mindestens gerade so-

Wichtiges. Indem sie die Betrachtung des Kreisbogen-, dreiecks u. dessen Reproduction durch Symmetrie voransetzt, entdeckt Schwarz die eindeutig umkehrbaren Dreiecksfunktionen - also eine neue, allgemeinere Art eindeutiger automorpher Functionen u. giebt damit zugleich die geometrische Theorie des speciellen Falles der elliptischen Modulfunctionen. (vergl. Journal Bd. 75, p. 319 ff.; Ges. Abh., p. 239 ff.).

Eben hier habe ich später mit meinen Untersuchungen über elliptische Functionen angeknüpft (nachdem ich vorher, wie früher angegeben, auf eigenem Wege zu den regulären Körpern geführt worden war).

6) Wir sind damit bis zu den Jahren 1876-77 ^{so. 6. Febr.} gekommen, in denen von verschiedenen Seiten her ^{1891.} unabhängig eine ganze Reihe von Arbeiten zur Theorie der automorphen Functionen veröffentlicht wurde.

Vor allen Dingen erschienen 1876 Riemann's gesammelte Werke u. in diesen unter N. XXV die schon früher genannte Untersuchung über die Vertheilung der Electricität auf Rotationscylindern mit parallelen Achsen, —

andererseits auch Schottky's Dissertation (Breslau), in der dieselbe Art automorpher Functionen (die durch fortgesetzte Spiegelung eines von irgend welchen Vollkreisen begrenzten ebenen Bereiches entstehen) eingehender untersucht wurde. Weiter ausgeführt erschien Schottky's Arbeit im folgenden Jahre (1877) in Crelle 83.

Das Jahr 1877 brachte sodan:

1) in Crelle 83 einen Brief von Fuchs an Hermite über die elliptischen Modulfunctionen (geschr. Nov. 76),

2) ebenfalls in Crelle 83 einen Brief von Dedekind an Borchardt über denselben Gegenstand,

3) in den Memorie della R. Accademia dei Lincei t. I, eine Abhandlung von Stephen Smith, vorgelegt im Februar, gleichfalls auf elliptische Modulfunctionen bezüglich.

Dedekind u. Smith verbinden in diesen Arbeiten bei, dass die DreiecksTheilung der w. Ebene mit der Zahlentheorie: Dedekind in mehr elementarer Weise und der Theorie der bündren quadratischen Formen von negativer Determinante, Smith auf eine sehr interessante Art mit der Theorie der bin. qu. Formen von positiver Determinante. Beide Autoren haben sich augenscheinlich schon länger mit dem Gegenstand beschäftigt, wie den Smith später angibt, dass seine Abhandlung ursprünglich 1874 der Pariser Akademie vorgelegt war. Dedekind erläutert auch ausführlich den auf p. 68 besprochenen Fundamentalsatz der Modulfunctionen. Smith hatte denselben schon 1865 in seinem letzten Report „on The Theory of numbers“ (Reports, British Association) dahin verallgemeinert, dass er nicht nur $K^2(w)$, sondern $K(w)$, $\sqrt{K}(w)$, $\sqrt[3]{K}(w)$ in Betracht zog.

Fuchs beginnt die Theorie von der Differential, gleich für w aus von Neuem u. erläutert einmal, wie die Substitutionen des w bei den Umläufen des K^2 um die singulären Werte 0, 1, ∞ zu Stande kommen, dann, dass die reelle Axe der w. Ebene eine natürliche Grenze der Funktion $K^2(w)$ wird. Beisides ist, wie wir wissen, nicht neu: wegen der Substitutionen des w wollte man Riemann's Arbeit von 1857 (über die P. function)

vergleichen, oder auch die speciell auf Modulfunctionen bezüglichen Ausführungen von Schläfli, 1870 (in Crelle 72 u. in Analen 3), wegen der Bedeutung der reellen Axe Schwarz. Aber Fuhs bildet den Gegenstand nicht etwa so mit durch, wie Ledzderer, indem er nämlich die Zerlegung der w. Ebene in aequivalente Dreiecke bei Seite lässt. In Folge dessen bleibt ihm das Zusam-
menkommen der natürlichen Gränze einigermassen un-
verständlich u. er macht die falsche Angabe, dass k^2
in den Punkten der Gränze abwechselnd 1 oder ∞ wird,
während es in den rationalen Punkten der Gränze
abwechselnd 0 oder 1 oder ∞ wird, in den irrationa-
len Punkten aber durchaus unbestimmt bleibt. Hier,
nach kennzeichnet sich der Aufsatz von Fuhs als ein
zwar in richtiger Richtung, aber mit ungenügen-
den Literaturkenntniss unternommener Versuch, der
hinter dem, was bereits bekannt war, zurückblieb. Ich
würde von dem Aufsatz darum hier kaum gespro-
chen haben, wenn derselbe nicht in den Discussionen,
in die ich verwickelt wurde, eine Rolle spielte, u. durch
den Umstand, dass er an Hermite adressirt war u.
mit Bemerkungen desselben begleitet veröffentlicht
wurde¹⁾, eine erhöhte Bedeutung gewonnen hätte.

Es ist hier der Platz, um den Einfluss den Hermite
in allen diesen Fragen vermöge seiner auf anderen
Gebieten wohlverdienten Ansprüch u. seiner weitrei-
chenden Lehrfähigkeit ausübt, zu charakterisiren.

Im Allgemeinen wird man sagen müssen, dass Her-
mite in dem wohlwollenden Bestreben, fremdes Ver-.

¹⁾ So fragt Hermite b. c. (unter der Seite) ob man auf diesem Wege nicht
auch den Fundamentalsatz (p. 68) der Modulfunctionen beweisen könne?
Gewiss kann man es, aber es war schon lange durch Schwarz geschehen.

dienst anzuerkennen, ohne dieferen Kritik immer denjenigen Mathematikern zu einseitiger Geltung geholfen hat, denen er persönlich näher getreten ist.

In Speciellen aber müssen es die Schüler von Riemann beklagen, dass er die Bedeutung der geometrischen Functionentheorie niemals richtig verstanden hat. Er hat die Bedeutung der letzteren geradezu gethemt, indem er an Stelle der auf Riemann zurückgehenden tief sündringenden Theorien z. B. der Querschnitte, der beweglichen Integrationswege man gelhafte Formulirungen gesetzt hat, aus denen das mathematische Publicum die Bedeutung der Sache niemals entnimmt (Vergl. Hermite's "Coupures"). Insbesondere hat er auf dem Gebiete der linearen Differentialgleichungen die fundamentale Bedeutung von Riemann's Arbeit über die P. function (1857, an die doch Fuochs 1865/66 mit seinen Untersuchungen anknüpft) niemals erkannt. Es ist mir kein Zweifel, dass man die heutige Theorie der linearen Differentialgleichungen folgendermassen historisch festlegen muss:

Riemann 1857

(weit umfassende Ideen im spec. Falle)

Fuchs 1865/66

(allgemeiner Fall, aber Beschränkung auf die singulären Punkte)

Schwarz 1871/72

(Fieferes Eindringen in das Wesen des speciellen Falles durch das Aneinanderreihen der Dreiecke)

Daß dessen nimmt bei Hermite u. seinen Schülern die Sache eine solche Färbung an, als stände Fuochs selbständig an der Spitze der ganzen Theorie (die man dann am liebsten auch auf ein Studium der einzelnen sin-

gulären Pkt. einschränkt). Ein charakteristischer Pkt., prägend dieser Auffassung ist das neue Buch von Craig. Da ist p. 272. genau wiedergegeben, was Gour, seit 1881 in seiner Dissertation hatte drucken lassen, dass man in dem Lichte der neueren Analysis (der linearen Differentialgleichungen) vermöge Tannery's Theorem einen wesentlich verbesserten Zugang zur Theorie der Riemann'schen P. function erhalten!

f. In den Jahren 1878-79 folgen nunmehr meine eigenen Arbeiten zur Theorie der elliptischen Modulfunktionen (vergl. zumal Bd. 14, 15, 17 der mathematischen Annalen u. den im vorigen Jahre erschienen Band I meiner Vorlesungen, bearbeitet von Fricke). Dazu dann die Arbeiten von Dyck, Gierster, Hurwitz (auch Bianchi). Als deren Grundgedanke kann wohl bezeichnet werden, aus den Moduldreiecken grössere Polygone, "Fundamentalspolygone" zusammenzusetzen, die ich einerseits gruppentheoretisch (bei der Definition der Untergruppen) verwende, andererseits funktionentheoretisch, unter Beranziehung der Riemann'schen Existenzsätze.

Ich möchte bei der Gelegenheit kurz berichten, welche Stellung das allgemeine Problem, alle automorphen Functionen einer Veränderlichen aufzuzählen, damals u. schon vorher in meinen eigenen mathematischen Überlegungen gespielt hat, - einmal, weil ich die Fehler, in welche ich damals zunächst geriet, jetzt mit einem gewissen Behagen betrachte, dann weil ich glaube, dass dieselben charakteristisch sind, indem sie zeigen, wie wenig eine bloss algebraische Bildung, wie ich sie ausschliesslich zu Beginn meiner Laufbahn

besaß, zur allseitigen Erfassung mathematischer Probleme ausreicht.

Ich habe in der That schon 1874 einen Versuch gemacht, die Gesamtheit der automorphen Functionen zu bestimmen, gleich nachdem ich die Gesamtheit aller endlichen Gruppen linearer Substitutionen aufgefunden hatte. Indem ich damals von der Möglichkeit der Häufung der singulären Punkte, insbesondere von der Möglichkeit natürlicher Gränzen keine Ahnung hatte, war mein Resultat sehr einfach: ich fand die periodischen Functionen u. die andern, die Rausenberger später die multiplikative periodischen Functionen genannt hat. Diese Theorie sandte ich nach Leipzig an die Anatendruckerei, u. ich verdanke es nur dem günstigen Umstände, dass damals in Folge des grossen Fedzer-Priktes sehr langsam gedruckt wurde, dass ich meine Abhandlung noch schlaugestrichen zurückziehen konnte, als ich zufällig im Nov. 1874 Schwarz' Theorie der hypergeometrischen Reihe kennenlernde!

Ich habe dann 1879 etwa die Fragestellung wie, der aufgenommen. Die Publicationen in Riemann's Werken, bez. Schottky's Arbeit hatte ich damals noch nicht bemerkt (ich lernte Schottky's Resultat erst später 1881, Riemann's Aufsatz 1882 kennen). Daher schien mir jetzt selbstverständlich, dass die singulären Punkte, wenn sie in unendlicher Zahl auftreten, eine Curve überdecken müssen, u. da ich ebensowenig daran zweifelte, dass diese Curve eine analytische sein müsse, so wurde mir nicht schwer, zu zeigen, dass diese Curve auf alle Fälle einen Kreis vorstellt. Ich war also zur Betrachtung genau dagebe,

ff.

sonderen Art automorpher Funktionen geführt, mit der auch Poincaré zuerst begann. Aber nun wurde ich, indem ich versuchte, den allgemeinen Fundamentalraum einer solchen Funktion zu konstruiren, durch einen merkwürdigen Strom aufgehalten. Selbstverständlich kann ich damals die Gebieteinteilungen regulär-symmetrischer Art, die aus einem hyperbolischen Kreisbogenpolygon durch fortgesetzte Spiegelung hervorgehen. Andererseits hatte ich gefunden, dass unter den Fundamentalpolygonen ~~der~~ u. II der Ordg. in der Theorie der elliptischen Modulfunktionen unsymmetrische vorhanden sind (vergl. Vorl. I p. 252, 253). Ich glaubte nun, dass alle bloss regulären Gebieteinteilungen aus regulär-symmetrischen sich durch Untergruppenbildung würden ergeben müssen¹⁾. Indem ich versuchte, dies zu beweisen, verschickte mein erster Leipziger Winter (80-81) u. es erschien die 1. Mittheilung von Poincaré, aus der die Schwierigkeit meines Ansatzes ohne Weiteres hervorging. -

8. Weiterhin ist jetzt eine ganze Reihe von Fuohs'schen Abhandlungen zu nennen. Es sind:

- Zwei Notizen in den Göttinger Nachrichten von 1880;
- die ausgeführte Abhandlung dazu in Crelle 89 (1881): "Über eine Classe von Funktionen mehrerer Variablen, welche durch Umkehr der Integrale von Lösungen der linearen Differentialgleichungen mit rationalen Coefficienten entstehen," - hierzu die Erwiderung auf einen Einwand von Poincaré in Crelle 90 (1880);
- eine Abhandlung in Bd. XVII der Göttinger Ab-

¹⁾ vergl. übrigens, was unten (p. 120ff.) über Poincaré's "Lemma" gesagt wird. Das ist nicht ganz dasselbe, aber liegt in ähnlicher Richtung.

handl. 1881: Ueber Functionen zweier Variablen, welche durch Umkehrung der Integrale zweier gegebener Functionen entstehen.

d) Mittheilung: Ueber Functionen einer beliebigen Anzahl unabhängiger Variablen, Berliner Sitzungsberichte 1883,

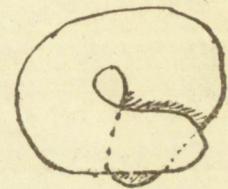
e) Ueber eine Classe linearer Differentialgleichungen, Crelle 100/1886.

Wie man sieht, handelt es sich hier zunächst um Functionen mehrerer Variablen. Diese Functionen mehrerer Variablen, sofern sie existieren, sind die wahren Fuchs'schen Functionen. Näheres über sie werden wir erst weiter unten bemerken können, wo wir von den automorphen Functionen mehrerer Variablen im Zusammenhange handeln werden. Aber bei häufig kommt Fuchs in a), b) gerade auf die Fragestellung, die uns hier interessiert, indem er sich nämlich eine lineare Differentialgleichg.

$$y'' + p y' + q y = 0$$

gegeben denkt u. fragt, wann die unabhängige Variable x eine eindeutige Function des Quotienten y zweier Particularlösungen y_1, y_2 dieser Gleichg. sein mag? Er betrachtet die verschiedenen Abbildungen, welche die successiven Zweige y von der in richtiger Weise zerschnittenen x Ebene entwerfen, u. bemerkt durchaus richtig, dass diese Abbildungen sich um ihre einzelnen (den singulären Punkten der x . Ebene entsprechenden) Ecken glatt herumgruppieren müssen, dass also x vor allen Dingen eine unverzweigte Function von y sein muss. Dies ist richtig u. wird in richtiger Weise formuliert. Aber nun hält Fuchs diese notwendige Bedingung für eine aus,

reichende! Festhaltend an der Gewöhnung, die aus der ausschliesslichen Betrachtung algebraischer Functionen entsteht, - dass eine Function für alle Werthe der unabhängigen Variablen eine Definition zuläßt -, verwechselt er die unverzweigten Functionen mit den eindeutigen! Feh braucht sie nur auf das Beispiel einer Function aufmerksam zu machen, die innerhalb der nebensächlich gezeichneten Contour durchaus verzweigt ist, u. die „se Contour zur natürlichen Gränze hat, um Sie erkennen zu lassen, dass da in der That ein grosser Unterschied ist. Auch kann das, was Fuochs in Bd. 90 auf einen bezüglichen Einwand von Poincaré erwiedert, nicht als Erledigung der Sache angesehen werden.



An diese Überlegungen von Fuochs hat nun Poincaré seine eigenen Speculationen angeschlossen. Er bemerkte, dass die Einwände gegen die Eindeutigkeit hinfällig werden, sobald man sich, um hier die früher gebrauchte Terminologie zu verwenden, auf reduzierte hyperbolische Bereiche beschränkt, u. näm die solcherweise entstehenden eindeutigen automorphen Functionen, unbekannt (oder doch nicht hinreichend bekannt), mit der Vorgeschichte, die wir hier gegeben haben, entsprechend der grossen Gelösung, welche der Name von Fuochs in Frankreich besass, fuctions fuochsiennes.

J. Poincarés erste hierher gehörige Mittheilung erschien in Bd. 92 der Comptes Rendus, p. 333 (14. Febr. 1881), u. enthält die beiden fundamentalen Leistungen:

- a) dass er den allgemeinen hyperbolischen Fundamentalsbereich des bloss regulären (nicht regulär-symmetrischen) Falles aus independenten geometri-

schen Stücken konstruierte.

b) dass er für die zugehörigen automorphen Funktionen ein analytisches Bildungsgesetz aufstellte (die im vorigen Winter im Falle der Dreiecksfunktionen näher besprochenen sog. O. Reihen).

Inzwischen ist es hier nicht meine Absicht, in die Einzelheiten der bald in grosser Zahl folgenden Poincaréschen Entwickelungen einzugehen, — davon handelt diese Vorlesung immer auf's Neue —, sondern nur einige mich persönlich betreffende Momente ausdrücklich herauszuheben. Ich wünsche vor allen Dingen zu betonen, dass Poincaré's bezügliche Arbeiten & Ansichten, die wir Anderen immer verbreiten haben, in unwiderleglicher Weise zur Gelung gebraucht haben:

- a) dass die Geometrie ein überaus wesentliches Hilfsmittel der Funktionentheorie ist,
- b) dass neben der Kritik die eigentliche mathematische Erfindungsgabe ihr volles Recht auch in der modernen Analysis behauptet.

Poincaré's Auftreten bedeutet eben ein selbständiges Aufleben der Riemann'schen Schule in Frankreich. — Weider aber nun von den durch Poincaré gewählten Personalbenennungen. Ich hatte die Poincaréschen Arbeiten erst im Sommer 1881 bemerkt u. ihm dañ einen Brief geschrieben, in welchem ich ihn auf allerlei frühere Literatur, auf die Berechnung des p. eisner Riemann'schen Fl. etc. aufmerksam machte u. dañ, um doch etwas Neues zu geben, auf die Möglichkeit der automorphen Figuren aufmerksam machte, die sich auf p. 55 durch „Variierung“

^{x/} vergl. die volle Liste in Bd. 21 der Annales, p. 142.

der hyperbolischen Polygone" erhielt. Dies wurde ihm nun Anlass, nicht etwa, wie ich erwartet hatte, die "fonctions fuoh-siennes" zurückzuziehen, sondern die Gesamtheit der hier, über hinaus existirenden automorphen Functionen einer Veränderlichen als fonctions kleinéenes zu bezeichnen.

Ich habe dann später, als Poincaré in den Math. Ann. 19 einen Abriss seiner Theorie gab (Dec. 1881), in einem Anhange dazu (p. 564) mit seinem Vorwissen aussinander gesetzt, weshalb es mir wünschenswerth scheint, gleichzeitig von beiden so geschaffenen Personalbenennungen abzusehen. Ich habe den, wie ich meine, durchaus zufriedenden Überlegungen auch heute noch kein Wort hinzugefügen oder wegzunehmen. Dieselben haben mir aber eine scharfe Kritik von Hrn. Fuohs in den Göttinger Nachrichten vom 4. März 1882 eingebracht, durch die ich mich nun meinerseits veranlassen sah, als ich im Herbst 1882 meine grosse Abhandlung: Zur Riemann'schen Functionentheorie schrieb (Math. Ann. 21.) in längerer Auseinandersetzung die hier in Betracht kommenden Arbeiten von Fuohs zu besprechen (p. 214 – 216 daselbst), genau so, wie es in etwas ausführlicherer Weise hier vorstehend geschehen ist.

Es ist nun nicht uninteressant zu sehen, wie diese meine Auseinandersetzungen gewirkt haben.

Was zunächst Schottky u. Schwarz angeht, für deren Prioritätsrechte ich eingedrungen war, so zeigten Mi.¹⁰ 91. sich diese mit meiner Erklärung bis auf Nebenpunkte sehr zufrieden. — Poincaré dagegen bestand auf dem Rechte des „Erfinders“, die von ihm entdeckten Functionen zu benennen, wie ihm beliebe. er hat diesen Standpunkt denn auch in seinen grossen Abhandlungen, die 1883-

84 in Acta I, III, IV, V erschienen, festgehalten. — In Berlin hat man jedenfalls die „Fuchs'schen Functionen“ accepirt, dagegen scheint dort die Tendenz zu bestehen, uns Anderen lieber gar nicht zu nennen. Man möchte dies wenigstens schliessen, wenn man die Arbeit von Schlesinger in Crelle 105 (1889) sieht; obgleich der Verf. genau die von Schwarz u. mir gegebenen Methoden gebraucht (sogar meine Terminologie, wie Fundament, Dalpoolygon, ausgezeichnete Untergruppe) u. obgleich er sonst merkwürdig zahlreiche Erstata giebt, so kommen die Namen von Schwarz u. mir darin nicht vor^{x)}. Uebrigens versendet Teubner eben den Prospect eines von Schlesinger u. Günther zu bearbeitenden 2. Bd. Werkes über lineare Differentialgleichungen, in welchem auch die automorphen Functionen besprochen werden sollen; es wird interessant sein, die Auffassung der Gegenseite im Zusammenhang kennen zu lernen. — Ich selbst hatte bei der Fertigstellung meiner Abhandlung in Bd. 21 mich endgültig überarbeitet (immer erreichte ich, dass die Separat abzüge Anfang December 1882 versandt werden können; also geräume Zeit vor dem Escheinen der ersten Poincaréschen Arbeit in den Acta, was festzustellen wir selbstverständlich wesentlich ist). Das Bedürfniss nach zu höherer Thätigkeit, wie der Wunsch meine eigene Auffassung der Theorie zur vollen Geltung zu bringen, lies sen in mir den Entschluss entstehen, eine zusammenhängende Bearbeitung derselben zu veröffentlichen. In der That erschien der erste Band einer solchen, das Fuchsae, der bedruckt, 1884. Der 2. Band sollte die Theorie der ellips.

^{x)} Die Arbeit von Schlesinger ist an sich nicht schlecht, enthält aber allerdings einen prinzipiellen Fehler, aus welchem hervorgeht, dass der Verf. mit den Riemann'schen Flächen doch erst unvollkommen vertraut ist; ich werde dieselbe weiter unten noch besprechen.

Eischen Modulfunctionen bringen. Aber ich fand es nothwendig, vorab eine Reihe einzelner dahin gehöriger Fragen in meinem Seminar bearbeiten zu lassen, u. als ich in der Lage war, über die erhaltenen Resultate einen zusammenhangenden Bericht zu veröffentlichen (Herbst 1885, An. 26. Neue Untersuchungen im Gebiete der elliptischen Functionen), hatte sich mein Interesse bereits wieder anderen Aufgaben zugewandt. Ich habe den Plan der Redaction erst wieder aufgenommen, als ich im Herbst 1887 dafür die Unterstützung von Herrn Dr. Fricke gewan, durch dessen thätige Mitwirkung dan in der That, wie Sie wissen, im vorigen Herbst (1890) der 1. Theil der Modulfunctionen publicirt werden konnte, während der zweite Theil eben in Vorbereitung ist u. hoffentlich 1892 erscheint. Von dem Augenblicke ab, dass das Erscheinen der Modulfunctionen in sicherer Aussicht stand, habe ich dan in meinen Vorlesungen die Darstellung der allgemeinen Theorie der automorphen Functionen in Vorbereitung genommen. In der That waren die Vorlesungen über Nicht-Euklidische Geometrie u. über Lamesche Functionen, die ich im Winter 1889-90 gab, neben ihrem unmittelbaren Zwecke dafür bestimmt, für jene allgemeine Theorie gewisse Hülfsanschauungen bereit zu stellen. Auch führte ich damals, um meiner alten Auffassung eine positive Wendung zu geben, die Benennung der automorphen Functionen ein. Einer wird noch eine Reihe von Specialvorlesungen in verwandter Richtung zu halten sein, es werden gleichzeitig eine Anzahl besonderer Thse von jüngeren Mitarbeitern klar zu stellen sein, ehe der Stoff für die Ausarbeitung des abschliessenden Werkes, für welches mir Dr. Dr. Fricke wie, derum seine Mitwirkung zugesagt hat, in fertiger Form

berichtet liegt.

Nun noch einige Worte über automorphe Funktionen mehrerer Variablen!

Da haben wir vor allen Dingen

1) Die Abel'schen Funktionen zu nennen, die ihren

Ausgangspunkt von dem in Crelle 13 (De functionibus quadrupliciter periodicis etc., 1834) aufgestellten Facobischen Umkehrproblem nehmen. Findet sich mir gestattet, den Gegenstand gleich so allgemein zu fassen, wie er später von anderen Seiten entwickelt wurde, werden wir das Facobische Umkehrproblem so formulieren: Auf einem algebraischen Gebilde irgend welchen Geschlechtes p seien p überall endliche Integrale v_1, v_2, \dots, v_p . Man wähle nun (bei beliebig angenommenen unteren Gränzen) auf dem algebraischen Gebilde angehörige obere Gränzen x_1, x_2, \dots, x_p und schreibe:

$$v_1 = \int^{x_1} dv_1 + \int^{x_2} dv_1 + \dots + \int^{x_p} dv_1,$$

$$v_2 = \int^{x_1} dv_2 + \int^{x_2} dv_2 + \dots + \int^{x_p} dv_2,$$

$$v_p = \int^{x_1} dv_p + \dots + \int^{x_p} dv_p.$$

Das Facobische Umkehrproblem verlangt dann, die x als Funktionen der v zu bestimmen. Die symmetrischen Funktionen der x erscheinen dabei als eindeutige $2p$ -fach periodische Funktionen der v_1, v_2, \dots, v_p ; eben diese Funktionen sind die Abel'schen Funktionen. Für $p=1$ enthalten die selben als Specialfall die doppelt periodischen Funktionen einer Veränderlichen. Sowie bei letzteren die komplexe Ebene der einen Variablen in lauter äquivalente Parallelogramme geteilt erscheint, so im allgemeinen Falle der $2p$ -fach ausgedehnte Raum der p komplexen Variablen v_1, \dots, v_p in äquivalente, $2p$ -dimensionale Parallelepipede. Ue-

brigens sind die so definirten Abel'schen Functionen nicht ohne weiteres mit den allgemeinsten $2p$ -fach periodischen Func^tionen von p Variablen identisch, hängen aber mit ihnen nahe zusammen, wie hier nicht weiter ausgeführt werden kann.

Mit den Abel'schen Functionen hängen nun aufs engste zusammen:

2) Die Abel'schen Modulfunctionen.

Dieselben entstehen, wie die elliptischen Modulfunctionen, im Falle $p=1$, sobald man die wesentlichen Constanten ("Moduln") des algebraischen Gebildes als abhängig von den Dimensionen der zugehörigen Periodenparallelepipe^d, da ansieht. Auch sie sind automorphe Functionen (vergl. z. B. Burkhardt in An. 36, 38 (1890, 91), wo der Fall $p=2$ näher untersucht wird). Inzwischen ist die Art dieser Functionen doch etwas complicirter, als man zuerst annehmen möchte. Bei $p=2$ z. B. hat man drei algebraische Moduln. Dieselben hängen aber eindeutig automorph nicht etwa von 3 unabhängigen Variablen ab, oder den von 4 Verhältnissgrößen w ,: $w_1:w_2:w_3:w_4$, vielmehr von 5 Verhältnissgrößen, zwischen denen eine quadratische Relation besteht. Diese Complication steigt mit wachsendem p . Demgegenüber ist ein besonderer Fall, den Hr. Thomae 1879 studirt (Über eine spezielle Classe Abel'scher Functionen vom Geschlechte 3. Halle), bemerkenswerth. Es wird dort das folgende algebraische Ge- bilde zu Grunde gelegt.

$$y = \sqrt[3]{x(x-1)(x-u)(x-v)},$$

welches augenscheinlich (da y auch bei $x=\infty$ einen Verzweigungspt aufweist) 2 algebraische Moduln besitzt: u und v , oder, wenn man lieber will, die symmetrischen Functionen $u+v$ und uv . Dabei zeigt sich nun, dass diese $u+v$,

ur als eindeutige (automorphe) Functionen dreier unabhän-
giger Verhältnisse $w_1 : w_2 : w_3$ anzusehen sind!

Wieder besprechen wir nun:

3. Die schon oben genannten Arbeiten von Fuoch.

Es handelt sich bei ihnen um einen Ansatz, der dem Faco-
bischen Umkehrproblem sehr analog ist, nur dass nicht
von einem algebraischen Gebilde sondern von einer
algebraischen Differentialglchq. ausgegangen wird:

$$y'' + p \cdot y' + q \cdot y = 0,$$

(die Fuoch noch manigfach specialisiert wählt). Es sei,
es y_1, y_2 2 Particularlösungen dieser Glchq. so führt
Fuoch die Integrale $\int y_1 dx, \int y_2 dx$ in die Betrach-
tung ein (die auch schon bei Abel u. Jacobi eine gewis-
se Rolle spielen; vergl. hierzu Fuoch in Crelle 26, 1873),
u. schreibt: $v_1 = \int y_1 dx + \int y_2 dx,$

$$v_2 = \int y_2 dx + \int y_1 dx.$$

Wieder gilt es, die symmetrischen Functionen der x_1, x_2
als Functionen der v_1, v_2 aufzufassen u. insbesonde-
re zu untersuchen, wann dabei eindeutige Funcio-
nen herauskommen.

Ersichtlich erledigen (allgemein zu reden), die y_1, y_2
bei einem Umlaufe des x eine binäre lineare Substi-
tution: $\begin{cases} y'_1 = \alpha y_1 + \beta y_2 \\ y'_2 = \gamma y_1 + \delta y_2 \end{cases}$, während gleichzeitig die Inte-
grale $\int y_1 dx, \int y_2 dx$ noch um
Constante (Periodicitätsmodulen) wachsen werden.

Die neuen Functionen werden also, sofern sie ein-
deutig sind, durch eine Gruppe linearer Substituicio-
nen der v_1, v_2 von folgender Bauart in sich überge-
hen: $v'_1 = \alpha v_1 + \beta v_2 + C_1$, u. man wird also die
 $v'_2 = \gamma v_1 + \delta v_2 + C_2$, Untersuchung der neu-
en Functionen in der Art beginnen können, dass man

zuerst alle Gruppen der hiermit bezeichneten Art aufsucht,
 welche eine Zerlegung des Raumes (V_1, V_2) in endliche Fun-
 damentalbereiche liefern. Diese Fragestellung hat eine ge-
 wisse Analogie mit denjenigen der gewöhnlichen (Euklidi-
 schen) Kristallographie, sofern man bei letzterer den
 α_i zuerst in congruente Parallelepipeda zerlegt denkt,
 u. man nun fragt, ob die Dimensionen der letzteren nicht
 insbesondere so gewählt werden können, dass das System
 auch durch Drehungen um die Ecken der Parallelepi-
 peda mit sich zur Deckung kommt? Ich sehe nicht,
 dass eine principielle Schwierigkeit vorläge, diese neue Fra-
 gestellung durchzuführen. Fedenfalls hat aber Fuohs die
 Betrachtung von dem anderen Ende begonnen, nämlich
 von der Differentialgleichg. aus. Und hier ist es, dass er
 zwischendurch die oben besprochene Frage beantwor-
 ten muss, wann x im Quotienten $\eta = \frac{y}{x}$, eindeutig sein
 mag. Wir haben hervor, dass er diese Frage nur dahin
 beantwortet, dass er die Bedingungen feststellt, un-
 ter denen x eine unverzweigte Funktion von y ist. Hier-
 nach scheint es sehr zweifelhaft, ob seine Angaben über
 die Funktionen von V_1, V_2 irgend zutreffend sind, bez.
 welche Bedeutung sie haben mögen. So viel ich
 weiß, ist dies auch noch von keiner Seite klar gesetzt
 worden, trotz der Frage, welche in dieser Hinsicht
 das Preisausschreiben des Königs von Schweden (1885,
 Acta VII) unter Nr. 2 enthielt. Auch scheint mir be-
 merkenswerth, dass Picard bei seinen Untersuchungen
 über automorphe Funktionen mehrerer Veränderlicher,
 über die wir nun zu berichten haben, an die in die-
 de stehende Fragestellung von Fuohs überhaupt
 nicht anknüpft.

4. Picard's Untersuchungen.

Picard hat im Wesentlichen 4 Arten automorpher F. mehrerer Veränderlichen:

a) die hyperfuhrs'schen Funktionen ("Fuops" im Sinne der Poincaré'schen Terminologie genommen)

b) die hyperabel'schen Funktionen.

a) Ersteren will man & Abhandlungen in Acta I, V (1883, 84). Es handelt sich dabei um Funktionen zweier Variablen x, y , welche bei einer ternären Substitutionsgruppe:

$$x' = \frac{ax + by + c}{a''x + b''y + c''}, \quad y' = \frac{a'x + b'y + c'}{a''x + b''y + c''}$$

ungeändert bleiben. Ähnlich wie Poincaré nach unserem früheren Berichte binäre Substitutionsgruppen aus der Betrachtung der ternären indefiniten quadratischen Formen ableitet, so gewinnt auch Picard Bei spielle der von ihm benötigten ternären Gruppen durch geeignete Anlehnung an die Zahlentheorie. Es sind die ternären quadratischen Formen mit 2 Reihen conjugirte imaginärer Variablen, die er zu dem Zwecke benutzt (solche Formen mit conjugirten veränderlichen betrachtet man in der Zahlentheorie seit Hermite; ihr geometrisches Studium hat erst ganz neuerdings Léger in Angriff genommen). Endlich zeigt Picard, dass man von der Gruppe aus in ganz ähnlicher Weise, wie Poincaré bei seinen Gruppen, zugehörige automorphe Funktionen konstruiren kann, indem er unendliche Reihen von folgendem Typus aufbaut:

$$\theta(x, y) = \sum R \left(\frac{ax + by + c}{a''x + b''y + c''}, \frac{a'x + b'y + c'}{a''x + b''y + c''} \right) \cdot \frac{1}{(a''x + b''y + c'')^m}$$

b) Mit den "hyperabel'schen" Funktionen beschäftigt sich Picard im Journal des Math., sérv. 4, Bd. I

(1885). Es handelt sich dabei darum, dass 2 Variable ξ , η nach irgend welchem Gesetze simultanen Pulsationen unterworfen werden. Geeignete Beispiele solcher Gruppen gibt die Theorie der gewöhnlichen indefiniten quadratischen Formen mit 4 Veränderlichen. Um zugehörige Functionen zu construiren, werden Reihen folgender Art betrachtet:

$$\theta(\xi, \eta) = \sum \sum R\left(\frac{a\xi + b}{c\xi + d}, \frac{a\eta + b}{c\eta + d}\right) \frac{1}{(a\xi + b)^2 m(c\eta + d)^2 n}$$

Hierüber hinaus hat Picard dann noch in Acta II, 1883 einen Aufsatz: Sur les fonctions de deux variables analogues aux fonctions modulaires.

Aber es sind dies im Wesentlichen dieselben Functionen, die bereits 1879 bei Thomas aufgetreten, wie wir p. 85 besprochen. Es ist jetzt auf die Eigenart dieser Abel'schen Modulfunktionen nur mehr principieller Nachdruck gelegt.



Von der Bedeutung der automorphen Functionen S. 13. 6. 91.
u. von ihrem Bildungsgesetz.

Nach unserer Abschweifung auf die allgemeine Geschich-
te der automorphen Functionen, wollen wir die besonde-
ren automorphen Functionen, zu deren Betrachtung
wir zunächst Anlass hatten, d. h. die automorphen
Functionen, die sich an die Fig. des Kreisschreibenpo-
lygons, bez. des hyperbolischen Polygon's anschliessen,
noch nach 2 Richtungen näher betrachten. Es wird sich

1) um die Bedeutung handeln, welche die Einfüh-
rung des η in functionentheoretischer Hinsicht be-
sitzt,

2) um die zugehörigen formentheoretischen Formu-
lierungen, insbesondere um das Bildungsgesetz der au-
tomorphen Formen.

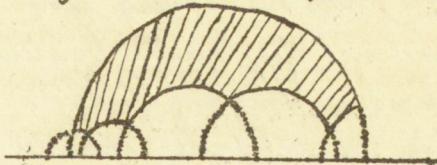
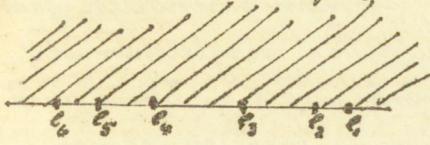
Ad I) mögen wir daran erinnern, welchen Vorteil man
in der Astronomie bei der Lehre von der ellipsoischen Be-
wegung der Planeten erreicht, wenn man mit Kepler
die eccentrische Anomalie u als unabhängige Variable
einführt: man erreicht, dass die sonstigen Variablen,
deren Zusammenhang zunächst durch complicir-
te Formeln gegeben ist, in dieser Hilfsgrösse u alle
eindeutig werden; u ist „la variable uniformisante“.

Genauso wird man es nun als eine Hauptaufga-
be aller Functionentheorie betrachten dürfen, bei ir-
gendwie vorgelegten functionellen Abhängigkeiten
iheratige „eindeutig-machende“ Hilfsgrössen ein-
zuführen. —

Die Bedeutung unseres η wird nun gerade da-
rin liegen, für eine ausgedehnte Functionsclasse in

der That die eindeutige Darstellung zu leisten.

Beginnen wir in dieser Hinsicht mit dem hyperbolischen Fal-
le, den wir durch folgende 2 Figuren näher fixiren wollen:



x. Ebene

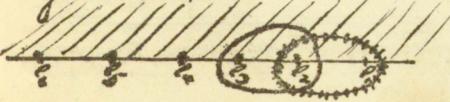
y. Ebene.

Wir haben da 6 singuläre Pkte; die Winkel des Polygon's der y. Ebene werden sein $\lambda, \pi, \dots, \lambda_6 \pi = \frac{\pi}{e_6}, \dots, \frac{\pi}{e_1}$. Ich sage, dass nicht nur x, sondern auch beispielsweise folgende Function:

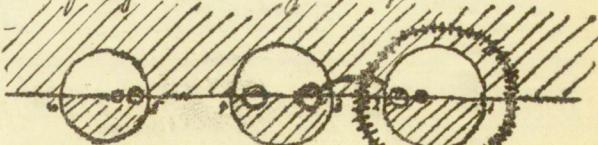
$$V(x-e_1)^{\alpha_1} \cdot V(x-e_2)^{\alpha_2} \cdots V(x-e_6)^{\alpha_6}$$

(unter $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_6$ ganze Zahlen vorstanden, welche der Bedingung unterliegen: $\frac{\alpha_1}{e_1} + \frac{\alpha_2}{e_2} + \dots + \frac{\alpha_6}{e_6}$ - ganze Zahl, damit nämlich bei $x = \infty$ keine Verzweigung vorhanden sei) eindeutig in y ist. Ueberhaupt aber sage ich, dass in y eindeutig ist jede Functionen x, welche bei e_1, e_2, \dots, e_6 so verzweigt ist, dass sie sich nach e_1, \dots, e_6 - maligem Umlaufe dieser Pkte unverändert reproducirt, u. die natürlich keiner anderen Verzweigungspte besitzen soll. In der That, jede solche Function wird, wie sofort ersichtlich, in y unverzweigt sein, u. aus dieser Thatsache folgt im vorliegenden Falle ohne Weiteres die Eindeutigkeit, weil das Gesamtdgebiet der Variablen y ein einfach zusammenhängendes Gebiet ist, welches die Ebene y nirgends mehrfach überdeckt. —

Vergleichen wir nun hiermit den Kreisscheibenfall. Mögen wir uns zu dem Zwecke folgendes Figurenpaar vor Augen halten:



x. Ebene



y. Ebene.

Ersichtlich ist hier das Gesamtgebiet der Variablen η (die Gesamt-
ebene η , nach Abzug der ∞ vielen in dieselbe eingesprengten sin-
gulären Pkt., die je in den kreisförmigenöffnungen der Fig. zu
suchen sind) hier keinesweg einfach-, sondern unendlich-fach
zusammenhängend. Um hier Übersicht zu haben, vergleichen wir,
was aus gewissen Umgängen der x . Ebene in der η . Ebene wird.
Ich habe in der x . Ebene zweierlei Umgänge gezeichnet, von
denen der eine (der gestrichelte) um 1 u. 2, der andere um 2 - 3
herumführt. Da ist nun leicht zu sehen, dass dem Umgange
 $\overline{12}$ in der η . Ebene eine ebenfalls geschlossene Curve entspricht
(die in der Fig. durch Strichelung kenntlich gemacht ist), dem
Umgange $\overline{23}$ aber eine offene Curve (die unbegrenzt auf einen
singulären Pkt. der η . Ebene zustreben wird, wenn man $\overline{23}$
in der x . Ebene immer wieder auf's Neue durchläuft, die
Curve ist in der Fig. durch ein horizontales Linienstück
angedeutet)⁷⁾. Soll nun eine Function von x in η eindeutig
werden, so darf sie gewiss nur bei e_1, e_2, \dots, e_5 verzweigt sein
u. muss natürlich nach zweimaliger Umlaufung jedes
Verzweigungspktes zu ihrem Anfangswerte zurückkehren.
Aber offenbar kommt noch die weitere Bedingung hinzu,
dass die Function auch bei Durchlaufung der Wege $\overline{12}, \overline{34},$
 $\overline{56}$ je zu ihrem Anfangswerte zurückkommen muss, während
für die Wege $\overline{23}, \overline{45}, \overline{61}$ keinerlei derartige Bedingung ein-
tritt. Zugleich hat man hiermit die Gesamtheit der
nothwendigen Bedingungen, insofern alle geschlossenen
Wege der x Ebene sich aus den Wegen, die wir hiermit be-
rücksichtigt haben, zusammensetzen lassen. — Beispiele
würde also in unserem Kreisscheibenfalle

$$\sqrt{\frac{x-e_1}{x-e_2}} \text{ eindeutig}, \quad \sqrt{\frac{x-e_2}{x-e_3}} \text{ mehrdeutig in } \eta \text{ sein.}$$

⁷⁾ Beim hyperbolischen η würden wir auch für $\overline{23}$ eine solche offene Curve erhalten; das ist der Unterschied!

Für hyperbolischen Fälle würden sie (sofern alle $\lambda_1, \dots, \lambda_6$ gerade Zahlen sind) beide eindeutig sein. Die „auflösende Kraft“ des hyperbolischen η reicht eben viel weiter als die des Kreis Scheiben- η . Am grössten ist die auflösende Kraft desjenigen hyperbolischen η , dessen $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_6 = 0$.

Wir wollen das hiermit Gesagte doch noch an dem hyperbolischen Falle $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_6 = \frac{1}{2}$ etwas weiter verfolgen. Als eindeutige Funktionen von η haben wir da beispielsweise

- 1) die gerade betrachteten Quotienten $\frac{\sqrt{x-e_1}}{\sqrt{x-e_2} \cdots \sqrt{x-e_6}}$;
 - 2) die beiden überall endlichen hyperbolischen Integrale $\left\{ u_1 = \int \frac{dx}{\sqrt{(x-e_1) \cdots (x-e_6)}} \right.$
- $$\left. u_2 = \int \frac{dx \cdot x}{\sqrt{(x-e_1) \cdots (x-e_6)}} \right\};$$

- 3) den Quotienten $\frac{e_1}{e_2}$ zweier Particularlösungen irgend welcher zu den Verzweigungspunkten e_1, \dots, e_6 gehörigen allgemeinen Lame'schen Gleichg. (mit beliebig annehmenden accessorischen Parametern; unser hyperbolisches η selbst ist ein solcher Quotient, aber die ihm zugehörigen accessorischen Parameter sind natürlich völlig bestimmt.)

Wir haben damit offenbar die lang gesuchte Verallgemeinerung derjenigen Sätze, welche Hermite im Falle $n=4$, wie wir im Wintersemester ausführlich berichtet haben, an das überall endliche elliptische Integral u angeschlossen hat. Dieses u ist ja in der That der $n=4$ entsprechende Grenzfall des hier in Betracht gezogenen hyperbolischen η . Wir hatten ursprünglich die Möglichkeit erwogen, dass für $n=6$ die auflösende Kraft des elliptischen u auf die hyperelliptischen Integrale u_1, u_2 übergehen möchte, u . hatten gezeigt, dass das unmögl.

lich sei. Sei jetzt sehen wir, wie die Verallgemeinerung liegt: aus dem ν entwickelt sich ein η , u. die ν_1, ν_2 , welche anderseits bei der Verallgemeinerung aus dem ν entstehen, werden in diesem η selber eindeutig! Was aber die Natur der unter 1), 2), 3) aufgeführten eindeutigen Functionen von η angeht, so darf man sie wohl alle 3 als homomorphe Functionen bezeichnen, d. h. als Functionen, welche lineare Transformationen erfahren, sobald man das η einer linearen Transformation seiner Gruppe unterwirft. Nun sind die bez. Transformationen in den Fällen 1), 2) besonders einfach: in den Fällen 1) handelt es sich nur um das Zuladen des Factors ± 1 , in den Fällen 2) um das additive Zuladen von Periodicitätsmoduln. Im übrigen aber möchte ich folgendem Gedanken Ausdruck geben:

"Man darf hoffen, dass durch die Darstellung der hyperelliptischen Integrale sowie der Laméschen Functionen als homomorphe Functionen unseres η viele Probleme der Mechanik u. mathematischen Physik, deren Lösbarkeit man zwar einsieht aber bis jetzt noch nicht mit genauen Formeln verfolgen kann, einer einfachen analytischen Behandlung zugänglich werden."

§d II). Wollen wir statt der automorphen, resp. homomorphen Functionen Formen haben, so werden wir nach den in Widerssemester entwickelten Grundsätzen η so in η_1, η_2 spalten müssen, dass η_1, η_2 als Zweige eines sog. "Normal-II" der Art "erscheinen":

$$\Pi / \begin{matrix} \overset{\lambda_1}{\overset{\lambda_2}{\ddots}} & \overset{\lambda_n}{\ddots} & x_1, x_2 \end{matrix}$$

Damit sind die η_1, η_2 als Formen vom Grade $\sum \lambda - n + 2$ in x_1, x_2 definiert; das ist für $\lambda = \dots, \lambda_n = \frac{1}{x}$ u. $n = 6$ gleich $- \frac{1}{2}$; x_1, x_2 sind also im letzteren Falle automorphe Formen der η_1 ,

η_2 vom Grade - 2. Die einfachsten algebraischen auß
domorphen Formen sind natürlich:

$$\Phi_1 = \sqrt{V(x_1)}, \dots \quad \Phi_n = \sqrt{V(x_{2n})},$$

die allgemeinste

$$\Phi_1^{\alpha_1} \Phi_2^{\alpha_2} \dots \Phi_n^{\alpha_n}. R(x_1, x_2).$$

Man wird verlangen müssen, alle diese Formen aus η_1, η_2 durch unendliche Prozesse wirklich herzuleiten. Da ließen sich zunächst die Poincaréschen Theoreme, die wir im vorigen Wintersemester kennen lernten. Und in der That stellen sie eine gewisse Zahl unserer Formen in sehr schöner Weise dar, keineswegs aber alle. Ich halte mich hier nicht eingehender mit der näheren Darlegung auf, da dieser Gegenstand ja jetzt anderweitig (durch von Kötter) in Bearbeitung genommen ist. Vielmehr verich, daß ich gleich über anderweitige Versuche zur Aufstellung unserer Formen, nämlich über Versuche von Productdarstellungen.

Wir haben in dieser Hinsicht zunächst 2 Arbeiten zu nennen, die sich auf den Fall des Kreisschreibenspolygons beziehen, nämlich

Weber in den Göttinger Nachrichten von 1886 (Ein Beitrag zu Poincarés Theorie der Fuchs'schen Functionen)

Schottky in Crelle 105, 1886 (Weber eine Function, die bei einer linearen Substitution ungeändert bleibt). — (Diese Arbeit von Schottky bezieht sich übrigens nicht nur auf den Fall der Kreisschreibe, sondern auf jene allgemeineren Functionen, die ich auf p. 35 besprach; wir können hier darauf nicht eingehen).

Weber entwickelt, indem er bei der einfachen Functionentheorie, Dischen Auffassung bleibt, ein ausserordentlich einfaches Resultat,

Auf. Wir constatirten soeben, dass im Falle der Kreis... schreibe die Wurzelfunctionen $\sqrt{\frac{x-e_1}{x-e_2}}, \sqrt{\frac{x-e_3}{x-e_4}},$ etc. eindeutig in η sind. Eben diese Functionen stellt nun Weber durch ∞ Produkte dar. Es seien $a_1^{(c)}, a_2^{(c)}$ die verschiedenen Punkte der η . Ebene, welche $x=e_1, e_2$ in den aufeinanderfolgenden Polygonen entsprechen. Dann hat man einfach:

$$\sqrt{\frac{x-e_1}{x-e_2}} = \prod \left(\frac{\eta - a_i^{(c)}}{\eta - a_i^{(c)}} \right) !$$

wobei das unendliche Product ohne Weiteres absolut convergiert, wenn man nur Sorge trägt, dass jeder Fähler mit seinem Nenner un trennbar vereinigt bleibt.

Um die Einfachheit dieses Resultates ganz zu versichern, müssen wir uns einen Augenblick die allgemeinen Gesetze für die Productdarstellungen Transcendenten der Functionen vergegenwärtigen. Diese Gesetze sind zunächst für gänze Functionen von x von Weierstrass aufgestellt worden (Abhandlungen der Berliner Akademie 1876: Zur Theorie der eindeutigen analytischen Functionen) u. von Anderen <sup>Mit 17.
Funi
1891</sup>, insbesondere Madag-Leffler, auf beliebiger eindeutige Functionen ausgedehnt worden (vergl. des Letzteren zusammenfassende Abhandlung in Acta Mathematica IV, 1884: Sur la représentation analytique des functions monogènes uniformes). Man kann diesen Untersuchungen zu folge jede eindeutige analytische Function als den Quotienten zweier absolut convergenter Produkte darstellen:

$$\prod \left[\left(1 - \frac{\eta}{a_i} \right) e^{P_i(\eta)} \right] : \prod \left[\left(1 - \frac{\eta}{a_i} \right) e^{Q_i(\eta)} \right],$$

die aber so gebildet werden müssen, dass man jeden Linearfaktor, z. B. $(1 - \frac{\eta}{a_i})$ mit dem beigesetzten Factor $e^{P_i(\eta)}$, dem

^x Functionen mit natürlicher Grenze betrachtet in dieser Hinsicht wohl zunächst Picard: Comptes Rendus 92, März 1881; Sur la décomposition en facteurs primaires des fonctions uniformes ayant une ligne de points singuliers exceptionnels. <http://rcin.org.pl>

convergenz - erzeugenden Zusatzfaktor, un trennbar beisammen lässt. Handelt es sich darum, eine gegebene Transcendente Function in dieser Weise darzustellen, so ist die Schwierigkeit natürlich die, diese Zusatzfaktoren richtig u. möglichst einfach zu wählen. Die Einfachheit der Weber'schen Formel aber - um zu dieser zurückzukehren - ist nun die, dass man bei ihr alle Zusatzfaktoren einsparen kann, sofern man nur, wie schon gesagt, jeden Faktor des Zählers mit dem zugehörigen Faktor des Nenner's un trennbar verbunden denkt.

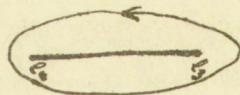
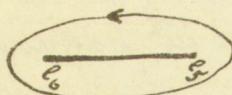
Den gleichen Grad der Einfachheit hat durch geschickte Zusammengruppierung seiner Faktoren auch Schottky l.c. erreicht. Inzwischen müssen wir, um über sein Resultat Bericht zu erstatten, etwas weiter ausholen, u. über die Formen von x_1, x_2 , die auf einer beliebigen über der x. Ebene ausgedehnten Riemann'schen Fl. existieren, oder doch über diejenigen, die auf der zweiblättrigen Fläche $\sqrt{(x-e_1)} \dots (x-e_n)$ existieren, Einiges angeben. Den rationalen Formen von x_1, x_2 , die man in der schlichten Ebene betrachtet, entsprechen natür.lich auf der Riemann'schen Fl. algebraische, auf der Fl. eindeutige Formen. Jetzt ist es ein Hauptsatz, dass man alle rationalen Formen $R(x_1, x_2)$ in Zähler u. Nenner aus lauter Linearfaktoren $(x-y) = x_1 y_2 - x_2 y_1$, zusammensetzen kann, deren jeder natürlich nur an einer Stelle der x-Ebene verschwindet u. nirgends unendlich wird; da der einzelne Linearfaktor nicht wieder zerlegbar ist, hat das eine gewisse Ähnlichkeit mit der Spaltung einer ganzen Zahl in ihre Primfaktoren. Wird man nun eine entsprechende Theorie für die auf einer Riemann'schen Fl. in Betracht kommenden Formen aufstellen können? Ferner man

einen Grundgedanken von Weiersstrass aufnimmt, ihn aber durch Einführung homogener Veränderlicher noch reiner ausgestaltet, kann man das in der That erreichen, wie ich in Math. Ann. 36. p. 10 ff. (1889, Zur Theorie der Abel'schen Functionen) gezeigt habe. Ich bezeichne die betreffenden „Primformen“ mit dem Zeichen $\mathcal{N}(x, y)$.

Der Grad dieser Primformen ist im Allgemeinen eine gebrochene Zahl; für die zweiblättrige Fl. $\mathcal{N}(x-e_1)\dots(x-e_n)$ ist er $= -\frac{1}{n}$. Dabei sind die Primformen nicht etwa als „gebraische, sondern transzendentale Formen, sie sind auch auf der Riemann'schen Fl. nicht eindeutig, sondern darin, dass sich, wenn x einen Umlauf macht, im allgemeinen um einen Exponentialfaktor. Auch sind die Primformen nicht völlig definirt. Bleiben wir z. B. bei unserer blättrigen Fl., bei welcher wir z überall endliche Integrale haben, v_1 und v_2 , so werden wir aus einer beliebig angenommenen Primform $\mathcal{N}(x, y)$ eine andere erhalten, indem wir den Factor

$$c_{11} \left(\int_y^x dv_1 \right)^2 + 2c_{12} \left(\int_y^x dv_1 \cdot \int_y^x dv_2 \right) + c_{22} \left(\int_y^x dv_2 \right)^2$$

(wo die c_{ik} beliebig anzunehmen sind) hinzufügen. Man kann diesen Exponentialfaktor gebrauchen, um die Primform zu normiren. Speziell im Falle unserer blättrigen Fl. z. B. kann man erreichen, dass die Primform bei einem einfachen Umlaufe des x um e_1, e_2 , wie um e_1, e_2 u. e_2, e_1 , sich eindeutig reproduciert:



Mit dem so normirten $\mathcal{N}(x, y)$ haben wir den oben Uebergang zu der Schottky'schen Arbeit.

In der That, lässt man dem x in der automorphen Ebene den Pkt ξ , dem y den Pkt η entsprechen, u. setzt dann homogen ma-
chend: $\xi = \frac{\xi_1}{\xi_2}$, $\eta = \frac{\eta_1}{\eta_2}$, { wodurch ξ_1, ξ_2 in x_1, x_2
so erkennt man, dass $\lambda(x, y)$ in $\xi_1, \xi_2, \eta_1, \eta_2$ eindeutig sein wird.
Sein Grad in ξ_1, ξ_2 , wie in η_1, η_2 wird dabei $= +1$ sein. Und in der
That hat nun Schottky gerade diese normierte Primform durch
ein unendliches Product dargestellt; er hat allerdings in seiner
Arbeit keine homogenen Variablen gebraucht, u. es ist da-
rum im 1. Augenblicke etwas schwer, sich in derselben zu-
rechtf zu finden, aber es bedarf, um sein Resultat unsere-
ren Ausschauungen entsprechend zu gestalten, schliesslich
nur einer ganz geringen Modificacion. Die einfache For-
mel ist schliesslich:

$$\lambda(x, y) = (\xi \eta) \prod \left(\frac{(\xi \eta_i)(\eta \xi_i)}{(\xi \xi_i)(\eta \eta_i)} \right) \cdot (\text{normierte Primform})$$

Das Product erscheint sich, wie ersichtlich, über lauter Doppelverhältnisse; u. ist absolut convergent, sofern man nur die 4 Factoren des einzelnen Doppelverhältnisses un- trennbar beisammen lässt. Man kan das Weber'sche Re-
sultat aus dieser Formel ableiten, indem man das y einmal
in den einen, das andere Mal in den anderen Verzweigungs-
punkt der R. Fl. rücken lässt u. dann die beiden λ durch
einander dividirt.

Für den hyperbolischen Fall hat man die Untersuchun-
gen über Productbildung automorpher Functionen noch nicht
zu dem hiermit bezeichneten befriedigenden Abschluss ge-
führt. Der Zielpkt bei Aufstellung bez. Produkte müsste
doch sein, die Poincaréschen Theoremen zu vermeiden: so
viel ich aber sehe kan, hat man nur erst solche Produc-

te aufgesellt, bei denen die Linearfaktoren von solchen Convergenz-erzeugenden Zusatzfaktoren begleitet sind, die selbst nur durch Poincarésche Thetareihen dargestellt werden können. Man vergl. hierzu:

v. Mangoldt: Ueber eine Darstellung elliptischer Modulfunktionen durch unendliche Produkte nebst einer Ausdehnung des Verfahrens auf allgemeinere Funktionen. (Göttinger Nachrichten 1886, p. 1. ff.; es werden dort die allgemeinsten hyperbolisch-automorphen Funktionen mit $p=0$ in Betracht gezogen). — Ferner:

H. Stahl: Ueber die Darstellung der sindusidigen Funktionen, die sich durch lineare Substitutionen reproduzieren, durch unendliche Produkte (Math. Annalen 33, 1888, p. 291 ff. bez. p. 604. Ausdehnung auf die Fälle $p \neq 0$).

Es wäre sehr wünschenswert, auch im hyperbolischen Falle die Untersuchung bis zu einer wirklichen Darstellung der Primform $\Lambda(x, y)$ durchzuführen. —

Fm' Uebrigen möge hier noch folgende Ueberlegung ihre Stelle finden. Für alle Darstellungen automorpher Funktionen ist es die nothwendige Vorbereitung, dass man sich klar wird, wie man die Funktionen auf der in Betracht komenden Riemann'schen Fl. aus einfachen Elementen zusammensetzen will. Wenn wir vorhin befürworteten, dieselben als Produkte, bez. Quotienten aus Primformen aufzubauen, so ist das nur eine der in dieser Sinsicht sich darbietenden Möglichkeiten. Eine andere Art u. die ist gewissermassen bei den Poincaré'schen Thetareihen zu Grunde gelegt, knüpft an die Zerlegung der Funktionen in Partialbrüche an. Aber man kann diese Zerlegung noch einen Schritt weiter führen, indem man die in Betracht komenden

Funktionen f je in ihren reellen u. imaginären Theil zerlegt: $f = u + iv$ und nun die einzelnen Bestandtheile u, v als Potentiale auf der Riemann'schen Fl. studirt. Dies ist eine Anschauungsweise, welche ich früher mit Vorliebe benutzt habe (vergl. meine Schrift von 1881: Über Riemann's Theorie der algebr. Funktionen, meine Abhandlung von 1882 in Ann. 24, endlich meine Vorlesungen von Sommer 1888 (Potential 2, Abel'sche Funktionen 1)). Und in der That führt dieselbe zu einem ausserordentlich einfachen Resultate hin, dass nämlich alle auf der R. Fl. in Betracht kommenden Potentiale sich aus einem einzigen, eindeutigen, von 4 Stellen der Fl. abhängigen Potential, dem „Haupspotential“ zusammensetzen können.

Diale"

$$\mathcal{H} \begin{matrix} x, y \\ x', y' \end{matrix}$$

sich in einfacher Weise zusammensetzen lassen%. Dieses Haupspotential wird logarithmisch unendlich, wenn man x mit x' oder y zusammenfallen lässt, u. ändert sein Zeichen, wenn man x mit y vertauscht, wird also insbesondere gleich Null, wenn man x gleich y nimmt. - Offenbar sollte man suchen, indem man $\eta = z + i\theta$ setzt, dieses Haupspotential als eindeutige automorphe Funktion von z u. θ darzustellen, u. ich kann nicht zweifeln, dass dies durch ausserordentlich einfache Formeln gelingen muss! Das gäbe dann einen neuen Eingang in die Theorie der automorphen Bildungsgesetze. Von den Beweisen des Kreisscheiben- und des hyperbolischen Theorems.

Wir kehren jetzt zu jenen Sätzen zurück, welche wir vor Pfingsten vorläufig mitgetheilt haben u. die uns dann der

% In den „Modulfunktionen“ p. 504 ff. wird der besondere Fall dieses \mathcal{H} als „elementares Potential 2 der Gleichung“ betrachtet, der besteht, wenn x' und y' zusammenrücken.

Anlass zu dem allgemeinen Execur über automorphe Functionen geworden sind. Ich meine das Kreisscheibentheorem u. das hyperbolische Theorem (wie wir uns damals kurz ausdrückten). Wir beschäftigten uns damals allgemein mit den Differentialgleichungen 3. Ordnung:

$$[\gamma]_x = \frac{1}{(x-e_1) \cdot (x-e_n)} \left\{ \frac{1-\lambda_i^2}{z(x-e_i)} (e_x - e_i) \cdots (e_n - e_i) + \cdots + 2(f_{x^n} + g_{x^{n-1}}) \right\}$$

u. hatten die Frage aufgeworfen, ob wir dem γ solche Periodizitätseigenschaften auferlegen (solche Eigenschaften der conformen Abbildung vorschreiben) können, dass dadurch bei gegebenen $e_1, \dots, e_n, \lambda_1, \dots, \lambda_n$ die accessoriischen Parameter A, B, \dots gerade eindeutig bestimmt werden? Und da behauptete nun das Kreis schreiben Theorem:

dass wir, falls n eine gerade Zahl ist u. alle $\lambda_i = \frac{1}{2}$ sind, als Abbild der Halbebene x gerade eine reduzierte Kreis scheibe vorschreiben dürfen, das hyperbolische Theorem aber:

dass wir bei beliebigen n , sofern nur die $\lambda_i = \frac{1}{e_i}$ sind, als Abbild der Halbebene x ein reduzierbares hyperbolisches Polygon verlangen dürfen.

Die Wichtigkeit dieser Theoreme dürfte für uns jetzt außer Zweifel stehen, denn von ihnen hängt ab, ob wir die besprochenen automorphen Darstellungen für beliebige Halbebenen (e_1, e_2, \dots, e_n) in Anwendung bringen können. Wie aber steht es mit den Beweisen? Im allgemeinen wird man wohl sagen dürfen, dass man in verschiedener Form genügende Beweisgründe besitzt, dass aber eine genaue Durchführung der Beweise noch ausstehet u. dringend zu wünschen wäre.

Die Beweismethode, auf welche Poincaré u. ich

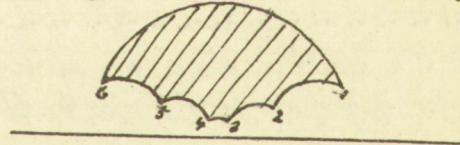
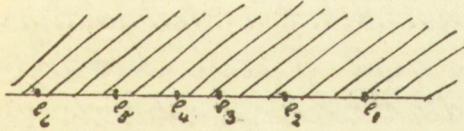
ursprünglich unabhängig gekommen sind, beruht auf Conformitätsbetrachtungen. Ich werde vorab von 2 anderen Ansätzen sprechen, deren Kenntnis ich mündlicher Mittheilung von Prof. Schwarz verdanke. Ich will dieselben hier als die Methode der conformen Abbildung u. als die Methode des constanten Krümmungsmaasses bezeichnen.

1. Die Methode der conformen Abbildung.

So. 40. Funi.y.

Die Methode bezieht sich gleichförmig auf den Fall des hyperbolischen u. des Kreisscheibentheorems, ich werde mich zuerst auf Besprechung des hyperbolischen Theorems beschränken. Die allgemeine Idee ist, die fundamentalen Sätze über die conforme Abbildung einfach zusammenhängender Bereiche auf solche Gebiete auszudehnen, welche die Ebene κ in Gestalt einer unendlich-blättrigen R. Fl. überdecken.

Nehmen wir zunächst an, wir haben der Halbebene κ mit den Verzweigungsstellen e_1, e_2, \dots, e_n in der That ein reducirtes hyperbolisches Polygon der η . Ebene zugewiesen:



Aus letzterem entsteht dann in bekannter Weise durch immer wiederholte Spiegelung eine Eindtheilung der Halbebene η in unendlich viele, abwechselnd schraffirte und nicht schraffirte

¹Die bez. Ideen wurden mir von Prof. Schwarz gestern 1884 mitgetheilt, als ich eben in Bd. 29 der Annalen das allgemeine (auf beliebiges p. b. zugleich) hyperbolische Theorem hatte drucken lassen, u. ich seine Promotion in Göttingen machte.

te Polygone. Der neue Gedanke, den wir jetzt erfassen, ist der, dass wir diese Eintheilung der η . Ebene in eine über der x . Ebene ausgebreitete R. Fl. umsetzen, - die R. Fl., welche den Verlauf der Function $\eta(x)$ darstellt u. deren unendlich viele die beiden Halbebenen x überdeckenden Blätter, der ebenso unter einander zusammenhängen, wie die entsprechenden Polygone der η . Ebene. Augenscheinlich können wir von dieser R. Fl. eine Definition geben, ohne die Existenz der Function $\eta(x)$ zu kennen. Wir haben nur folgendemmassen zu sagen: Die Fläche hat unendlich viele Blätter, welche nur so mit einander zusammenhängen, dass um den einzelnen Pkt l_i herum jedesmal l_i Blätter im Cyclos verbunden sind. Der grösseren Deutlichkeit halber werden wir die Fl. nach der von mir in Bd. 14 der In-
nalen eingeführten Ausdrucksweise (über die Transfor-
mation siebenter Ordn. der elliptischen Functionen, 1878) als eine reguläre, oder noch besser als eine regulär-sym-
metrische Fl. bezeichnen: die Regularität beruhet da-
rin, dass jedes Blatt derselben genau so mit den Nach-
barblättern verzweigt ist, wie jedes andere. die Sym-
metrie darin, dass die Fl. auch noch bei Spiegelung
an der reellen Achse in sich übergeht. Diesen Attribu-
ten entsprechend gesattelt die Fläche unendlich vie-
le eindeutige Transformationen der einen wie der an-
deren Art in sich selbst (unendlich viele conforme Ab-
wicklungen auf sich selbst, ohne u. mit Umlegung der
Winkel), vermöge deren einem beliebigen Blatt der Fl. ein beliebiges Blatt zugewiesen werden kann.

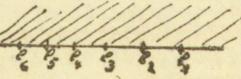
Besagte unendlich-blättrige Fläche erscheint vermö-
ge der Function $\eta(x)$ (deren Existenz wir einen Au-
genblick lang wieder voraussetzen) auf die Galb-

ebene η genau so conform abgebildet, als wenn sie eine einfach zusammen hängende einfach veränderte Fläche wäre. Und nun ist der weitere Gedanke, den Prof. Schwarz in Anregung bringt, dieser, dass die Existenz der Funktion $\eta(x)$ mit allen ihren Eigenschaften folgt, so bald es gelingt, die Abbildbarkeit der independent definierten unendlich blättrigen Fl. auf die Halbebene η darzuthauen! Im 1. Augenblick scheint allerdings nur zu folgen, dass die Halbebene η den unendlich vielen Halbblättern unserer Fl. entsprechend in unendlich viele Bereiche gespalten sein wird, welche so neben einander liegen, wie die Halbebenen zusammenhängen, so also, dass in einem Pkt., der $x = e_i$ entspricht, immer $z = l_i$ Bereiche zusammensetzen, - man sieht nicht, weshalb diese Bereiche alle kreisverwandt sein sollen. Aber dies ergibt sich sofort, sobald man sich an die unendlich vielen eindeutigen Transformationen erinnert, durch welche unsere z. blättrige Fl. in sich überging. Diesen unendlich vielen eindeutigen Transformationen müssen natürlich ebenso viele conforme Abbildungen der Halbebene η auf sich selbst entsprechen, vermöge deren man jeden Bereich der η . Ebene jedem anderen zuordnen kann. Und nun braucht man sich nur zu erinnern, dass es keine anderer eindeutigen Transformationen der Halbebene η in sich gibt, als diejenigen, die durch lineare Transformation gegeben werden!

Die Existenz der η . Funktion ist so, wie man sieht, an ein bestimmtes Theorem aus der Lehre von der conformen Abbildung gebunden. Aber zugleich ergibt ein Blick auf die uns bekannte Eintheilung der η . Ebene einen Ansatz, wie man besagtes Theorem wird beweisen können.

Man betrachte ein erstes Polygon P_0 der η . Ebene, u. umgebe dies successiv mit einem immer breiter werdenden Strom zu weiterer Polygone. Möge so aus P_0 zuerst P_1 , dann P_2, \dots hervorgehen. Augenscheinlich dürfen wir die Halbebene η als die Gränze ansehen, der diese Polygonreihe: P_0, P_1, P_2, \dots zustrebt. Man denke sich jetzt die Bereiche x_0, x_1, x_2, \dots über der x . Ebene konstruiert, welche diesen P_0, P_1, \dots entsprechen: x_0 ist einfach die erste Halbebene x selbst, x_1 ist ein Aggregat von Halbebenen, x_2 ein noch zahlreicheres Aggregat, etc. etc. Augenscheinlich ist die unendlich-blättrige Fl. Fl., welche wir über der x . Ebene zu konstruieren haben, als Gränze dieser successiven Bereiche x_0, x_1, x_2, \dots anzusehen. Nun werden wir folgendermassen sagen: Nach dem Fundamentalsatz der conformen Abbildung kann man jeden einzelnen dieser Bereiche: x_0, x_1, x_2, \dots , insofern er einfach zusammenhängend u. einfach berandet ist, auf eine Halbebene η conform abbilden. Die Abbildung unserer unendlich-blättrigen Fläche auf die Halbebene η , deren Möglichkeit wir beweisen wollen, erscheint als Endpunkt dieser ganzen Reihe conformer Abbildungen. Alles kommt also darauf an, nachzuweisen, dass die verschiedenen Bilder, welche ein beliebiges Stück von x_0 bei diesen aufeinanderfolgenden Abbildungen zugewiesen erhält, einer bestimmten, wohldefinierten Gränze zustreben!

So viel über das hyperbolische Theorem. Was das Kreis-scheibentheorem angeht, so wird man den Beweis nur in 2 Punkten modificiren müssen. Nehmen wir die folgenden beiden Figuren:



Die unendlich blättrige über der ∞ . Ebene auszubreiten, de Riemann'sche Fläche wird jetzt so definiert werden müssen, dass wir außer cyclischem Zusammenhang von je zwei Blättern um die Punkte e_1, \dots, e_6 herum auch noch verlangen, dass die in der Figur angedeuteten Umgänge um 1 und 2, um 3 u. 4, um 5 u. 6 jeweils in das Blatt, von dem wir diesgingen, zurückführen. Andererseits werden wir die so entstehende unendlichblättrige Fl. nicht auf die Halbebene η abbilden wollen, vielmehr müssen wir versuchen, dieselbe, als wenn sie eine geschlossene Fl. $p=0$ wäre, auf die Gesamtebene η abzubilden. Die unendlich vielen zugehörigen linearen Substitutionen des η ergeben sich dann daraus, dass das Gesamtgebiet η , ebenso wie vorhin die Halbebene, nicht anders eindeutig auf sich selbst bezogen werden kann, als durch lineare Substitution. —

Die hiermit berührten Gedankenreihen sind nun von Poincaré aufgenommen worden⁷. Aber Poincaré begnügte sich nicht damit, die Zuverlässigkeit derselben zu prüfen, vielmehr bemerkte er, dass man vermöge derselben ohne Vermeidung der eigentlichen Schwierigkeit des Beweises ein sehr viel allgemeineres Theorem beweisen könne, welches unser hyperbolisches Theorem (mitsamt seiner Erweiterung auf beliebiges p) als ganz speziellen Fall umfasst. Hierauf bezieht sich seine Mittheilung:

Sur un Théorème de la Théorie générale des fonctions
im Bulletin de la Société Mathématique de France vom 18.
Mai 1883 (p. 112-125 dasselbst).

⁷ Nach persönlicher Besprechung mit Prof. Schwarz, Paris, Okt. 1883.

Es handelt sich um Folgendes. Wir gedachten bereits von Pfingsten der Erweiterung des hyperbolischen Theorems auf die Fälle $p > 0$. Wenn irgend eine endlichblättrige Riemann'sche Fl. über der x . Ebene gegeben ist, etwa durch eine algebraische Gleichg. $f(y, x) = 0$, so kann man dieselbe immer u. nur auf eine Weise (eventuell noch unter Berücksichtigung irgend welcher auf der Fl. vorgeschriebener Verzweigungsstelle e_1, e_2, \dots) auf einen reduciden hyperbolischen Bereich der y . Ebene abbilden, so dass y und x reell auto-
morphe eindeutige Funktionen von y werden (die nur in der Halbebene y existieren). Auf diesen Fall überträgt sich die Betrachtungsweise von Schwarz ohne Weiteres nur dass nicht die x . Ebene sondern die Riemann'sche Fl. $f(y, x) = 0$ es ist, welche man, in regulärer Weise mit der unendlich-blättrigen R. Fl. zu überdecken hat, deren Abbildung auf die Halbebene y zu bewerkstelligen ist. — Poincaré hat nun an Stelle der algebraischen Gl. $f(y, x) = 0$ irgendwelche analytische Gleichg. $f(y, x) = 0$ in Betracht gezogen. Da wird gleich die 1. Fl., welche y als Funktion von x definiert, unendlich viele Blätter haben können. Zeigen diese Blätter unter einander keinen anderen Zusammenhang als um ihre Verzweigungsstelle herum, so wird diese Fl. selbst bereits zur Abbildung auf die Halbebene y geschickt sein. Wo nicht, muss man sie mit einer neuen unendlich-blättrigen Fl. überdecken, die eben dadurch definiert sein soll, dass sie ganz dieselben Verzweigungsstelle besitzt, wie die ursprüngliche Fl., aber neben dem durch die einzelnen Verzweigungsstelle vermittelten Blätterzusammenhang keinen anderen Blätterzusammenhang aufweist. Diese neue Fl. bil-

den wir dann auf die Halbebene η ab. Dann erreichen wir offenbar, u. dies ist der neue Satz, dass die durch $f(y, x) = 0$ irgendwie an einander geheddeten y, x bei-
de durch eindeutige Functionen einer Hilfsgrösse η dargestellt sind, u. zwar durch solche eindeutige Functionen, die nur in der Halbebene η existieren.
Dabei werden die Functionen $y = \varphi(\eta)$, $x = \psi(\eta)$ je-
desmal dann automorphe Functionen sein, wen-
die Fl. $y(x)$ noch anderen Blätter zusammen-
hang besass, als den durch ihre Verzweigungsptte
direkt gebotenen. —

Es ist klar, wie wichtig die hier mit angedeutete,
den Entwicklungungen⁷⁾ einerseits durch ihre "Metho-",
de andererseits durch ihr Resultat sind. In ersterer
Hinsicht bezeichnen sie durch die grosse Allge-
meinheit ihrer Prämissen sogusagen den Gipfelptt,
welchen die geometrische Functionentheorie, die von
den Fl. auf die Existenz der Functionen schliesst,
bis jetzt erreicht hat. In letzterer Hinsicht brauche
ich nur an die frühere Bemerkung zu erinnern, der zu-
folge es bei beliebig vorgelegten analytischen Abhän-
gigkeiten jedes Mal eine Hauptaufgabe ist, eine, sin-
deutig machende "Variable zu finden. Um so mehr

⁷⁾ Ich habe dieselben gegenüber dem Poincaréschen Originale
ein wenig modifiziert; z.B. nimmt der Einfachheit der Darstellung
wegen an, dass die unendlich. blättrig. Fl., die auf die Hall-
ebene η abgebildet werden soll, auch um die Verzweigungs-
ptte herum nie in das Anfangsblatt zurückkehrt.

wird zu untersuchen sein, ob die von Poincaré gegebenen Beweisgründe, bez. die Voraussetzungen, die er der Function $y(x)$ auferlegt, für die Geltung des Theorems ausreichend sind. —

Zu dem in Rede stehenden Beweise des hyperbolischen Theorems ist nun vor allen Dingen Poincaré in Acta IV (1883) <sup>Mit 2
Zum 1891</sup> zu vergleichen (*Sur les groupes des équations linéaires*, hier in Betracht kommend das „Troisième problème“, von S. 1, p. 29f beginnend). Aber wir ziehen vor, auf die genannte Abhandlung erst später im Zusammenhang zurückzukommen, u. besprechen lieber vorab nur den besonderen Fall der bez. Überlegungen, der von Schlesinger in der schon genannten Arbeit: *Zur Theorie der Fuchs'schen Functionen* in Bd. 105 des *Fortschritts* (1889) ausgeführt worden ist.

Schlesinger beschränkt sich auf denjenigen Fall $p = 0$ mit lauter reellen Verzweigungspunkten e_1, e_2, \dots, e_n , wo alle $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ gleich Null sind, wo also das einzelne Polygon der η . Ebene etwa folgende Gestalt hat:

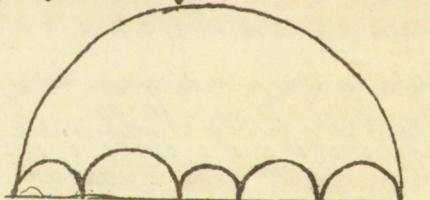
Nehmen wir dies ge-

zeichnete Polygon als

P_0 , so ist die Frage,
durch welchen bestimmt

der Process wir von P_0 zu

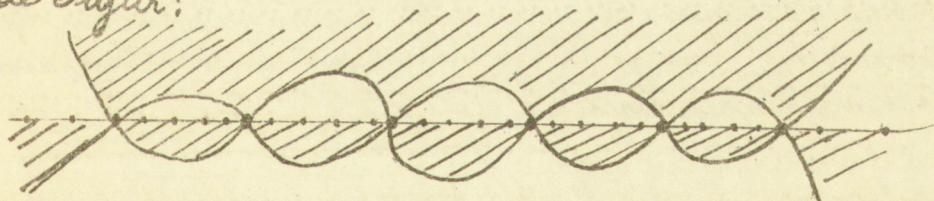
P_1 , weiter von P_1 zu P_2 etc. kommen wollen? In dieser Hinsicht trifft Schl. die einfache Festsetzung, dass P_i aus P_0 u. den n Polygonen P'_i bestehen soll, welche aus P_0 durch einmalige Spiegelung an seinen



x) vergl. die Bemerkungen von Harnack in der Vorrede zu seiner Schrift: *Die Grundlagen der Theorie des logarithmischen Potentials u. der eindeutigen Potentialfunctionen in der Ebene* (1887).

verschiedenen Seiten entstehen. P_1 hat hier nach $n+n(n-1) = n(n+1) = n$, Ecken. Von P_1 gehen wir dann vermöge desselben Gesetzes zu P_2 über (das also neben P_1 noch n , Spiegelpolygone P'_1 enthalten wird), von P_2 abermals vermöge desselben Gesetzes zu P_3 , etc. etc. Es ist kaum nötig, von den Aggregaten x_0, x_1, x_2, \dots von Halbebenen zu sprechen, welche diesen P_0, P_1, P_2, \dots über der x . Ebene correspondiren. Vielmehr wollen wir gleich dazu übergehen, P_0, P_1, P_2, \dots auf eine einfache Halbebene abzubilden, die dann beziehungsweise $\eta_0, \eta_1, \eta_2, \dots$ heissen mag, u. den Zusammenhang zwischen den aufeinander folgenden Variablen $\eta_0, \eta_1, \eta_2, \dots$ zu erforschen, deren letzte, η_0 , eben das η ist, auf dessen Construction wir schliesslich abzielen. Die Ebene η_0 ist natürlich keine andere als x_0 u. demnach so vorzustellen: Wir zeichnen ferner,

die Ebene η_1 und markieren, wie sie den zweierlei Halbebenen η_0 entsprechend in $2n+2$ Parzellen zerfällt. Es gibt dies folgende Figur:



(bei der wir die $n = n(n-1)$ Verzweigungspkt., welche die reelle Axe drägt, sämtlich markirt haben). Diese Fig. kann natürlich dadurch ersetzt werden, dass man über der Ebene η_0 eine $(n+1)$ -blättrige Fläche derart ausbreitet, dass an den Stellen e, e_1, \dots

en jedesmal 3 der $(n+1)$ Blätter im Cyclus vereinigt sind. nur muss man dabei wohl auf die richtige Aufeinanderfolge der mit einander verzweigten Blätter achten, u. da diese nur complicirt zu beschreiben ist, so bleiben wir schliesslich am besten bei der gerade in der η_1 . Ebene gezeichneten Fig., in der diese Aufeinanderfolge von selbst hervorbringt. / Fedenfalls ist nach dem hiermit Gesagten

$$\eta_0 = R_{n+1}^{(c)}(\eta_1),$$

unter $R_{n+1}^{(c)}$ eine rationale Function $(n+1)$ den Grades verstanden, denen Coëfficienten von den e_1, \dots, e_n in bestimmar Weise abhängen müssen; Schl. unternimmt nicht wieder, dieses $R_{n+1}^{(c)}$ wirklich zu bilden. Weiterschliessend werden wir dann genau entsprechende Formeln haben:

$$\eta_1 = R_{n_2+1}^{(c)}(\eta_2),$$

$$\eta_2 = R_{n_3+1}^{(c)}(\eta_3), \dots$$

(wo die $R^{(c)}, R^{(c)}, \dots$ alle das gleiche noch unbekannte Bildungsgesetz haben), schliesslich ist

$x = \eta_0 = R_{n+1}^{(c)}(R_{n_1+1}^{(c)}[R_{n_2+1}^{(c)} \dots (\eta_\infty = \eta)])$ und dabei natürlich zu zeigen (was Schl. ausführt), dass die Aufeinanderfolge der unendlich vielen rationalen Operationen $R_{n+1}^{(c)}, R_{n_1+1}^{(c)}, R_{n_2+1}^{(c)}, \dots$ einen bestimmten analytischen Linien besitzt. —

$\frac{1}{2})$ Auf diese Verhältnisse bezieht sich, was ich oben über eine wesentliche Unrichtigkeit in der Schlesinger'schen Arbeit sagt. Schl. drückt sich so aus, als wenn die $(n+1)$ Blättrige Fl. durch die ich habe gesagt, dass an den Stellen e_1, \dots, e_n jedes mal 3 Blätter cyclisch verbunden sind, eindeutig bestimmt sei. Dies ist natürlich falsch: die Aufgabe einer $R.$ Fl. aus der Lage der Verzweigungspkt. in der x . Ebene u. der zugehörigen Multiplicitäten zu bestimmen, ist allgemein zu reden, eine außerordentlich vielseitige. In neuerer Zeit hat sich Hurwitz mit dem in dieser Sicht vorliegenden Problem eingehend beschäftigt; die Arbeit erscheint demnächst in Ann. 39, 2.

4. Die Methode des constanten Krümmungsmaasses.

Diese 4te Methode bezieht sich ausschliesslich auf den hyperbolischen Fall. Sie geht davon aus, dass man die bei ihm in Betracht kommenden linearen Substitutionen $\eta' = \frac{\alpha \eta + \beta}{\gamma \eta + \delta}$ in bekannter Weise als Bewegungen einer nichteuklidischen Maassbestimmung (einer Maassbestimmung constant der negativer Krümmung) ansehen kann, für welche die reelle Axe der η . Ebene das Unendlich-Weite vorstellt. Setzen wir $\eta = z + i\theta$ u. verstehen wir unter K den (willkürlich anzunehmenden) Betrag des bez. Krümmungsmaasses, so wird das zugehörige Bogenelement durch folgende Formel gegeben sein:

$$4ds = \sqrt{\frac{dz^2 + d\theta^2}{-K \cdot \theta^2}}$$

Dieses Bogenelement betrachten wir jetzt, indem wir $x = y + iz$ setzen, in der x . Ebene. Indem die η . Ebene u. x . Ebene, allgemein zu reden, conform aufeinander bezogen sind, werden wir von vornherein setzen dürfen: $ds^2 = E(dy^2 + dz^2)$; es handelt sich nur noch darum, die Grösse E als reelle Funktion der reellen Variablen y, z zu bestimmen. Und da ist nun das Wesentliche, dass wir bei ihr ohne Weiteres das Vorhandensein gewisser einfacher Eigenschaften erkennen, welche rückwärts für dieselbe charakteristisch sind. Wir bemerken:

1) dass E als reelle Funktion der reellen y, z jedenfalls eindeutig ist (weil die unendlich vielen Stellen

^{x x} Wenn man darum als Funktion der complexen Variablen y, z noch beliebig viele Stellen davon sein, wie wir doch ausdrücklich hervorheben wollen, damit in dieser Hinsicht keine

^x vergl. z. B. meine Nichteuklidische Vorlesung, Februar 1890. — Diese Formel lässt die automorphen Figuren des hyperbolischen Falles sofort in congruente Gebiete einteilungen auf Flächen constant der Krümmung übertragen, was besonders anschaulich ist. vergl. Schwarz, Lehre II, p. 364 - 368.

der η . Ebene, oder den der Fl. constanter negativer Krümmung, welche einer Stelle der x . Ebene entsprechen, alle dasselbe ds^2 liefern!);

2) das E in der x . Ebene überall stetig ist, außer in den Punkten $e_1 \dots e_n$, in denen es in bestimmter Weise algebraisch unendlich wird.

3) dass E für unendlich grosse Werthe der y, z in bestimmter Weise verschwindet;

4) dass E den folgenden Ausdruck für das Krümmungsmaass liefert:

$$K = \frac{(\frac{\partial E}{\partial y})^2 + (\frac{\partial E}{\partial z})^2}{E^3} - \frac{\frac{\partial^2 E}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 E}{\partial z^2}}{4E^2},$$

u. daher der durch diese Formel vorgestellten partiellen Differentialgleichg. (in der wir K als eine vor, gegebene Constante anzusehen werden) genügt. —

In der That, nehmen wir an, dass wir eine reelle Function E der reellen y, z haben, welche die, se 4 Bedingungen befriedigt, so wird die Formel

$$ds^2 = E(dy^2 + dz^2)$$

von selbst eine Abbildung unserer x . Ebene auf die Fl. constanter Krümmung, bez. die η . Ebene, ergeben, welche automorph ist etc. etc. u. damit allen Anforderungen des hyperbolischen Theorems genügt. —

Damit also stellt sich der Beweis des hyperbolischen Theorems so, dass man verlangen wird, durch directe Betrachtung die Existenz einer Function $E(y, z)$ nachzuweisen, welche den aufgezählten 4 Bedingungen genügt!

Wir vereinfachen diese Fragestellung noch so, dass wir $E = e^{u(y, z)}$ setzen. Die partielle Differentialgleichg.

4) nimmt dann die einfache Form an:

$$\frac{d^2 u}{d y^2} + \frac{d^2 u}{d z^2} = -2 K e^u$$

während sich 2) u. 3) in leicht ersichtlicher Weise modifizieren. Damit haben wir nun genau die Preisaufgabe, welche die Göttinger Societät im Dec. 1887 für 1891 gestellt hat! (vergl. G. Nachrichten von 1889, p. 560 ff.)

Hierzu ist Folgendes zu bemerken:

1) Wenn wir hier eine Frage aus der Theorie der analytischen Functionen einer complexen Veränderlichen auf die Integration einer partiellen Differentialgleichg. im Gebie, der zweier reeller Veränderlichen zurückführen, so ist das genau in Uebereinstimmung mit der Rolle, welche die einfache partielle Differentialgleichg. $\frac{d^2 u}{d y^2} + \frac{d^2 u}{d z^2} = 0$ in den Elementen der Riemann'schen Functionentheorie spielt.

2) Man hat dabei die letztere Differentialgleichg. bestimmt so zu behandeln, dass man zuerst die Randwertaufgabe studirt, d. h. die Aufgabe, u auf einer veränderten Fl. aus den für den Rand vorgeschriebenen Werten (u , $d u / d n$), d. h. die Aufgabe, u auf einer veränderten Fl. aus den für den Rand vorgeschriebenen Werten (u , $d u / d n$) im Inneren vorgeschriebenen Unendlichkeitsstellen zu bestimmen, u . dan von der veränderten Fl. den Grang. übergang zur geschlossenen Fl. macht. Genau so wird man bei unserer neuen partiellen Differentialgleichg. verfahren wollen (vergl. den Wordlaut der Preisaufgabe).

3) Als weitere Vergleichspkte wird man bei dieser Aufgabe natürlich die Theorie allgemeinerer Differentialgleichungen verwandter Art in Betracht ziehen wollen. Man vergleiche in dieser Hinsicht die Festschrift von Schwarz von 1885 (Ges. Abhandl. I, p. 223 ff.) so wie das neuerdings erschienene Buch von Pockels:

Über die Gleichg. $\Delta u + K^2 u = 0$ und ihr Auftreten in der mathematischen Physik. (Leipzig 1891). —

In der That hat nun Picard die hiermit bezeichnete „Den Ansätze neuerdings in Untersuchung gezogen.“ In den Comptes Rendus vom 23. Sept. 1889 u. 13. Juni 1890 kündigt er sogar an, dass ihm die volle Erledigung der Frage gelungen sei. Aber der Gränzübergang von der veränderten Fl. zur geschlossenen Fl. erwies sich bei näherem Furethen noch nicht als stichhaltig. So ist den in Picard's grosser Abhandlung in t. 6 des Journal de Mathématiques (ser. 4, 1890): Sur la Théorie des équations aux dérivées partielles et la méthode des approximations successives, in welcher Kap. IV speziell unserer Differentialgleichg. gewidmet ist für diese nur erst die Randwertaufgabe behandelt. —

Rückständig ist jetzt nur noch die Besprechung Mi. 8. Februar des von Poincaré u. mir aufgestellten Condi., 1891. mit Abschlusses. Wir leiden dieselbe sin, indem wir jetzt nachträglich über die schon auf p. 110 genannte Arbeit Poincarés referiren (Acta IV: Sur les groupes des équations linéaires: dad. Oct. 1883), die unter den 5 hier in Betracht kommenden Abhandlungen, welche Poincaré in den Acta veröffentlicht hat, wohl die wichtigste ist. Die Arbeit umfasst 3 Theile, die wir der Reihe nach besprechen.

Theil I, l.c. p. 201–221. Hier handelt es sich allgemein um die Zusammenhänge, welche die algebraischen Parameter einer linearen Differentialgleichg. (ihre Verzweigungsweise, Exponenten, accessoriischen Parameter) und die Coefficienten der bei Umläufen

von \times auftretenden linearen Substitutionen (also die transzendenten Parameter) darbieten. Die Sache ist insofern allgemeiner gefasst, als in der vorliegenden Vorlesung, als immer lineare Differentialgleichungen be-
liebiger (p^{ter}) Ordn. mit in Discussion gezogen werden. Auch erledigt Poincaré die analytischen Beweise der Convergenz u. Stetigkeit viel eingehender, als hier in der Vorlesung geschieht, ^zwie er den, z.
 B. den schönen Satz aufstellt, dass die transzendenten Parameter ganze Functionen der Exponenten u. der accessorischen Parameter sind. Aber es scheint, dass unsere Darstellung nach 2 Richtungen tiefer eindringt als die seinige. Ersichtlich geschieht dies durch die Verwendung homogener Variabler u. die da-,
durch ermöglichte Heranziehung formentheoreti-
scher Gesetze. Ich glaube allerdings, dass Poincaré den Gebrauch homogener Variabler sehr wohl kennt u. nur aus Rücksicht auf die Gewöhnung des mathematischen Publicums von ihrer Verwendung bei der Reduktion seiner Arbeiten absieht!
 wie er das auch mit der nichteuclidischen Geometrie stud. in Übereinstimmung mit den traditionellen Redaktionsprincipien der Franzosen, welche die subjectiven Anschauungsweisen, deren sich ein Autor bei seinen Untersuchungen bedient haben mag, durchgängig zurückdrängen, dafür aber auch die eigentliche Quelle der Überlegungen vielfach verdecken). Tinternat hat ihn diese Rücksichtnahme auf die Anschauungsweisen

^zDies gilt zugleich für alle seine folgenden Entwickelungen.

Anderer wohl gehindert, das Princip der homogenen Variablen nach allen seinen Consequenzen durchzu-denken. — Zweitens aber verfügt unsere Darstellung, indem sie durchweg von der Fig. in der η . Ebene ausgeht, u. nicht bloss von den Substitutionen, durch welche derenänder zusammengehören, über ein neu, es Element. Sei $\frac{\eta' - a}{\eta' - b} = q^{\pm i\varphi}$. $\frac{\eta - a}{\eta - b}$ eine der in Betracht kommenden Substitutionen. Für die Poincaré'sche Darstellungsweise ist dann die Amplitude q nur modulo (2π) bestimmt, für uns aber ist sie eine ihrem absoluten Betrage nach festgelegte Grösse. Poincaré kann also, von Seiten der transzendenten Parameter aus, nicht zwischen gleichgruppigen (verwandten) Functionen unterscheiden; bei uns rückt die „se Unterscheidung in den Vordergrund, u. es ist eben in dieser Hinsicht, wie sie wissen, dass ich hoffe, die Theorie der linearen Differentialgleichungen zu einer neuen Entwicklung führen zu können. Da bei können wir unsere Untersuchungen sehr wohl auf lineare Differentialgleichungen der Ordn. ausdehnen. Wir müssen dann nur statt der einen Complexe Grösse $y = y_1 : y_2$, die wir bislang zu betrachten pflegen, die ($p-1$) komplexen Verhältnisse $y_1 : y_2 : \dots : y_p$ in die Betrachtung einführen u. also, um geometrisch operieren zu können, einen Raum von $2p-2$ Dimensionen zu Grunde legen. Fst $\frac{y_v}{y_p} = z_v + i\theta_v$, so liegt es natürlich am nächsten, geradezu die z_v , θ_v als ebensoviele Cardesische Coordinaten anzusehen. Aber schon für $p=2$ ist dies Verfahren, wie wir wissen, ungemeinmässig, wegen der besonderen u. dem Wesen der Sache nicht entsprechenden

Verhältnisse, die dabei betreffs der ∞ grossen Werthe der Veränderlichen hervordreten. Eben darum führt man statt der $(z+i\theta)$ - Ebene mit Riemann die $(z+i\theta)$ - Kugel ein. Wie man analog hierzu im Falle einer beliebig grossen Zahl von Variablen zu verfahren hat, hat Legre neuerdings gezeigt (Rendicanti del Circolo Matematico di Palermo, t. V, 1891: Sulle varietà che rappresentano le coppie di punti di due piani o spazi).

Theil II, p. 222-284. Hier entwickelt Poincaré insbesondere den Continuitätsbeweis - unter ausschliesslicher Bezugnahme auf das hyperbolische Theorem, während ich bei meinen Erläuterungen in Analen 21 (Abschnitt IV daselbst, p. 206-212) die Betrachtungen allgemeiner angelegt habe. Ich habe schon im vorigen Winter darauf hingewiesen (p. 111-112 der Auto graphic), dass Poincaré dabei ausführlich gewisse Gränzfälle der in der η . Ebene gelegenen Bereiche diskutirt, bei denen sogenannte „hyperbolische Zipfel“ auftreten. Ich habe lange nicht glauben wollen, dass dies wesentlich ist u. dass die Nichtberücksichtigung der genannten Gränzfälle daher eine principielle Lücke meiner Aus- sinandersetzungen vorstellt. Ich habe mich aber inzwischen überzeugt, dass dem in der That so ist, u. werde dem Rechnung tragen, indem ich bei der folgenden Besprechung des Continuitätsbeweises auf diesen Pkt ganz besonders eingehen, wobei ich hoffe, das Zustandekommen u. die eigentliche Bedeutung der betreffenden Gränzfälle bis zur vollen Evidenz klar zu stellen!.

Eine andere Frage ist, ob damit allein schon allen Anforderungen der Vollständigkeit hinreichend Rechnung getragen ist, oder mag nicht über Poincaré hinausge-

Hier vorab verferire ich über eine besondere Entwicklung, welche Poincaré in §. 11 seiner Arbeit (p. 246 ff.) gibt. Es handelt sich dort darum (wen ich die Sache gleich ist, was allgemeiner bezeichnen darf) das Studium der unsymmetrischen Fl. Flohen auf das Studium der symmetrischen Flächen zurückführen. Ist (x, y) ein Pkt. der unsymmetrischen Fl., so kan man eine symmetrische Fl. (X, Y) derart construiren, dass $X = R_1(x, y)$, $Y = R_2(x, y)$, wo R_1 , R_2 rationale Functionen. Die unsymmetrische Fl. setzt sich dann also aus einer endlichen Zahl von Bereichen zusammen, denen jeder ein volles Abbild der symmetrischen Fl. ist. — Von dem allgemeinen hiermit angedeuteten Satz verdrachte Poincaré allerdings nur einen Specialfall, der für seine Zwecke ausreicht, u. den ich hier als Poincarés Lemma bezeichnen will. Es ist eine Ebene x mit irgendwelchen reellen Verzweigungspunkten a, a_2, \dots, a_m u. anderen imaginären Verzweigungsstellen b, b_2, \dots, b_n gegeben, von denen der Einfachheit halber angenommen sei, dass sie keine $\&$ conjugirt-imaginären Pkte enthalten. Man kan dann X so als rationale reelle Function $R(x)$ einführen, dass den sämtlichen Pkten $a, \dots, a_m, b, \dots, b_n$ reelle Werthe $A, \dots, A_m, B, \dots, B_n$ von X entsprechen. Denkt man sich also die X . Ebene durch ihre reelle Axe in $\&$ Halbebenen zerlegt, so werden diesen Halbebenen Parzellen der X . Ebene entsprechen derart, dass die Pkte a, b sämtlich auf die Abgränzungslinien der Parzellen zu liegen kommen.

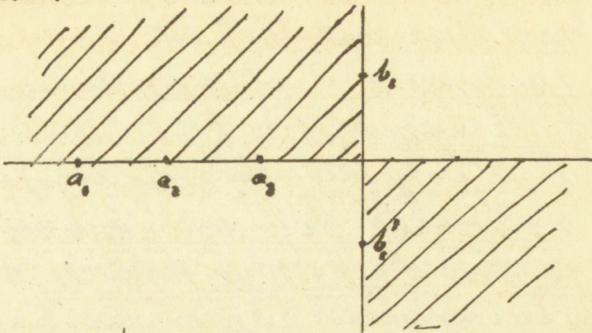
Der Beweis dieses Lemmas ist so einfach wie möglich. Sei b' zu b , conjugirt imaginär. So setzen wir $x = (x - b)(x - b')$. Dann werden den Werthen a, \dots, a_m, b von x bereits außer reelle Werthe von x , entsprechen: a'', \dots, a_m'', b'' ; die

Zerlegung der Ebene in x in Parzellen (den Halbebenen x , entsprechend) ist einfach diese:

Dagegen werden den b_2, b_3, \dots (alle, mein zu reden) in der X . Ebene wieder imaginäre Pkt. $b_2^{(0)}, b_3^{(0)}, \dots b_m^{(0)}$ correspondiren. Fetzd setzen

wir: $X_2 = (x, -b_2^{(0)})(x, -b_3^{(0)}) \dots$ u. haben dan in der x_2 . Ebene noch $m-2$ imaginäre Pkt. So fortfahren erreichen wir offenbar unser Ziel, indem wir $X = x_m$ nehmen. Den singulären Pkt. $a_1, \dots a_n, b_1, \dots b_n$ der X . Ebene werden natürlich rückwärts in der x . Ebene neben den vorgegebenen a, b noch eine ganze Reihe weiterer singulärer Pkt. entsprechen¹⁾.

Theil III, p. 285-309. In diesem Theile handelt es sich nunmehr um die Herstellung des hyperbolischen η , welches zu einer vorgegebenen Riemann'schen Fl. oder zu einer x . Ebene mit vorgegebenen Verzweigungspunkten a, b gehört, — die Existenz dieses η ist ja schon durch Theil II sicher gestellt. Hier benutzt Poincaré nun gerade das oben geschilderte Verfahren der conformen Abbildung (p. 103-105), nur dass er den dort postulirten Convergengsbeweis dafür, dass die unendliche Reihe der conformen Abbildungen einem Limes zusiebt, nicht



¹⁾ Eben auf dieses Lemma geht Poincaré's ursprüngliche Methode zurück (auf welche früher, p. 39, hingewiesen wurde), beliebige algebraische Funktionen durch automorphe Funktionen des hyperbolischen Typus eindeutig darzustellen: er sucht nämlich ein zur Halbebene x gehöriges hyperbolisches Polygon u. überzeugt sich dann, dass auch x und diejenigen Funktionen von x , die nur an den gegebenen Stellen verzweigt sind, in diesem η eindeutig sind.

mehr zu führen hat, insofern er ja der Existenz dieses Limes, d. h. des η , von Vornherein sicher ist. Des Weiteren aber gestaltet sich seine Darlegung so, dass er das genannte Verfahren direct nur für die symmetrischen Fälle benutzt (wo die in der x . Ebene gegebenen Zweigungspkte alle reell sind) u. dann für die unsymmetrischen Fälle vermöge seines Lemmas einen indirekten Schluss macht. Wir werden uns leicht klar machen können, weshalb er diesen Umweg wählt.

Betreffs der symmetrischen Fälle haben wir dabei nur Weniges zu sagen da wir uns ganz auf die Begründung der Schlesinger'schen Arbeit zurückbeziehen können. Poincaré's Ansatz ist nur viel allgemeiner, als der von Schlesinger durchgeföhrte, weil er es ganz dahin gestellt sein lässt, wie wir vom ~~den~~ Polygon P_0 der η . Ebene zu immer wieder ausgedehnten Polygonen P_1, P_2, \dots derselben übergehen wollen. Wir bekommen dann wieder entsprechend über der Ebene x gewisse Aggregate von Halbebenen:

$$x_0, x_1, x_2, \dots$$

die wir auf einfache Halbebenen

$$\eta_0, \eta_1, \eta_2, \dots$$

conform abbilden. Dabei ist dann

$$x = x_0 = \eta_0,$$

$$\eta_0 = r_1(\eta_1),$$

$$\eta_1 = r_2(\eta_2)$$

:

$$\eta_{\infty} = \eta$$

unter r_1, r_2, \dots eine Reihenfolge von rationalen Funktionen verstanden, u. also schliesslich $x = r_1(r_2(r_3(\dots(\eta))))$

der gewünschte analytische Zusammenhang zwischen x und η .

Was jetzt die unsymmetrischen Fälle angeht, so können wir allerdings zunächst einen ganz ähnlichen Ansatz machen, wie in den symmetrischen Fällen. Nur werden wir jetzt mit P_0, P_1, \dots nicht Polygone der η . Ebene bezeichnen können, welche der Hall-ebene x , bez. Aggregaten von Halbebenen entsprechen. Vielmehr sind jetzt P_0, P_1, \dots Bereiche der η . Ebene, denen die in richtiger Weise zerschnittene Vollebene x , bez. eine zerschnittene R, d.h. entsprechen, die einer endlichen Zahl solcher Vollebenen entspricht. Nicht hindert, diese zerschnittenen Ebenen, bez. Flächen, die wir x_0, x_1, x_2, \dots nennen mögen, je auf eine Hall-ebene $\eta_0, \eta_1, \eta_2, \dots$ abzubilden. Auch wird das schliesslich gewünschte η als η_0 bezeichnet werden können. Aber es ist jetzt kein Grund mehr vorhanden, weshalb $x = x_0 = \eta_0, \eta_0 = r, (\eta_1), \dots$ sein sollte. Vielmehr sind die Funcionszeichen Φ_0, Φ_1, \dots in den Formeln, die wir natürlich aufstellen können: $x = \Phi_0(\eta_0), \eta_0 = \Phi_0(\eta_1), \eta_1 = \Phi_1(\eta_2), \dots$, ihrer analytischen Natur nach uns ganz unbekannt u. nicht anders, als eben durch die aufeinanderfolgenden conformen Abbildungen zu definiren.

Deshalb enthält dann auch die Schlussformel:

$$x = \Phi_0(\Phi_1(\Phi_2(\dots(\eta))))$$

kein wirkliches Bildungsgesetz für die Abhängigkeit von x und η .

Es sind vermutlich eben die hier mit bezeichneten Schwierigkeiten gewesen, welche Poincaré zu seinem nun zu besprechenden indirekten Verfahren veranlasst haben.

Es gilt, zu einem gewissen unsymmetrischen x zu einer Ebene x mit nicht bloss reellen Verzweigungspunkten, das zu,

9. 11. Juli
1891.

gehörige η hinzuzuconstruiren. Da führt den Poincaré zunächst $X = R(x)$ vermöge seines „Lema“ so ein, dass in der X . Ebene nur reelle Verzweigungspkte liegen.

Folgt construiert er vermöge der für den symetri-ischen Fall geldenden Regeln das zugehörige H (welches wir mit einem grossen griechischen Buchstaben bezeichnen). In diesem H ist dann zwar das ursprüngliche x ohne weiteres eindeutig, aber H hat als Func-tion von x noch unnötige Verzweigungspkte, so dass es kein volles Äquivalent für das gesuchte η ist. Da hilft den die Bemerkung, dass η selbst eine eindeutige Func-tion von H sein muss (dass H eine dem η „übergeordnete“ Irrationalität ist). Für Folge dessen kann man nämlich nun hinterher η dadurch gewinnen, dass man es als eindeutige (homomorphe) Function von H darstellen!

Und hierzu gibt dann Poincaré noch einen neuen, beson-ders einfachen convergenten Ansatz, der viel Ähnlichkeit mit demjenigen Process darbietet, den wir auf pag. 108 bei Aufsicht der Darstellung des zur X . Ebene gehöri-gen „Hauptpotentials“ postulierten.

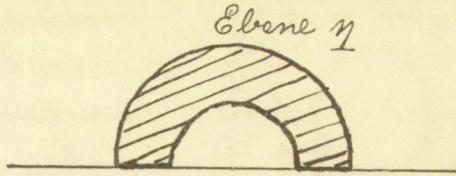
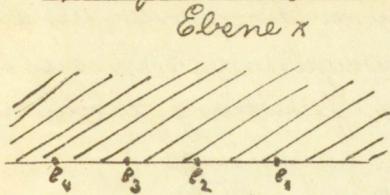
So weit unser Referat. Wir wenden uns nun wirk-lich zu dem immer wieder in Aussicht gestellten

Continuitätsbeweis.

Ich will mich dabei, um nur das Wesentliche zur Gel-lung zu bringen, auf den einfachsten Fall der zu er-bringenden Theoreme beschränken, nämlich auf das Kreisscheiben-Theorem für $n=4$ unter Ntheranziehung des un-symmetrischen Falles. Wir formulieren zunächst die bez. Bz-hauptungen:^{*)}

^{*)} die wir alle, wie ohne Weiteres ersichtlich, aus der Theorie der elliptischen Functionen ableiten können, was für die Controle der mitzutheilenden Beobachtungen nicht unwesentlich scheint.

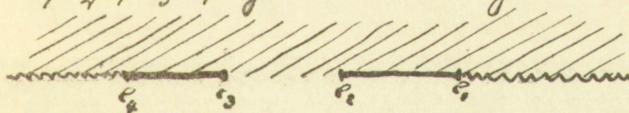
1) Symmetrischer Fall.



(Kreisscheibe, der Halbebene x entsprechend)

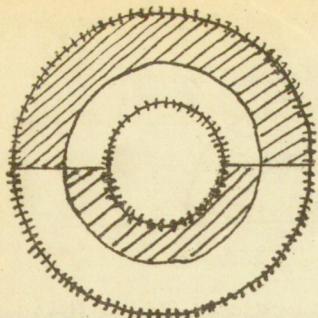
Die Behauptung ist, dass man in der zur Halbebene x gehörigen Differentialgleichg. 3. Ordg. den vorkommenden accessorischen Parameter so festlegen kann, dass als Abbild der Halbebene in der y . Ebene eine reduzierte Kreisscheibe entsteht. —

Um die Behauptung gleich so zu fassen, wie es für die Verallgemeinerung auf den unsymmetrischen Fall zweckmässig ist, wollen wir statt der Halbebene x die Vollebene, oder vielmehr gleich die zblättrige R. Fl. betrachten, welche e_1, e_2, e_3, e_4 zu Verzweigungspunkten hat u. deren Blätter längs der geradlinigen Stiche e_1, e_2, e_3, e_4 zusammenhängen mögen:



Diese Fl. zerschneiden wir, wie in der Fig. angedeutet,

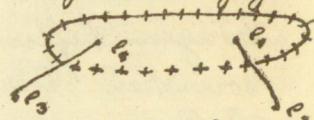
durch einen von e_4 nach e_1 (durch's Unendliche laufenden) geradlinigen Schnitt, der beide Blätter durchdringt (der also auf der R. Fl. die Bedeutung eines Rückkehrschlusses hat). Der solcherweise zerschnittenen Fl. wird dann in der y . Ebene ein ringförmiger Raum entsprechen, welcher aus 4 Kreisscheiben zusammengesetzt ist und dessen beide kreisförmige Ränder (die den beiden Ufern unseres Rückkehrschlusses bez. entsprechen) durch eine hyperbolische Substitution zusammengehören:



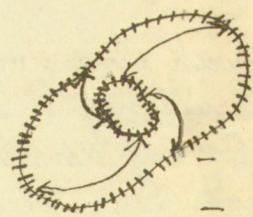
Unser zu beweisendes Theorem besagt nicht mehr u. nicht minder, als dass man die zerschnittene R. Fl. auf einen derartigen Kreisring abbilden kann.

2) Unsymmetrischer Fall.

Es seien jetzt in der ∞ Ebene die 4 Verzweigungsstellen e_1, e_2, e_3, e_4 irgendwie unsymmetrisch gegeben. Wir denken uns sofort die zugehörige zweiblättrige R. Fl. construit u. diese durch irgendwelchen Rückkehrschluss (wie in der Fig. bereits angedeutet ist) zerschnitten. Die Behauptung wird sein, dass immer ein zugehöriges η existiert, welches die so zerschnittene Fl. auf einen einfachen Ring der η . Ebene abbildet, dessen Begrenzungskurven natürlich durch eine innare Substitution zusammengeordnet sind, welche, allgemein zu reden, eine loxodromische Substitution sein wird, wie in der Fig. durch die gekrümmten Pfeile angedeutet.

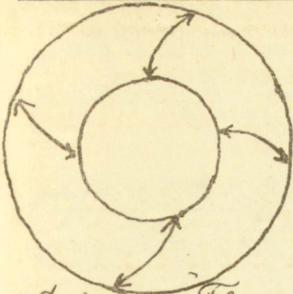


Von den Fixpunkten dieser Substitution wird der eine innerhalb der Ringöffnung, der andere ausserhalb des Ringes zu suchen sein. Natürlich kann man dem Ring ohne Weiteres die Gestalt eines Kreisringes ertheilen.



Wir brauchen nur in der η . Ebene irgend welchen Kreis zu ziehen, der die Fixpunkte der genannten innaren Substitution von einander trennt, u. ihn durch die Substitution zu transformieren. Der zwischen den beiden Kreisen liegende Ringraum kann

dann sofort als Abbildung der x. Fläche angesehen werden:



Wir haben so den Vortrag, in der η . Ebene eine übersichtlichere Fig. vor uns zu haben, u. dieser Vortrag ist uns so wesentlich, dass wir fernerhin von ihr ausschließlich Gebrauch machen werden. Aber dadurch wird dann dem auf der 2blättrigen Fl. zu ziehenden Rückkehrschmied, der zunächst völlig willkürlich war, ein bestimmtes Gesetz auferlegt: er muss eine der 3fach unendlich vielen Kurven der x. Fl. sein, welche den 3fach unendlich vielen Kreisen unserer η . Ebene entsprechen, durch welche die beiden in dieser Ebene liegenden Fixpunkte von einander getrennt werden. Und eben hiermit schaffen wir uns, wie wir bald sehen werden, die Schwierigkeit, die fernerhin in der Theorie der unsymmetrischen Fälle auftritt, u. die also nicht eigentlich die Sache betrifft, sondern die Form, in der wir dieselbe darstellen. —

Wir besprechen nun den Continuitätsbeweis zunächst für den symmetrischen Fall. Die charakteristische Gedankenwendung ist die, dass wir die Gesamtheit der Kreisscheiben einerseits, die Gesamtheit der Halbebene x andererseits als 2 Mannigfaltigkeiten einführen u. uns darüber klar zu werden suchen, wie diese beiden Mannigfaltigkeiten auf sinander bezogen sind.

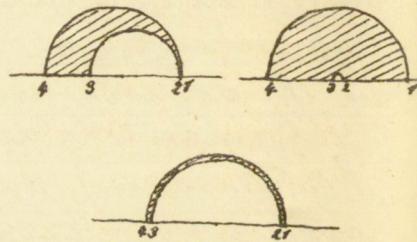
Wir haben zunächst die Mannigfaltigkeit der Kreisscheiben. Dieselbe hat zuvörderst, da man die Ecken 1, 2, 3, 4 irgendwie auf der reellen η . Achse annehmen darf, 4 Dimensionen. Aber da solche

γ , die linear mit einander zusammenhängen ($\gamma' = \frac{\alpha\gamma + \beta}{\gamma\gamma + \delta}$, wo $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ reell und $\alpha\delta - \beta\gamma = 1$ genommen sein mag) für uns gleichwertig sind, so werden wir unsere Mannigfaltigkeit lieber als eine solche von unter einer Dimension bezeichnen u. dementsprechend mit M_1 benennen.

Wir müssen nun ganz besonders auf die Gränzelemente dieser M_1 achten. Da sind zunächst Gränzelemente der 1. Stufe, welche den Zusammenschricken zweier Eckpunkte der Kreisscheibe entsprechen, ferner Gränzelemente der 2. Stufe, bei denen 2 mal 2 Wurzeln zusammenrücken. Rücken 3 oder mehr Wurzeln zusammen, so hat man ein uneigenständliches Gränzelement.

Man kann nämlich in $\gamma' = \frac{\alpha\gamma + \beta}{\gamma\gamma + \delta}$ unter Aufrechterhaltung der Bedingung $\alpha\delta - \beta\gamma = 1$ den $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ derartige unendlich grosse Werthe beilegen, dass irgend welche vorgegebene allgemeine Kreisscheibe in eine solche mit 3 oder 4 zusammenrückenden Ecken übergeht.

Bemerken wir noch, dass unsere M_1 eine durchaus zusammenhängende Mannigfaltigkeit ist, d.h. dass man von jeder Kreisscheibe zu jeder anderen durch das Innere von M_1 hierdurch gelangen kann, i.e., indem man stetig eine Reihenfolge nicht ausgearteter Kreisscheiben durchwandert. — Dieser M_1 , der Kreisbogenpolygone stellt nun die Mannigfaltigkeit der mit 4 Verzweigungspunkten ausgestatteten Halbebene X entgegen. Auch sie bildet eine durchaus zusammenhängende Mannigfaltigkeit.



einer Dimension, die wir mit M' bezeichnen wollen; dieselbe hat wieder Gränzelemente 1. u. 2. Stufe etc. -

Es handelt sich aber um die Beziehung der beiden Mannigfaltigkeiten auf einander.

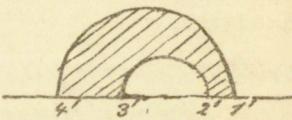
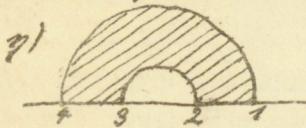
Das Theorem, welches wir in dieser Hinsicht beweisen müssen, ist dieses: Jedem allgemeinen Pkt. von M' , (d. h. jedem Pkt., der kein Gränzelement ist) entspricht ein allgemeiner Pkt. von M . Und nun baut sich der Continuitätsbeweis auf folgenden Überlegungen auf:

1) Zunächst ist aus den Grundsätzen der Mi. 15. Juli conformen Abbildung klar (Riemann's Thesis, 1861. Satz 1), dass jedem allgemeinen Pkt. von M , ein allgemeiner Pkt. von M' entspricht. Es wird auch nicht schwer sein, zu zeigen, dass einer stetigen Verschiebung des erstenen Punktes innerhalb M , eine stetige Verschiebung des entsprechenden Punktes innerhalb M' entspricht. Wie ist es, wenn der Pkt. von M , an ein Gränzelement heranrückt? Man wird unbedenklich sagen dürfen, dass dann der entsprechende Pkt. von M' , ebenfalls an einem Gränzfall heranrückt. Dagegen würde es schwierig sein, direkt behaupten zu wollen, dass jedem Gränzfall von M , direkt ein Gränzfall von M' entspricht. Beispiele lässt sich doch der auf p. 128 an 3. Stelle ge meinte Gränzfall, insofern sich dort der Fundamentalbereich auf eine blosse Curve zusammengezogen hat, direkt gar nicht auf eine Halbebene beziehen. Es ist aber Gränze einer Kreisscheibe, der eine Halbebene e_1, e_2, e_3, e_4 entspricht, bei

welcher e_1 , u. e_2 , e_3 u. e_4 immer näher an einander rücken.

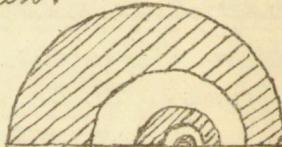
2) An d. Stelle werden wir folgendes Lema aufstellen: Keinem (allgemeinen) Pote von M' können zwei oder mehr verschiedene (allgemeine) Pote von M entsprechen.

Möge nämlich der Halbebene γ mit den 4 getrennten Verzweigungspunkten e_1, e_2, e_3, e_4 einerseits die Kreisscheibe η , andererseits die Kreisscheibe η' entsprechen:



71

Dann werden die beiden Kreisscheiben einander conform zugewiesen sein. Aber diese conforme Beziehung können wir nach dem Gesetze der Symmetrie forsetzen, indem wir die beiden Kreisscheiben je an entsprechenden Kreisen spiegeln.



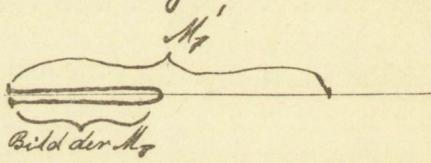
71'

Wir erreichen so, dass die ganzen Halbebenen γ, γ' sich conform entsprechen mit alleiniger Ausnahme vielleicht der beiderseitigen Fisepole (denen wir bei der fortgesetzten Spiegelung unbegrenzt zustreben, ohne sie zu erreichen). Nun prüfe man aber genau den Beweis des Satzes, dass 2 Halbebenen γ, γ' nicht anders conform auf einander abgebildet werden können, als durch eine lineare Substitution $\eta' = \frac{\alpha \eta + \beta}{\gamma \eta + \delta}$. Man wird finden, dass der Beweis gültig bleibt auch wenn „Randpole unbekannter Beschaffenheit“ bei der Abbildung zu

gelassen werden sollten. Daher ist auch in unserem Falle η' eine lineare Funktion von η , die bei den Kreisscheiben sind nicht wesentlich verschieden u. bezeichnen darum denselben Pkt von M_1 . -

Nehmen wir jetzt 1) u. 2) zusammen. Da werden wir zunächst sagen (nach 1)), dass der durch aus zusammenhängenden, zwischen ihren Gränzpunkten ausgespannten Mannigfaltigkeit M_1 , noch wendig über M_1' ein ebenfalls durchaus zusammenhängendes Stück entspricht, welches von Gränzpunkten des M_1' begrenzt wird. Nun kann man zu nächst denken, dass dieses Stück, indem es an irgendwelcher Stelle von M_1' umbiegt, nur einen Teil von M_1' überdeckt:

Aber dann würde ein Teil von M_1' eben doppelt überdeckt sein, u das ist wegen des Lemmas 2) nicht möglich! Daher bleibt, dass die ganze M_1' von dem Bilde der M_1 überdeckt sein muss, was zu beweisen war.



Dies ist, für den vorliegenden speciellen Fall, der Continuitätsbeweis. Es scheint unzweifelhaft, dass derselbe, gehörig ausgeführt, alle Elemente eines wirklichen Beweises enthält, aber freilich ist eine nähere Ausführung noch wünschenswert. Es wird sich namendlich darum handeln, sich von der Eigenart der beiden Mannigfaltigkeiten M_1 , M_1' , welche, obgleich neu der Dimension, Gränzfälle 1. u. 2. Rufe enthalten, insbesondere auch von der Bedeutung der bei ihnen auftretenden uneigentlichen Gränzfälle,

ein klares Bild zu machen. Es ist dies übrigens, wie man sieht, eine Fragestellung, die eigentlich in das Gebiet der linearen Invariantentheorie hineingehört.

Wir wenden uns jetzt zum Continuumsproblem, weis für den unsymmetrischen Fall, den wir zunächst in ganz entsprechender Weise gliedern.

Wir haben da zuvörderst 2 Mannigfaltigkeiten von 2 Dimensionen, M_2 u. M'_2 , sinander gegen, über zu stellen, M_2 ist die Mannigfaltigkeit der mit einer loxodromischen Substitution ausge statteten η . Ebenen. Dieselbe hat in der That 2 Dimensionen, insofern man der loxodromischen Substitution die kanonische Form ertheilen kann:

$$\eta' = g e^{i\varphi} \cdot \eta,$$

in welcher g u. φ wesentliche Constante sind. Eben, so ist M'_2 , die Mannigfaltigkeit der mit 4 Verzweigungspunkten ausgesatteten zweiblättrigen Flächen, 2dimensional. Den die einzelne derartige Fl. hängt wesentlich nur von dem Doppelverhältniss der 4 Verzweigungspunkte ab, u. dieses ist als complexe Grösse für 2 willkürliche Constanten zu zählen. Nun wird aber gar nicht behauptet, dass jedem Pkt von M'_2 nur ein Pkt von M_2 entsprechen soll. Vielmehr müssen wir zuerst eine Unterscheidung machen zwischen den unendlich vielen Arten von Rückkehrschnitten, die man auf der einzelnen Fl. von M'_2 ziehen kann. Wir rechnen alle solche Rückkehrschnitte zu der selben Art, die man durch audiurliche Ver-

schiebung über die Fl. hin mit einander zur Deckung bringen kan̄. Die Anzahl der hiernach zu unterscheidenden Arten ist hiernach (wie die Theorie der elliptischen Functionen lehrt) nun zwar immer noch unendlich, aber es ist dies eine abzählbare Unendlichkeit. Daher den die verschiedenen Arten der zerschnittenen R. Flächen immer noch nur eine Mannigfaltigkeit von 2 Dimensionen ausmachen, die wir vielleicht (M'_2) nennen. Das Theorem, welches wir beweisen wollen, ist dann die, ses:

dass jedem Pkt von (M'_2) ein Pkt von M_2 zugehöre.

Aber so gefasst ist das Theorem scheinbar sehr unbestimmt, insofern die Gestalt des anzuwendenden Rückkehrschmiedes gar nicht specificirt ist. Wollen wir also jetzt der Bestimmtheit halber verabreden, dass der Fundamentalbereich, den wir in der η . Ebene betrachten wollen, Kreisförmig begrenzt sein solle! Den einen Gränzkreis können wir dabei unter Berücksichtigung einfacher Ungleichungen beliebig annehmen, der andere Gränzkreis wird derjenige sein, der aus ihm durch die loxodromische Substitution entsteht (vergl. Fig. auf p. 122). Die Einführung der Kreise bringt also 3 neue Constanten mit, u. wir werden sagen dürfen, dass die kreisförmigen Bereiche, welche wir fortan zu Grunde legen, eine Mannigfaltigkeit M_2 von 5 Dimensionen ausmachen. Ihr Dritt dan eine Mannigfaltigkeit (M'_2) entgegen, die aus der vorhermanden

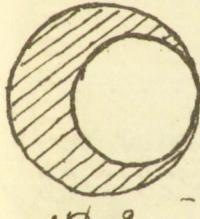
(M'_n) entsteht, indem man den Rückkehrschritt der einzelnen in (M_n) vorkommenden zerschnittenen R. Fl. unter einer der ∞^3 Curven wählt, welche auf der Fl. den in Betracht kommenden Kreisen der n . Ebene correspondiren. Die ganze Schwierigkeit, welche wir sogleich bei der Formulierung des Continuierlichkeitsbeweises antreffen werden, würde als solche fortfallen, wenn wir uns zunächst die Zeit nehmen wollten, zu untersuchen, was für \exists , fach unendlich viele Curven sind, die hiernach auf der einzelnen R. Fl. neben einander in \mathbb{B}_n , rächt kommen. Aber ich will die Sache so schildern, wie sie bei Poincaré zur Geltung kommt, u. beginne darum sofort mit der Beziehung der beiden Manigfaltigkeiten M_5 u. (M'_5) auf einander.

Zuvörderst ist klar, dass wieder jener allgemeinen Pkt. von M_5 ein allgemeiner Pkt. von (M'_5) eindeutig entspricht. Den der Kreisring mit hexadromisch zusammengeordneten Rändern, p. 122, genügt den Bedingungen, die wir auf p. 112, 113 der Autographie des Wintersemesters als hinreichend für die Brauchbarkeit eines Bereiches als functionstheoretischen Fundamentbereichs erkannten. Auch wird man leicht beweisen können, dass es sich dabei um eine stetige Zuordnung der beiden Manigfaltigkeiten handelt, - dass nämlich der Pkt. von (M'_5) sich stetig verschiebt, wenn man den Pkt. von M_5 continuirlich ändert. - Aber wie ist es nun mit den Gränzfällen der M_5 ? Da eben liegt die Schwierigkeit. Bei gewissen Gränzfällen allerdings ist ganz klar, was deren

Approximation bedeutet, aber bei anderen Gränzfallen finden wir uns in dieser Hinsicht zunächst in voller Unkenntniß.

Als ein Beispiel für einen Gränzfall 1. Ordnung führen wir an, dass die ~~loco~~dromische Substitution in eine parabolische übergeht, so etwa, dass der Kreisring der p. 127 in einen Parallelstreif ausartet. Offenbar hat sich dann die zugehörige R. Fl. der M_p in eine solche mit $p=0$ verwandelt. Vergleiche die Fig. 8. auf p. 106 der Winterautographie.

Als ein Beispiel für einen Gränzfall 2. Ordnung wählen wir den, auf welchen Poincaré bei seinen (etwas anders geordneten Betrachtungen) ausschließlich geführt wird. Er nimmt genau den Fall, der in Fig. 9. p. 107 der Winterautographie betrachtet wird: Unser Ringraum ist in eine Sichel ausgeartet, deren Ränder durch eine hyperbolische Substitution zusammengeordnet sind:



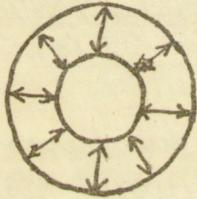
ist?

Was in aller Welt kann der hindurch gegebene Gränzfall von M_p bedeuten, nachdem wir doch e.c. (Winterautographie p. 107-110) ausführlich gezeigt haben, dass eine solche Sichel als Fundamentalbereich unzulässig ist?

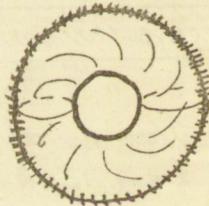
Wir könnten natürlich noch eine ganze Reihe eben so unverständlicher Gränzfälle anführen. Was bedeutet eine Sichel, wie die auf dieser Seite gezeichnete, wenn ihre Gränzkreise durch eine locodromische Substitution zusammengeordnet werden (von welcher dann ein Fischtal im inneren Hohlraum, der andere im äusseren Hohlraum liegt)? Was ein Ring, p. 127, wenn die

beiden Gränzkreise zusammenrücken (so dass der Ring unendlich schmal wird), während die loxodromische Substitution in eine elliptische von nicht verschwindender Amplitude ausartet? Wir gehen auf diese weiteren Gränzfälle hier nur darum nicht ein, weil die Discussion des Poincaréschen Gränzfalles bereits ausreichen dürfte, um den gemeinsamen Charakter aller Gränzfälle dieser Art erkennen zu lassen. —

Um jetzt zur Erklärung des Poincaréschen Gränzfalles übergehen, wollen wir vor allen Dingen die blättrige Fl. über der η . Ebene, was bekanntlich möglich ist, durch einen geschlossenen Ring (im Raum gelegen) ersetzen. Sei hier zunächst der offene Ring der η . Ebene u. dieser geschlossene Ring nebeneinander gezeichnet:

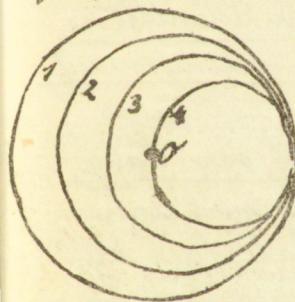
 η . Ebene.

Raumring.



Die Zuordnung der beiden Hälften des Rings in der η . Ebene sei einfach durch eine hyperbolische Substitution vermittelt, sagen wir etwa geradezu durch eine von 0 ausgehende Ähnlichkeitstransformation. Den beiden Hälften selbst möge dabei als Rückkehrschritt auf dem Raumringe die äussere Äquatorcurve entsprechen die wir in der Fig. durch Strichelung besonders kenntlich gemacht haben. Wir vervielfältigen jetzt den Ring der η . Ebene beliebig oft durch die zugehörige Ähnlichkeitstransformation, worauf schliesslich

die ganze η . Ebene in unendlich viele concentrische Ringe geschnitten sein wird, die sich um O häufen:
 Man mache sich klar, wie die, den neben einander liegenden Ringen der η . Ebene eine immer fort schreitende Entwicklung des Raumringes mit einem unbegrenzt wachsenden Flächenstück entspricht. Nach diesen Vorbereidungen wird man mit Leichtigkeit die Frage beantworten, die wir nun aufwerfen, welche Curven nämlich auf dem Raumringe den verschiedenen Kreislinien der η . Ebene entsprechen, insbesondere, wie sich der ursprüngliche Rückkehrschmitt des Raumringes modifiziert, wenn man den äusseren Gränzkreis des Ringes der η . Ebene vielleicht von links her immer mehr auf den Pkt O hinzieht, bis er durch O hindurch geht. Man vergleiche die verschiedenen Kreise 1, 2, 3, 4 der folgenden Fig.:



Die Antwort ist offenbar diese: Den Kreise 1 entspricht der Rückkehrschmitt unserer anfänglichen Fig. Dem Kreise 2 wird eine Curve auf unserem Raumringe entsprechen, welche rechts den alten Rückkehrschmitt berührt, deren linker Scheitel aber nach vorne um den Ring sich herumschiebt.

Geht nun diese Herumschiebung des Scheitels links weiter vor sich, so bleibt doch die Krümmung am linken Scheitel stets endlich. Die Windungen welche aber doch die Curve zwischen dem rechten u.

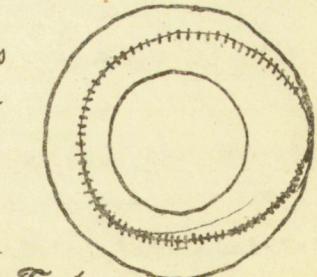
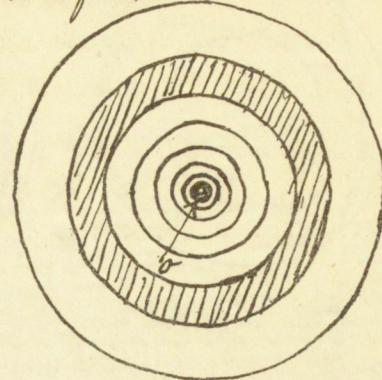
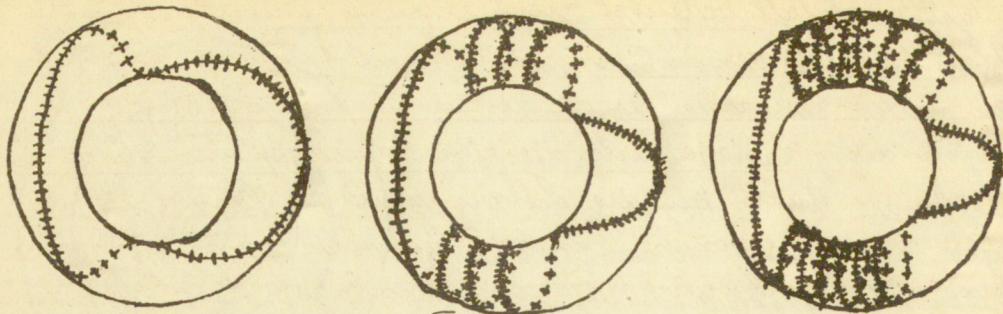


Fig 1.



linken Scheitel um den Ring herum nach u. nach bilden muss, müssen sich daher, da auch rechts die Krümmung endlich bleibt, am oberen u. unteren Theile des Ringes drängen, wie die aufeinanderfolgenden Figuren 1) bis 4) veranschaulichen. Beim Kreise 4) ist dieser Umwickelungsprocess ins Unendliche fortgeschritten, so dass unsere Curve ∞ oft um den oberen wie den unteren Theil des Ringes herumgeschlagen ist!

Und nun sieht man deutlich, was entscheidet, wenn man diese Gränzcurve für die Ferschneidung des Ringes als Rückkehrschnitt benutzen will. Indem der Polmitt vermöge seiner unendlich dicht werdenden Windungen auf der oberen wie auf der unteren Hälfte unseres Ringes sich sozusagen selbst abschnürt, zerfällt der Ring bei der Ferschneidung in 2 Theile. Und das wird dann die Bedeutung des Poincaréschen Gränzfalls (der hyperbolischen Doppelsichel sein), dass er nicht mehr den vollen Raumring, sondern nur den einen dieser beiden Theile, also sozusagen nur ein offenes Ringsstück, abbildet!

Offenbar können wir so sagen, - u. damit treffen wir jedenfalls auch die Bedeutung der anderen auf p. 135 oben angeführten Gränzfälle unserer Nr.: - : der Poincaré.

sche Gränzfall bedeutet nicht etwa ein Ausarbeiten oder Um-
bestimmen werden der in Betracht kommenden Riemann'schen Fl.,
sondern ein Ausarbeiten der auf dieser Fl. anzuwendenden Ter-
schniedung, vermöge deren dieselbe sozusagen illusorisch wird.

Und eben darin lag die Schwierigkeit des Gränzfalles, die
durch die so gewöhnene Einsicht gehoben sein dürfte, dass
man an die Möglichkeit einer derartigen Ausarbeitung der
Terschniedung als solcher nicht gedacht hatte. —

Wie aber wollen wir uns nun nehmen, nachdem wir die-
se Möglichkeit erkannt haben? Offenbar trifft Poincaré
nur das Richtige, indem er davon abgeht, die Manigfäl-
digkeiten M_5 u. (M'_5) in ihrer ganzen Ausdehnung
zu vergleichen, sich vielmehr nur auf gewisse Theile der
selben beschränkt, in die man allemal durch geschickte
Wahl der Gränzkreise, bez. Rückkehrsmögl. hineinge-
langen kann, u. die dann an die Gränzfälle 2. Art nicht
heranreichen. Wie dies im Einzelnen auszuführen ist,
muss natürlich überlegt werden. Im Uebrigen können
wir, indem wir eine in der Zahlentheorie übliche Aus-
drucksweise aufnehmen, uns so aussässen: Poincaré be-
schränkt sich darauf, nur solche Ringe der η . Ebene, bez.
nur solche zerschnittene Riemann'sche Flächen zu betrach-
ten, deren Begrenzung, resp. Terschniedung man als
"reduziert" bezeichnen darf.

Von hier ab gliedert sich nun der Continuitätsbe-
weis gerade wie früher. Wir werden zuerst wieder das Lemma
beweisen, dass jedem Pkt. von (M'_5) nicht mehr als ein
Pkt. der M_5 entsprechen kann, etc. etc. —

Machen wir zum Schlusse noch darauf aufmerksam,
dass die Gränzfälle 2. Art bei dem Ansätze, den wir für
die symmetrischen Fälle in Anwendung brachten, in der

That nicht auftreten können. Einmal nämlich ist die Terschneidung der symmetrischen σ . Flächen fürlens ja von vorneherein gegeben (längs der reellen Achse), u. kann darum nicht ausarten. Andererseits, wenn eine Kreisscheibe durch Zusammenrücken zweier Verzweigungspunkte einen Zipfel bekommt, u. wir reproduciren sie nun durch Symmetrie, so wird sich der Zipfel als Fixpunkt einer parabolischen Substitution, niemals aber als Fixpunkt einer hyperbolischen Substitution erweisen.

S. 18. Juli

Wir schliessen unsere Theorie des Kreisscheiben - 1891. u. des hyperbolischen Theorems, indem wir noch einige lose Bemerkungen hinzufügen, bei denen wir uns der Kürze halber auf denjenigen Fall des hyperbolischen Theorems beschränken wollen, bei welchem alle $\lambda_i = \frac{1}{4}$ (d. h. auf den allgemeinen Laméschen Fall).

1. Zur Herstellung der η -Function.

Der linearen Differentialgleich. 2. Ordg. der Lamé-schen Functionen haben wir früher die Normalform ertheilt: $(\Pi, f_n)_x = g_{n-4} \Pi$, wo $f_n = C \Pi(x_1, x_2)$ gleich Null gesetzt die x_i zu Wurzeln haben, die Coëfficienzen der Form g_{n-4} die accessoriischen Parameter sind. Fazt kann man die Herstellung des hyperbolischen η (welches die Halbebene x auf ein reduziertes hyperbolisches Polygon abbildet) jedenfalls so in Angriff nehmen, dass man verlangt, die Coëfficienzen des zugehörigen η zu bestimmen. In dieser Richtung bietet sich nun für Denjenigen, der die moderne Anwendung der Invariantentheorie bei sonstigen Transcendenten Functionen, z. B. im Falle der Abel'schen Functionen, kein (cf. Math.

Ann. 36, 1889), wie von selbst eine Schlussweise dar, die in ihrer Einfachheit zunächst merkwürdig zwingend erscheint, sich dann aber bei näherer Überlegung als falsch erweist. Ich wünsche Beides hier darzulegen, insofern es sich dabei um einen principiell wichtigen Pkt handelt. Zunächst ist klar:

- a) die Coefficienten von q sind in den Coefficienten von f von der $+ 1$ Dimension,
- b) sie hängen von den Coefficienten von f eindeutig u. ganz ab,
- c) q selbst kann als Covariante von f bezeichnet werden.

Man möchte nun aus b) schliessen, dass q eine rationale ganze Covariante von f ist. Dann gilt a) sofort, dass q identisch Null sein muss, denn es gibt keine andere rationale ganze Covariante von f ersten Grades in den Coefficienten. Und das Resultat, dass die von uns gesuchte Gleichg. einfach $(\Pi. f)_x = 0$ sein möch., erscheint um so plausibler, als doch diese einfache Gleichg. jedenfalls etwas Spezifisches bedeutet u. eine anderweitige Bedeutung derselben nicht bekannt sein dürfte. —

Dem gegenüber zeigt nun leider ein Beispiel, dass dies Resultat nicht richtig sein kann. Wir lassen 2 Wurzeln von f , e_i u. e_{i+} , zusammenfallen. Das zugehörige hyperbolische Polygon erhält dann einen Winkel $= 0$ (einen parabolischen Lipfel). Aber die Exponentendifferenz, welche $(\Pi, f) = 0$ für die Doppelwurzel $e_i = e_{i+}$, liefert, ist nach der allgemeinen auf pag. 131 der "Winkelmethode" gegebenen Formel, keineswegs Null sondern:

$$\sqrt{\frac{1-n}{2n+2}}$$

Die beiden Angaben sind offenbar unvereinbar.

Demgegenüber wird es nun gelingen, den Fehler der vorher gezeichneten Schlussweise zu erkennen. Sei der einzelne Coefficient a von f folgendermassen in reellen u. imaginären Bestandtheil gespalten: $a = a' + ia''$. Ich erblicke den Fehler nun darin, dass man die durch f einzelhaft bestimmen Coefficienden von g keineswegs als Functionen der complexen Veränderlichen $a' + ia''$ ansehen darf, sondern nur als Functionen der Einzelbestandtheile a', a'' . Von diesen Functionen wissen wir dann freilich, dass sie eindeutig u. ganz für alle reellen Werte des a', a'' sind, aber hieraus allein kann man nicht etwa schliessen wollen, dass es rationale, ganze Functionen der a', a'' sind! Unsere Fragestellung hat uns eben aus dem Gebiet der complexen Variablen $a' + ia''$, in welchem wir uns sicher bewegen, hinausgeführt in das Gebiet der doppelt so zahlreichen reellen Variablen a', a'' , in welchem uns keinerlei allgemeine Gesetze zur Verfügung stehen. Fast scheint es, als wenn etwas Ähnliches überall bei den jetzt von uns verfolgten Untersuchungen der Fall wäre, so dass wir durch neuen Verfolg der functionentheoretischen Fragen von selbst wieder aus dem Gebiet der Functionentheorie heraus in das Gebiet der reellen Variablen zurückgeführt sind, — nur dass die Zahl dieser Variablen dem elementaren Ansatz gegenüber verdoppelt erscheint.

2. Zur allgemeinen Classification der linearen Differentialgleichungen u. über die Einordnung unseres hyperbolischen Falles in dieselbe.

Das Classificationsprincip, welches ich hier im Sinne habe, kommt darauf zurück, dass ich jeder linearen Dif.

differentialglchg. beliebiger Ordg. welche η als Funktion von x bestimmt, eine gewisse continuirliche Transformationsgruppe zuordne. Es wird genügen, wenn ich das hier für die beiden Lösungen η_1, η_2 einer linearen Differentialglchg. 2. Ordg. auseinandersetze, oder gleich für deren Quotienten, den $\eta = \eta_1/\eta_2$. Die Sache stellt sich da folgendermassen: Macht x in seiner Elene beliebige Umläufe, so erleidet η gewisse lineare Substitutionen $\eta' = \frac{a\eta + b}{c\eta + d}$, die in ihrer Gesamtheit eine discontinuierliche Gruppe bilden. Ich werde nun als die zur Glchg. gehörige continuirliche Gruppe diejenige kleinste continuirliche Gruppe linearer Substitutionen bezeichnen, in welcher die genannte discontinuierliche Gruppe enthalten ist. In der That wird man der Differentialglchg. für η je nach der Art dieser continuirlichen Gruppe eine andere u. andere Gruppen ertheilen können, indem ja ohne Weiteres klar ist, dass die Differentialinvarianten der in Rede stehenden Gruppe von x jeweils eindeutig abhängen.

Ich führe dies hier ein wenig für diejenigen continuirlichen Untergruppen der Gesamtgruppe $\eta' = \frac{a\eta + b}{c\eta + d}$ aus, die man gewöhnlich aufzählt. Es sind dies:

Eingliedrige Gruppe I : $\eta' = \eta + \beta$,

Eingliedrige Gruppe II : $\eta' = \alpha \eta$,

Zweigliedrige Gruppe III : $\eta' = \alpha \eta + \beta$,

Dreigliedrige Gruppe IV : $\eta' = \frac{\alpha \eta + \beta}{\gamma \eta + \delta}$.

Für jede dieser Gruppen gibt es eine einfachste Differentialinvariante, aus der sich alle anderen Differentialinvarianten ableiten. es sind dies beziehungswise:

für I : η' , für II : η' , für III : $\frac{\eta''}{\eta'}$, für IV : $\frac{\eta'''}{\eta'} - \frac{3}{2} \left(\frac{\eta''}{\eta'} \right)^2$.

Die zugehörigen Differentialgleichungen werden natürlich so zu bilden sein, dass man die eine oder andere dieser

Invariante einer Function $f(x)$ gleichsetzt. Da sieht man deutlich, dass jede dieser Gleichungen ein eigenartiges Integrationsproblem vorstellt. V. I erledigt sich durch dasjenige Verfahren, welches man in den Elementen der Integralechnung kennen lernt u. als Quadratur bezeichnet:

$y = \int f(x) dx$. Aber auch II u. III können auf Quadraturen zurückgeführt werden, man hat einfach $y = e^{\int f(x) dx}$, beziehungsweise $y = \int e^{\int f(x) dx} dx$. Es hängt das offenbar damit zusammen, dass II mit I ähnlich ist, während III eine zusammengesetzte Gruppe ist, die aus einer Gruppe I u. aus einer II durch Einanderbeschleunigung aufgebaut werden kann. Auf der anderen Seite ist IV eine einfache Gruppe u. ebenfalls nicht auf Quadraturen reducirebar. Ich habe in Bd. 43 der Math. Annalen (1883) versucht, eine nähere Vorstellung von dem Gränzprocess zu geben, den man bei der Integration von Gleichg. IV zu vollziehen hat; die entsprechenden Entwicklung für die allgemeinen linearen Gleichg. n^{ter} Ordg. gibt Dr. Volterra in Bd. 6 der Memorie di Napolis (1883). Augenscheinlich wird jede einfache Gruppe linearer Substitutionen bei einer beliebigen Zahl von Veränderlichen jedesmal in entsprechendem Sinne einen bestimmten Gränzprocess definieren, u. man könnte sich eine Anordnung der Integralrechnung denken, bei welcher man nach Festlegung des Begriffs der „Quadratur“ der Reihe nach alle die hier in Betracht kommenden Gränzprocesse discutirte. —

Nun erweist sich aber das hiermit Gesagte noch durch einen Umstand, den wir schon früher bei Gelegenheit hergehoben haben. Wir bemerkten nämlich (p. 63), dass die Gruppen I - IV nur dann die einzigen continuirlichen Untergruppen der linearen Gruppe sind, wenn man alle vorkommenden Parameter, wie man dies gewöhnlich stillschweigend thut, als beliebiger complexer Werte fähig ansieht will. Damit aber eine Untergruppe const.

nurlich sei, genügt es, dass die Parameter als reelle Größen angeseten werden. Dann sind also (indem man die complexen Größen für 2 reelle rechnet) I u. II zweigliedrige Untergruppen, III ist viergliedrig, IV sechsgliedrig. Neben ihnen aber gilt es u. A. die 5gliedrigen Untergruppen: V: $y = \frac{ay+b}{cy+d}$
VI: $y = \frac{(a+i\delta) \eta + (b+ic)}{(-b+ic) \eta + (a-i\delta)}$

} wo die a, b, c, d reell.

Offenbar müssen wir jetzt auch ihnen entsprechende Differentialprobleme aufstellen, u. dabei wird der Fall V für uns um so wichtiger sein, als sich unter ihm das Problem des reducirten hyperbolischen Polygons wird unerklärbar lassen müssen.

Welches aber werden die Differentialinvarianten z. B. der Gruppe V sein? Augenscheinlich wird man, um dieselben zu gewinnen, wieder die reellen u. imaginären Bestandteile trennen müssen.

Wir setzen $\eta = \zeta + i\theta$, $x = y + iz$, und haben dann zunächst die Differentialquotienten 1. Ordg.: $\frac{\partial \zeta}{\partial y} = \frac{\partial \theta}{\partial z}$, $\frac{\partial \theta}{\partial y} = -\frac{\partial \zeta}{\partial z}$, dann entsprechende Differentialquotienten 2. Ordg. etc. Aus ihnen werden sich 2 einfachste Differentialinvarianten I_1 u. I_2 zusammensetzen lassen müssen (die ich mir leider nie wirklich berechnete) u. indem wir sie eindeutigen Funktionen von y und z gleichsetzen: V. $I_1 = f_1(y, z)$, $I_2 = f_2(y, z)$, haben wir diejenigen Differentialprobleme vor uns, welche der Gruppe V entsprechen, u. deren Integration uns wieder als Definition einer neu, an Art von Gränzprocess erscheinen muss.

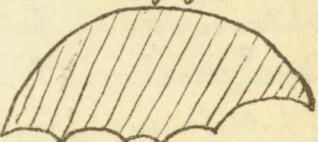
Für unser hyperbolisches Theorem aber bedeutet dieser Ansatz, dass bei ihm die accessorischen Parameter (die Coeffizienten von φ) so bestimmt werden müssen, dass die zugehörige Differentialgleichg., also etwa $(\Pi, f) = \varphi$. II, auf ein Differentialproblem V zurückkommt. Praktisch ist damit freilich zunächst gar nichts gewonnen. Denn l. ist wieder keineswegs sicher, dass die da, bei resultirenden f_1 , f_2 rationale Funktionen von y, z sein sollen: sie haben nur für reelle y, z eindeutig zu sein. Zweitens aber werden wir eben nun sehen, dass neben der einen Gleichg., die

das reduzierte hyperbolische Polygon liefert, unter den Gleichungen (π, f) = $\pi\pi$ noch unendlich viele andere auftreten, welche gleichfalls hyperbolische Polygone ergeben, u. also ebenso auf Differentialprobleme I reducirebar sein müssen.

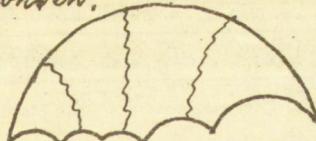
3. Verallgemeinerung des hyperbolischen Theorems. Mi. 23. Juli 1871

Die Fragestellung, von der wir vor Pfingsten aus gegangen sind, war die gewesen: dem Polygone der η . Ebene solche Bedingungen aufzuerlegen, durch welche die in der Differentialgleichg. noch unbestimmten (accessorischen) Parameter eindeutig festgelegt werden. Das hyperbolische Theorem, wie das Kreisscheibentheorem, mitdem wir uns seitdem so lange beschäftigt haben, sollten nur je ein Beispiel für eine derartige Festlegung sein. Das besondere Interesse dieser Beispiele, dem wir dan ausführlich Rechnung getragen haben, lag in ihrer Beziehung zur Theorie der automorphen Functionen. Eben darum sind diese Beispiele in der Literatur vielfach behandelt worden. Aber im Sinne unserer ursprünglichen Fragestellung ist diese Beziehung gleichgültig, u. in der That möchte ich jetzt Verallgemeinerungen des hyperbolischen Theorems (wie des Kreisscheiben-Theorems) zur Sprache bringen, bei welchen keinerlei Beziehung zur Theorie der automorphen Functionen mehr besteht. Ich habe übrigens die Gültigkeit dieser Verallgemeinerungen bis jetzt in keiner Weise bewiesen; dieselben erscheinen mir nur plausibel, u. ich frage sie hier nur vor, um unserer sonst zu verschwommenen allgemeinen Fragestellung die Richtung auf concrete Ziele zu geben.

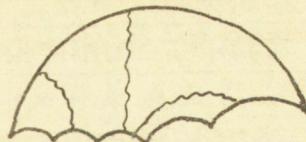
Sei hier zunächst ein reduziertes hyperbolisches Sech gezeichnet. So haben wir früher gelernt, dass wir dasselbe durch Anhängung von Kreisringen in verschiedener Weise erweitern kann. Wir hätten zu dem Zwecke zunächst 3 „Transver-



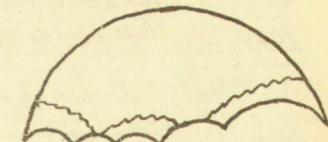
salen im Seck zu ziehen, die selbst in manifacher Art angeordnet sein können:



I

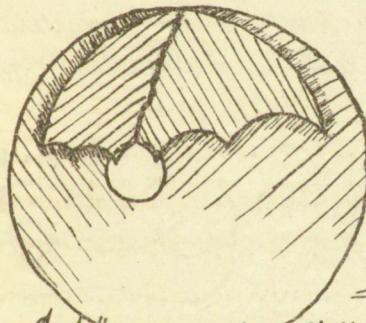


II

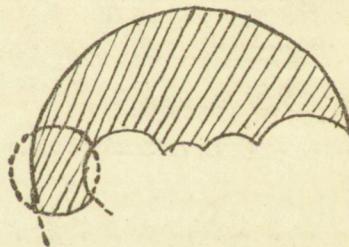


III

Dabei wolle man jetzt noch einen Unterschied machen zwischen Transversalen, welche mit einer Kante parallel sind (d. h. durch Verschiebung mit einer Kante zur Deckung gebracht werden können), u. solchen, die es nicht sind: bei I u. II sind nur 2 der Transversalen mit einer Kante parallel, bei III alle 3 Transversalen. Die Sache ist dann die, dass wir unser Seck „erweitern können, indem wir an jede der Transversalen eine beliebige Anzahl kreisförmiger Vollringe anhängen, oder auch, wenn es sich um eine Transversale handelt, die einer Kante parallel sind, eine beliebige Anzahl kreisförmiger Halbringe.“



Anhängung eines Vollrings an die
Mitteldiagonale bei I

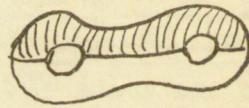


Anhängung eines Halbrings
an die Seitendiagonale lin.
her Hand.

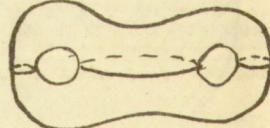
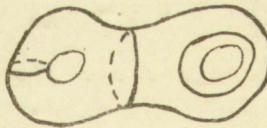
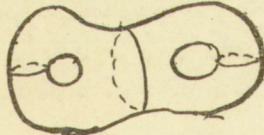
Auf diese Weise entsteht dann aus unserem „reduzierten“ Sechseck eine unendliche Zahl neuer „Typen“ erweiterter hyperbolischer Sechsecke. Und unsere Behauptung ist, dass wir bei irgendwie gegebener Halbebene X mit 6 auf ihrem Rande befindlichen sin.

gulären Pfeilen e... es die accessorischen Parameter der Differentialgleich. inner u. nur auf eine Weise so bestimmen können, dass in der η -Ebene ein hyperbolisches Sechseck von irgend welchem vorgegebenen Typus entsteht. Es liegt mir daran, diesen Satz von der Halbebene mit 6 Verzweigungsstrecken auf die zugehörige zblättrige Fl. mit 6 Verzweigungsstrecken zu übertragen, um ihn dann auf beliebige, auch unsymmetrische Fl. $p=2$ verallgemeinern zu können. Den in I, II, III gezeichneten Transversalen des Sechs entsprechen auf der \times Ebene Linienzüge, die wir nach dem Prinzip der Symmetrie so fortsetzen mögen, dass sie uns auf der zblättrigen Fl. gewisse „Rückkehrsschnitte“ liefern. Ist u. Lage dieser Rückkehrsschnitte werden wir am leichtesten überschauen, wenn wir statt der zblättrigen Fläche gleich den „Doppelring im Raum“ setzen, auf welchen man jene zblättrige Fl. behändlich abbilden kann:

Unsere Halbebene, oder auch das Sech der η -Ebene entspricht dabei in leicht ersichtlicher



Weise der in der Fig. schraffirten oberen Hälfte der uns zugekehrten Vorderhälfte der Ringfl.. Auf dieser Ringfl. werden wir nun den Figuren I, II, III entsprechend, folgende Tripel „symmetrischer Rückkehrsschnitte“ haben:

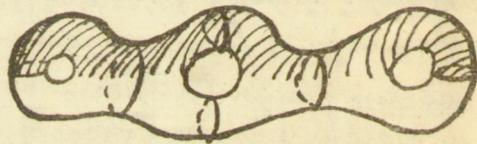
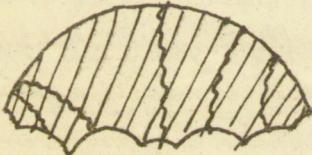


Ersichtlich haben die 3 Figuren folgende Eigentümlichkeit, mein: Man verstehe (wie Möbius das seiner Zeit that) unter einer „Elementarform“ eine von 3 Randcurven begrenzte 3fach zusammenhängende Fl. Bei sämtlichen 3 Figuren erwies sich der Doppelring $p=2$ nach Ausführung der Rückkehrsschnitte in 2 Elementarformen zerlegt.

Nun können wir Systeme von 3 Rückkehrschritten, welche eine solche Verlegung bewirken, natürlich auf jeder geschlossenen Fl. $p=2$, nicht nur auf dem symmetrischen Fl. der hier betrachteten Art, konstruieren. Wir können sie also auch auf jedem irgendwie gegebenen reduzierten hyperbolischen Fundamentalsbereiche der η . Ebene, der das Geschlecht 2 aufweist, konstruieren. Und nun wird offenbar der Erweiterung unseres Sechsecks durch Anhängung von Vollringen oder Hälftenringen hier beim allgemeinen Fundamentalsbereich $p=2$ entsprechen, dass wir ihm längs der genannten Rückkehrschritte je beliebig viele kreisförmige Vollringe anfügen. So stellen sich den neben den „reduzierten“ hyperbolischen Bereich des Geschlechtes $p=2$ unendlich viele Typen „erweiterter“ hyperbolischer Bereiche des selben Geschlechtes. Wir werden den einzelnen Typus zu bezüglich, nennen haben, indem wir auf einem Bereich des reduzierten Typus 3 Rückkehrschritte zeichnen u. ihnen 3 ganze Zahlen r_1, r_2, r_3 zusetzen. Und wie wird das zugehörige „erweiterte“ hyperbolische Theorem lauten? Es soll irgendwelche hyperelliptische Fl. $p=2$ geben sein. Auf ihr werden wir dann zunächst ebenfalls irgendwie ein geeignetes System von 3 Rückkehrschritten aussuchen u. diesem 3 ganzen Zahlen r_1, r_2, r_3 befügen. — wir werden das fernerhin kurz als die Festlegung eines Charakteristikensystems für die auf der Fl. existirende η . Function bezeichnen (insfern wir ja mit „Charakteristik“ die Anzahl von Knoten meinten, dass sich ein Kreisbogen oder Kreisring der η . Ebene selbst überschlägt). Wir betrachten jetzt eine auf der Fl. $p=2$ unverzweigte η . Function. Und da wird der Satz der sein müssen: dass wir die accessoriischen Parameter in der Differentialgleichg. des η inner u. nur auf eine Weise so bestimmen können, dass das η die solcherweise präparierte Fl. auf einen hyperbolischen Bereich des entsprechenden Typus abbildet.

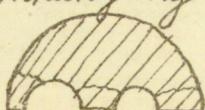
Für habe das nur erst für $p=2$ auseinandergesetzt; wie wird

es bei grösseren Werten von p sein? Damit eine Halbebene mit n Verzweigungsstellen vervierfacht auf eine blättrige Fl. vom Geschlecht p führt, müssen wir $n = 2p + 2$ nehmen. Auf dem n . Eck der n . Ebene können wir dann nach früheren Angaben $n - 3 = 2p - 1$ Transversalen neben einander ziehen. Andererseits beweist man, dass zur Zerlegung einer Fl. Fl. vom Geschlechte p in Elementarformen $3p - 3$ Rückkehrsschnitte erforderlich sind vermöge deren dann die Fl. in $\frac{2 - 3p - 3}{3} = 2p - 2$ Elementarformen zerlegt wird). Wie werden diese beiden Zahlenangaben, die für $p > 2$ verschieden scheinen, dennoch mit einander verträglich sein? Die folgende Fig. für $p = 3$ mag in dieser Sicht die erforderliche Erläuterung geben. Wir haben da erstlich auf einem Sechstel fünf Transversalen, dann aber auf der nebenseitigen symmetrischen Fl. $p = 3$ entsprechende, symmetrisch angeordnete Rückkehrsschnitte:



(von denen oben einer das allein mit dem Polygon in Vergleich stehen, da schraffierte Stück der Fl. $p = 3$ nicht durchsetzt). —

— Der hier mit besprochenen Erweiterung des hyperbolischen Theorems entspricht eine ganz ähnliche Erweiterung des Kreis-scheibentheorems, über die ich hier nur kurze Andeutung machen will. Auf einer Kreisscheibe vom $n = 2p + 2$ Seiten wird man wieder Systeme von $n - 3 = 2p - 1$ Transversalen konstruieren können, die man dann zur "Erweiterung" der Kreis-scheibe durch Anhängung von Vollringen u. Halbringen benutzen kann:



Solcherweise entstehen aus der "reduzierten" Kreisscheibe

unendlich viele Typen „erweiterbar“ Kreisscheiben. Die Behauptung wird sein, dass man eine irgendwie vorgegebene Halbebene x jeweils durch eine u. nur eine zugehörige η . Funktion auf eine Kreisscheibe von irgend welchem vorgegebenen Typus abbilden kann. —

Aber noch eine andere Erweiterung des hyperbolischen Theorems werden wir hier zur Sprache bringen. Wir wollen wieder ein reduziertes Polygon zu Grunde legen. Die Winkel desselben dachzen wir letzthin als rechte Winkel, immer aber haben wir sie, um Fühlung mit den automorphen Funktionen zu halten, in der Form $\frac{\pi}{l_i}$ vorausgesetzt, wo die l_i ganze Zahlen. Nun ist aber geometrisch dafür, dass ein reduziertes hyperbolisches Polygon construiert werden kann, die hiermit eingeführte Beschränkung gar nicht nötig. Vielmehr wird man die Winkelgrößen $\lambda_i \pi$ nur diesen Bedingungen zu unterwerfen haben:

$$\lambda_i < 1, \sum \lambda_i < n - 2.$$

Sch behauptet nun: dass man bei gegebener Halbebene x , wenn die den singulären Ecken l_i beigegeben sind, nur vorstehende Ungleichheiten befriedigen, allemal auch die accessischen Parameter der für das zugehörige η geldenden Differentialgleich. so bestimmen kann, u. nur auf eine Weise so bestimmen kann, dass in der η . Ebene ein reduziertes hyperbolisches Polygon entssteht. —

Soviel von diesen Verallgemeinerungen. Sch hoffe zum Schluss der Vorlesung noch auf sie zurückkommen u. dann ein ganz allgemeines Theorem formulieren zu können, welches sie u. die aus dem Oscillationstheorem hervorgehenden Sätze gleichförmig umfasst. Sch wende mich nun endlich zu den auf letzteres Theorem bezüglichen Betrachtungen.

Vom Oscillations-Theorem.

Das Theorem, welches ich als Oscillations-Theorem bezeichne, ist ursprünglich aus physikalischen Betrachtungen erwachsen; hier wird vor allen Dingen seine funktionentheoretische Bedeutung darzulegen sein, wobei die Variablen, die beim physikalischen Ansatz natürlich nur reeller Werthe fähig sind, beliebig complex genommen werden können. Ich darf wegen der physikalischen Betrachtungen einmal auf meine Vorlesung über Lamésche Functionen von Winter 1889-90 verweisen, dann auf die Preisarbeit von Böcher, die eben nun gedruckt ist u. in der die Bedeutung des Theorems für die Reihenentwicklungen der Potentialtheorie ausführlich entwickelt wird, endlich auf das Buch von Pochels über $\Delta u + K^2 u = 0$, wo es lediglich in der Theorie der Eigenschwingungen elastischer Körper zur Geltung gelangt.

Die hier zu gebenden Erläuterungen fasse ich unter einer Reihe von Katern zusammen:

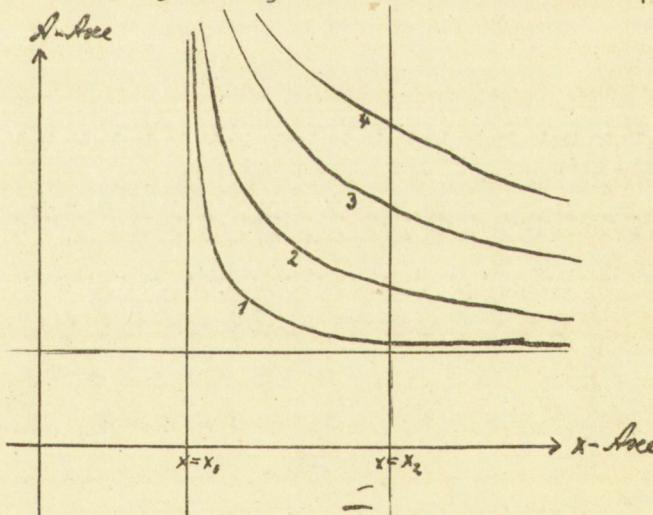
1. Die ursprüngliche Form des Theorems, wie dieselbe der Haupttheorie noch schon bei Herm in Liouville's Journal II (1836) vorliegt. — Das Oscillations-Theorem wird überhaupt darauf ausgehen, irgendwelche in einer linearen Gleichg. 2. Ordn. linear vorkommende Constante (accessorische Parameter, oder auch Exponentendifferenzen der singulären Pkt.) dadurch festzulegen, dass man von geeigneten Particularlösungen der Gleichg. Oscillationssigen., schaffen in geeigneten Intervallen der x. Achse verlangt. Die ursprüngliche Form des Theorems bezieht sich darauf, dass nur ein Parameter in solcher Weise festgelegt werden soll. Es sei eine Gleichg. vorgelegt:

153.

$$\frac{d^2y}{dx^2} = (Au + v)y,$$

wo u, v Funktionen von x sind, die in einem zu betrachtenden Intervalle der x -Achse

endlich u. stetig sind, u. von denen u noch die Eigenschaft haben soll, im ganzen Intervalle ein festes Vorzeichen zu besitzen. Es gibt dann sicher eine Particularlösung $y_1(x)$, welche für $x=x_1$ verschwindet. Wir verfolgen den weiteren Verlauf der Funktionen $y_i(x)$ in unserem Intervalle, in dem wir denselben vielleicht durch eine Curve $y=y(x)$ versinnlichen. Das Oscillations-Theorem behauptet dann, dass man den Parameter λ der Differentialgleich. gerade auf eine Weise so festlegen kann, dass $y_i(x)$ nicht nur im anderen Endpote des Intervalls, bei $x=x_2$, ebenfalls verschwindet, sondern auch zwischen x_1 und x_2 eine vorgegebene Zahl, sagen wir γ , Nullstellen hat. Wir können dies noch deutlicher machen, indem wir uns über der Ebene (x, λ) die Fl. $y=y_i(x, \lambda)$ construiert denken, u. deren Schnitts mit der Ebene (x, λ) hier zeichnen. Dieser Schnitt besteht, wie die Fig. aufweist, aus einer Reihefolge y_1, y_2, y_3, \dots u. un., ser Theorem ruht



darauf dass die Ordinate $x=x_2$ einen jeden dieser Züge notwendig einmal u. nur einmal schneidet.

Bei der Anwendung des Oscillationstheorems, welche Sturm
l. c. zunächst im Falle hat, kommt neben der Randbedingung:
gung: $y = 0$ auch die andere: $y' = 0$, oder die noch allge.,
meinere: $\frac{y'}{y} = \text{gegebene Grösse, in Betracht}$ (wobei die
letztere die beiden ersten als specielle Fälle in sich
schließt); dabei gilt wieder, dass bei irgendwelchen für
 x_1, x_2 gebliebenen Randbedingungen der Parameter A der
Differentialgleich. durch die Zahl der zwischen x_1 und x_2 fallen,
den Nullstellen eindeutig bestimmt ist. Unsere Fig. gestattet
uns, allgemein anzugeben, welche Randbedingungen $f(y, y') = C$
in diesem Falle mit dem Oscillationstheorem verträglich
sind. Offenbar ist dazu erforderlich u. hinreichend, dass
 $f(y, y') = C$ innerhalb der Ebene E , A eine Curve liefert, die
aus unendlich vielen Zügen besteht, von denen immer si-
cher innerhalb eines jeden derstreifen liegt, in welche
die Ebene durch die Curve $y = 0$ zertheilt wird, w. dass
jeder dieser Züge, zum mindesten für das Intervall,
welches man in Betracht ziehen will, A als eindeutige
Funktion von x definiert. Doch dieses nur beiläufig.

2. Die Erweiterung des Theorems auf den Fall meh-
erer linear vorkommender Parameter A, B, \dots , die dadurch ein-
deutig festgelegt werden, dass man für mehrere Intervalle
Oscillationstheoreme vorschreibt. Ich will in dieser Hin-
sicht ad a) den Fall anführen, den ich ursprünglich in Math.
An. 18 behandelt habe. Es handelt sich dort um die ge-
wöhnliche Lamésche Gleichg.: $\frac{d^2y}{dx^2} = (Ax + B)y$, wo $t = \int_{x-e}^x \frac{dx}{\sqrt{x-e, x-e, x-e}}$;
 A u. B sind zunächst beide unbestimmt. Die Gleichg. hat 3 sin-
guläre Pkt in Endlichen, nämlich $x = e_1, e_2, e_3$, je mit
den Exponenten $\left\{ \frac{1}{2}, \right\}$. Außerdem hat sie einen singu-
lären Pkt bei $x = \infty$, dessen Exponenten β', β'' durch die
Bedingungen gegeben sind: $\beta' + \beta'' = \frac{1}{2}, \beta' \beta'' = A$. Hiernach

ist also A ein Parameter, der zur Bestimmung der Exponenten „ α “; „ β ; „ γ “ gebraucht wird; nur B ist im engeren Sinne ein „accessorischer“ Parameter. Um A u. B festzulegen, werden wir jetzt 2 Segmente der X -Achse in Betracht ziehen:

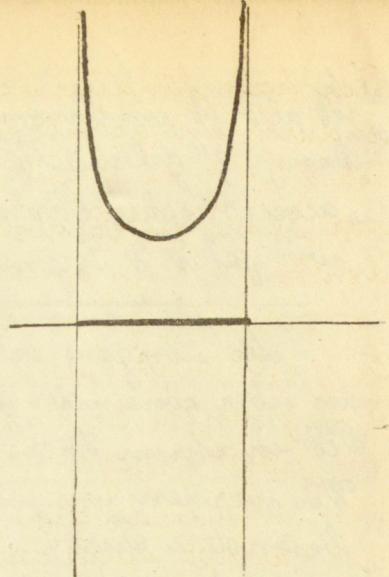
Die übrigens beliebig gewählt sein mögen, aber we, der über einander greifen sollen, noch einen singulären Pkt in ihrem Inneren oder als Endpunkt enthalten sollen. Wir werden uns jetzt für jedes unserer Intervalle eine besondere Particularlösung unserer Differentialgleich. aussuchen, die wir (was ja wohl keine Verwechslung mit sich bringen wird) y' und y'' nennen wollen. Die Lösung y' soll für $x=x'$, y'' für $x=x''$, verschwinden. Wir verlangen dann, dass y' auch für $x=x'_2$, y'' entsprechend für $x=x''_2$ verschwinden soll, so zwar, dass beim y''_1 , beim y''_2 Nullstellen im Inneren des zugehörigen Segments auftreten. Und nun behaupten wir, dass durch diese Forderung die beiden Parameter A , B gerade eindeutig festgelegt werden.

Ich habe das dannals in der Art bewiesen, dass ich zunächst den Ausdruck $Ax + B$ durch eine „Hilfsgerade“: $y = Ax + B$

versüchtete u. nun nach den verschiedenen Lagen fragte, welche diese Hilfsgerade annehmen wird, wenn man zunächst nur für das eine der beiden Intervalle Erfüllung des vorgeschriebenen Bedingungssystems verlangt. Es ergab sich, dass dieselbe dann eine Curve eine „Hullcurve“, berühren muss, welche nach Art der ~~verschiedenen~~ den Figur in den Kreisen, der von den Linien $x=x_1$, $x=x_2$ begrenzt wird, asymptotisch eingeschlossen ist, u. die kein Paar paralleler Tangenten u. darum auch keinen Wendepkt besitzt. Wenn der Einzelheiten darf

156

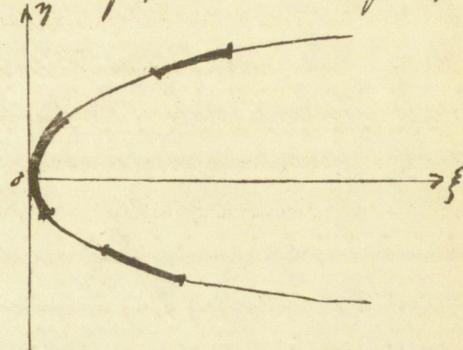
ich schon hier auf die Darstellung von Bocher in seiner Preisschrift verweisen). Und nun beruht das zugehörige Potilla-
tionstheorem einfach darauf, dass die
beiden zu unseren 2 Segmenten in die-
sem Fine zugehörigen Kurven ver-
möge ihrer Gestalt + Lage notwendig
sind u. nur eine gemeinsame Tangent,
se besitzen. Es ist das wie Sie bemer-
ken, sozusagen ein Satz der Analysis-
situs. Zu seiner Begründung berufe
ich mich auf die unmittelbare Evidenz,
ohne zu verkennen, dass eine genauere Beweisführung in ana-
lytischer Form hier wie andernorts wünschenswerth wäre. —
Ich nenne nun ferner as b) die etwas allgemeinere Diffe-
rentialgleich.: $\frac{d^2y}{dx^2} = (A x + B - f''(\frac{x}{10})) y$, welche in Bochers Preis-
schrift zu Grunde gelegt ist. Hier ist $f(x) = (x - e_1) \dots (x - e_n)$
 $t = \int \frac{dx}{f(x)}$; wir haben also jetzt 5 singuläre
Pkt. e_1, \dots, e_5 im Endlichen (denn wieder die Exponenten $\frac{1}{2}, 0$
zukommen) u. außerdem bei $x = \infty$ einen sog. scheinbar singulärem Pkt., d.h. einen singulären Pkt. dessen Exponenten ($\frac{5}{4}$ u. $\frac{1}{4}$) um die Einheit differieren u. in dessen Nähe trotzdem keine
Logarithmen auftreten. Dementsprechend sind jetzt beide P_a ,
namlich A, B, eigentliche accessoriale Parameter. Der P_a ,
weis des Oscillationstheorems ist jetzt aber gegen den Beweis
as a) nur dadurch abzuwandeln, dass die Kurve die ein-
zelnen Segmente unter Berücksichtigung der Curve 3. Ordn.
 $y = -f''(\frac{x}{10})$ zu konstruieren ist. Vgl. Alles Weitere bei Bocher.



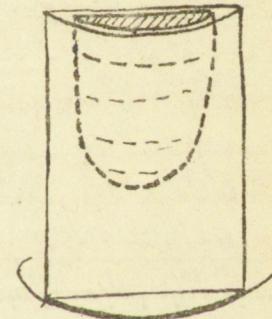
as b) ziehen wir nunmehr den Fall einer Differentialgleich.
in Betracht: $\frac{d^2y}{dx^2} = (A x^2 + B x + C) y$, wo wieder bei beliebiger
Zahl der singulären Pkt. e_1, e_2, \dots , $t = \int \frac{dx}{\sqrt{(x - e_1)(x - e_2)}} \dots$

Ich habe für diesen Fall mir in der Wintervorlesung 189-90 dadurch eine geometrische Hülfsvorstellung gebildet, dass ich $x^2 = \xi$, $x = \eta$ setze, — so dass also der Pkt ξ , η in einer Ebene die Parabel $\xi = \eta^2$ durchläuft, die wie auf nebenstehender Fig. andeutet —,

u. nun die Ebene $\xi = A\xi + B\eta + C$ in Betracht zog. Die 3 Segmente der X -Achse, welche von jetzt vorgegeben sein werden, sind in der Fig. bereits auf die Parabel übertragen. Welche Hüllfläche wird unsere Ebene



berühren, wenn wir von unserer Differentialgleichg. nichts An^deres verlangen, als dass sie betrifft eines der 3 Segmente die in Betracht kommende Oscillationsbewegung befriedige? Ich finde durch eine geometrische Betrachtung, deren genaue Continuierung wie sehr erwünscht sein würde, dass es sich dabei um eine Fl. handelt, welche eine sachartige Gestalt besitzt u. in den Cylinderförmigen Raum asymptotisch hinein gezwängt ist, der sich über dem Decke der ξ , η . Ebene, welches einerseits vom Parabelsegmente andererseits von der zugehörigen geradlinigen Sehne umgränzt ist, vertical erhebt. Diese „Hüllfl.“ hat wieder die Eigenschaft, kein Paar paralleler Tangentialebenen zuzulassen, u. eben darum besitzen die 3 Hüllflächen, welche den 3 nebeneinander in Betracht kommen den Parabelsegmenten entsprechen, notwendig eine u. nur eine gemeinsame Tangentialebene — Eben dies aber ist die Behauptung des Oscillations-Satzes.



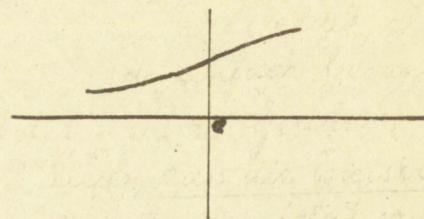
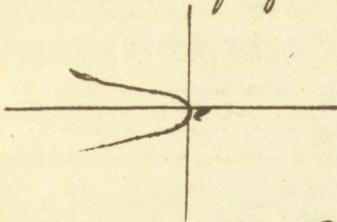
Ad d) wird man endlich folgen $\frac{d^2y}{dt^2} = (Ax^{n-4} + Bx^{n-5} + \dots)y$

mit einer beliebigen Zahl linear vorkommender Parameter in ξ , η „bracht ziehen u. natürlich die Behauptung aufstellen, dass A, B, \dots eindeutig bestimmt sind, sobald man für eine entsprechende Zahl von Intervallen Oscillationsbedingungen der früheren Art vor“ schreibt. Den Beweis denke ich mir dann ganz ähnlich, wie bei c), nur dass Constructionen in einem höheren Raum auszuführen sind. Sodass der Ebene ξ, η werden wir einen $(n-4)$ fach ausgedehnten Raum „brachten müssen, in welchem die parabolardige Curve $\xi = x^{n-4}, \eta = x^{n-5}, \dots$ verläuft, auf der wir unsere $(n-3)$ Segmente abtragen, um dann über ihnen zunächst cylinderartige Raumsstücke des R_{n-3} abzugrenzen, etc. etc.“ Das ist, wie Sie ohne Weiteres sehen, alles sehr plausibel, aber allerdings macht sich hier, um die eindeutige Bestimmtheit der A, B, \dots durch die auf die $(n-3)$ Segmente bezüglichen Oscillationsbedingungen darzustellen, in erhöhtem Maße das Bedürfniss nach einer genauen analytischen Formulierung des nur in unsicher Allgemeinheit angedeuteten geometrischen Beweisgangs doppelt fühlbar.

3. Fernere Erweiterungen des Theorems, wie sie sich bei den physikalischen Anwendungen von selbst darbieten (vergl. auch hier die Darlegungen in Kern-Böchers Preisschrift).

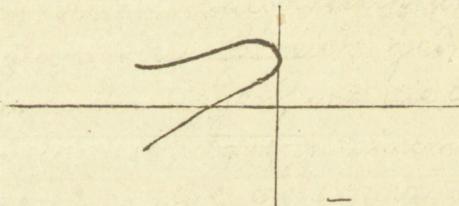
Wir haben vorstehend durchweg mit solchen Differentialgleichungen zu thun, deren im Endlichen gelegene singuläre Pkt als Exponenten p u. 0 haben. Hierin liegt, dass wir unser Oscillations-Theorem nicht nur auf Segmente aussiehn dürfen, welche sich an die singulären Pkt heranziehen, sondern auch auf Segmente, welche in den singulären Pkt umliegen. Was wir da, bei meinen, wird sofort klar sein, wenn wir untersuchen, wie die Integralcurven unserer Differentialgleichg. auf der einen Seite eines singulären Pktes $x = 0$ verlaufen. Wir werden da vor allen Dingen die beiden Fundamentallösungen der Glchg. anzu-

schreiben haben, die zum Theile $x = e$ gehören; ich wähle dieselben so: $y_1 = \sqrt{x-e} \cdot f_1(e-x)$, $y_2 = f_2(e-x)$ (unter f_1 , f_2 in üblicher Weise Potenzreihen verstanden). Die Curven $y = y_1(x)$ $y = y_2(x)$ haben dabei folgende Gestalt:



In Folge dessen wird die Curve, welche der allgemeinen Lösung unserer Differentialgleich entspricht: $y = a_1 y_1(x) + a_2 y_2(x)$, so lange a_1, a_2 reell sind, links von e liegen u. bei $x = e$ umbiegen: u. man kann in diese Regel,

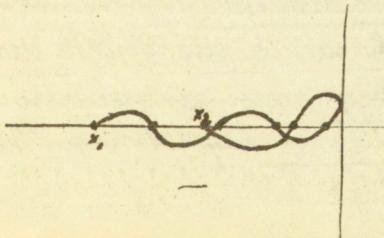
sogar die Curve $y = y_2(x)$ sin., begreifend wen man sich vorstellen will, dass ihr links von $x = e$ liegender Theil aus den



beiden Zweigen einer parabelartig umbiegenden Curve durch Zusammenrücken der beiden Zweige entstanden ist, während der rechts von $x = e$ liegender Theil durch entsprechende Vereinigung zweier imaginärer Bestandtheile hervorkommt. — In der That wird nun sofort klar sein, was wir meinen, wen wir folgendes Segment

x_1, x_2 zeichnen — u. nun ver-

langen, dass eine zugehörige Particularlösung $y(x)$ bei x_1 und x_2 verschwindet u. im Innern des Segmentes 5 Nullstellen hat. Für meinen einen Verlauf der Curve $y = y(x)$ von folgender Art:



| 5 Nullstellen
im Intervalle |.

Für solche erweiterte Intervalle wird dann das Oscillationstheorem, wie ich schon in Math. An. 18

160.

bemerkte, ungeändert wiederbestehen.

Nun muss besonders hervorgehoben werden, dass die so verallgemeinerte Art von Bedingungen & besonders einfache Spezialfälle enthält. Dieselben treten ein, sobald x_1 mit x_2 auf der X-Achse zusammenfällt. Ist dann für das Segment x_1, x_2 eine ungerade Zahl von Nullstellen vorgeschrieben, so wird man folgenden Kurvenverlauf haben:

wir brauchen dann offen,

aber nur von dem einfachen Segmente $x_1 = x_2$,

zu reden, in der Art, dass

wir verlangen, die Particulärlösung y , welche bei $x_1 = x_2$ verschwindet, solle auch bei $x = e$ verschwinden u. zwischendurch eine vorgegebene Zahl von Nullstellen darbieten. Wir drücken das dann kurz so aus, dass wir sagen, unsere Lösung solle bei $x_1 = x_2$ verschwinden u. bei $x = e$ sich wie die Fundamentalslösung y_1 verhalten. — Nun mag aber für das in $x = e$ umliegende Intervall x_1, x_2 eine gerade Zahl von Nullstellen vorgeschrieben sein. Dann ist die Sache offenbar die, dass es sich um eine doppeltzählende Curve handelt, welche bei $x = e$ einfach umkehrt;

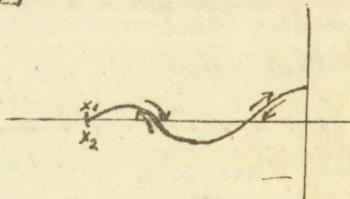
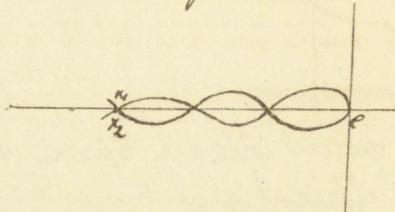
nehmen wir nun auch da statt

des Segmentes x_1, x_2 das einfache Stück der X-Achse von $x_1 = x_2$ bis $x = e$

in Betracht, so haben wir offenbar

bei $x = e$ die neue Randbedingung, dass sich die Lösung y bei $x = e$ wie die Fundamentalslösung y_1 verhalten solle.

Alle die hiermit verbunden Möglichkeiten können natürlich in Combinacion auftreten. Ich werde die Stücke der X-Achse, welche von den aufeinanderfolgenden singulären Punkten begrenzt werden, als Intervalle der X-Achse bezeichnen. Wir



können dann „Segmente“ der X . Art in Betracht ziehen, welche sich um ein Intervall mehrfach herumwinden, u. wenn ein solches Segment in einem Endpunkt des Intervalls selber seinen Abschluss findet, so können wir immer noch nach Belieben festsetzen, ob die zugehörige Lösung y sich dort wie die Fundamentalslösung y_1 , oder wie die Fundamentalslösung y_2 verhalten soll. Ich will nun insbesondere von einem ausgezeichneten Bedingungssystem reden, sobald alle $n-3$ in Betracht zu ziehenden Segmente ausgezeichnete Segmente sind, d. h. Segmente, welche beidseitig ihren Abschluss in einem singulären Pkt. finden. Die Differentialgleichungen aber, welche durch ein derartiges ausgezeichnetes Bedingungssystem im Sinne des Oscillationstheorems festgelegt werden, nenne ich ausgezeichnete Differentialgleichungen. Mit ihnen werden wir uns in der Folge ganz besonders beschäftigen.

4. Neue Erweiterungen des Oscillationstheorems.

Mi. 29. Juli
1891.

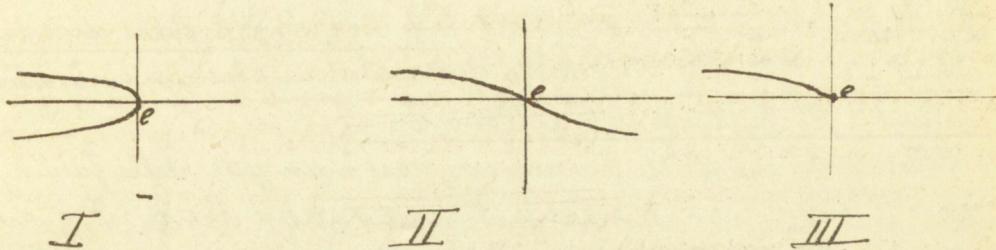
a. Erinnern wir uns zuvörderst, dass es λ Umänderungen einer Differentialgleichg. 2. Ord. gibt, welche dieselbe nur unwesentlich beeinflussen. Die 1. besteht darin, dass wir das y der Gleichg. mit irgend einem Factor $M(x)$ multiplizieren (der sich aus dem Quotienten $q = \frac{y_1}{y_2}$ wieder heraushebt), die andere darin, dass wir für x irgend ein $\frac{\alpha x + \beta}{\gamma x + \delta}$ einführen. Unser Oscillationstheorem bleibt unabhängig von diesen Modifikationen bestehen, sofern wir nur solche Nullstellen, welche für y_1 und y_2 gemeinsam in dem zu betrachtenden Segment durch Verschwinden des $M(x)$ entstehen (scheinbar singuläre Pkte), nicht mitzählen. In der linearen Transformation des x liegt insbesondere das Mittel, auch solche Segmente dem Oscillationstheorem zugänglich zu machen, welche sich sonst ins Unendliche erstrecken, oder auch, wenn $x = \infty$ ein dazu geeigneter singulärer Pkt. ist, im Unendlichen umliegen. Man würde übrigens jede solche auf dem Pkt.

$\times - \infty$ bezügliche Specialdiscussion von vorneherein vermeiden können, wenn man sich entschliessen sollte, überall statt der „Funktionen“ $y(x)$, „Formen“ $\Pi(x, x_2)$ zu betrachten, (wo man den statt der Schmittelpunkte der Curve y mit der x . Axe die Verschwindungspunkte der Π abzählen müsste).

b. Wichtiger ist es zu fragen, ob man die bisher dargelegte Theorie von der gewöhnlichen Laméschen Gleichg. (derer sämtliche singuläre Pkt., soweit sie im Endlichen liegen, die Exponentendifferenz $\frac{1}{2}$ aufweisen) auf allgemeinere lineare Differentialgleichungen 2. Ordg. übertragen kann. Für Segmente, welche nicht an singuläre Punkte heranreichen, ist dies sicher ohne Weiteres der Fall. Aber natürlich interessieren wie uns gerade für Segmente, welche an singuläre Pkt. heranreichen. Ich will hier zunächst annehmen, dass der in Betracht zu ziehende singuläre Pkt. ein regulärer Pkt. sein soll, dem eine reelle, nicht ganzzahlige Exponentendifferenz 1 zugehört, welche wir (ohne damit eine Einschränkung einzuführen) als positiv voraussetzen wollen. Ich will mir ferner die zugehörige Differentialgleichg. 2. Ordg. so nachdenken, dass ihre beiden zum singulären Pkts. gehörigen Exponenten 1 und 0 sind. Dann hat man also in der Umgebung des singulären Pkts. folgende 2 Fundamentalslösungen: $y_1 = (e-x)^{\lambda} \cdot \varphi_1(e-x)$, $y_2 = \varphi_2(e-x)$. Wir betrachten vor allen Dingen den Verlauf der beiden Curven $y = y_1(x)$ und $y = y_2(x)$ in der Nähe des singulären Pkts. Über die Curve y_2 ist dabei nichts Besonderes zu sagen: sie zieht einfach durch die Ordinate $x=e$ hindurch, welchen Werth auch λ haben möge.

Ganz anders ist es mit der Curve y_1 . Hier müssen wir unterscheiden, ob λ eine rationale Zahl $\frac{m}{n}$ mit geradem Nenner ist, oder eine rationale Zahl mit ungeradem Nenner, oder

endlich eine irrationale Zahl. Im ersten Falle wird die Kurve y , so wie wir es von der Laméschen Gleich. kennen bei $x = e$ umbiegen, im 2. die Ordinate $x = e$ einfach durchsetzen im 3. Falle bei $x = e$ überhaupt abbrechen:



In Folge dessen wird man nur im Falle I alle die Betrachtungen wiederholen können, die wir bei der Laméschen Gleich. über Segmente ausstellen, die bei $x = e$ umbiegen. Es scheint aber auch keinerlei Schwierigkeit vorzuliegen, die Betrachtungen dann gerade so durchzuführen u. dem Oscillationstheorem also dieselbe Tragweite zu ertheilen, wie im Laméschen Falle. Insbesondere werden wir also von "ausgezeichneten" Segmenten sprechen dürfen, die beiderseits in einem singulären Pkt endigen, u. bei jedem solchen ausgezeichneten Segmenten jenachdem wie die zugehörige Fundamentallösung y , oder wie y_2 verhalten soll. Ganz anders aber liegt es in den Fällen II und III. Da kann von Segmenten, die im singulären Pkt e umbiegen, überhaupt nicht die Rede sein, u. wenn wir annehmen, dass γ auf der X. Achse auf einanderfolgende singuläre Pkte e_i u. e_{i+1} beide einer dieser Kategorien II oder III angehören, so kommt als "ausgezeichnetes" Segment bei einer zweiten Differentialgleich. nur dasjenige in Betracht, welches

sich von e_i bis e_{i+1} , längs der X . Das einfach hinzieht.
 Werden wir nun wenigstens ein solches einfaches Segment mit einem der 4 zugehörigen „ausgezeichneten“ Bedingungssysteme ganz in früherer Weise beim Oscillations-Theoreme benutzen dürfen? Ich behaupte, dass dies in der That der Fall ist, u. stütze diese Behauptung auf eine besondere Predigkeitsbetrachtung.

Sie geht nämlich darauf aus, dass man jede reelle Zahl λ , welche selbst keine rationale Zahl mit geradem Nenner ist, zwischen 2 anderen rationalen Zahlen mit geradem Nenner: λ_1 u. λ_2 , beliebig eng einschliessen kann. Nun wird für die Erstreckung des einfachen Intervalls zwischen einer Function y , welche einer linearen Differentialgleich mit den Exponenten λ und 0 und irgendwelchen vorgegebenen Werten der accessorischen Parameter genügt, u. einer anderen Function, welche einer linearen Differentialgleich. mit denselben Werten der accessorischen Parameter, aber den Exponenten $\lambda_1 \} \cup \lambda_2 \}$, beziehungsweise $\lambda_2 \} - \lambda_1 \}$ genügt, nur ein unmerklicher Unterschied sein. Bei letzterer Function aber liefert das in Rede stehende ausgezeichnete Bedingungssystem eine solche Einschränkung der accessorischen Parameter, wie wir sie für das Oscillations-Theorem gebrauchen können; also schliesse ich, dass das auch bei der Differentialgleich. mit den Exponenten $\lambda_1 \} \cup \lambda_2 \}$ der Fall ist. —

c) Ich betrachte noch kurz das etwaige Auftreten anders gearteter singulärer Pkt. Natürlich muss die Differentialgleich. bei welcher wir unsrst Oscillationsbetrachtungen anstellen, durchaus alle Coefficienten haben. Wenn dann ein singulärer Pkt. regulär sein soll, so braucht darum seine Exponentendifferenz nicht reell zu sein, sie kann auch (wie wir das schon bei der hypergeometrischen Differentialgleichg. lernen) ein imaginär sein. Aber eben bei der hypergeometrischen Differential,

gleichg. haben wir auch geseten, wie sich die Lösung y bei Annäherung an einen solchen singulären Pkt verhält: sie führt unendlich viele Oscillationen aus. Dessenhalb kann natürlich nicht davon die Rede sein, dass wir für ein Segment, welches sich bis an den singulären Pkt. heranzieht, eine bestimmte endliche Zahl von Nullstellen vorschreiben: es geht nicht an, das Oscillationstheorem auf ein solches Segment auszudehnen. — Wie aber ist es, wenn der singuläre Pkt irregulär sein soll? Da liegen jedenfalls sehr verschiedene Möglichkeiten vor. Man denke nur, wie das bei dem irregulären Pkte der Bessel'schen Differentialglchg ist, wo sich bei Annäherung von der einen Seite her unendlich viele Oscillationen des y einsstellen, von der anderen Seite gar keine. Wir werden uns vorsichtiger Weise dahin aussagen wollen, dass es im Falle eines irregulären singulären Punktes jeweils besonderer Untersuchung bedürfen wird, um zu entscheiden, ob man auf ein Segment, welches sich bis an den singulären Pkt. dehnt, das Oscillationstheorem anwenden darf oder nicht.

d) Endlich erwähne ich einer letzten Erweiterung des Oscillationstheorems. Wir unterwarfen unsere $(n-3)$ Parameter ebensovielen auf $(n-3)$ verschiedene Intervalle bezüglichen Bedingungen. Können wir nicht für einzelne Intervalle Doppelbedingungen in Betracht ziehen (wobei dann natürlich die Zahl der Intervalle entsprechend zu verkleinern wäre)? Ich denke daran, für „ausgezeichnete“ Segmente Doppelbedingungen in der Art einzuführen, dass ich verlange: nicht nur die Lösung, welche am linken Ende des Segmentes mit y_1 übereinstimmt, soll am rechten Ende mit y_2 stimmen, sondern auch soll die Lösung, die sich am linken Ende wie y_2 verhält, sich am rechten Ende wie y_1 verhalten. Natürlich wird man dann für die beiden Lösungen innerhalb des Segmentes nur jede „selbe Anzahl von Nullstellen vorschreiben dürfen, diese aber will-

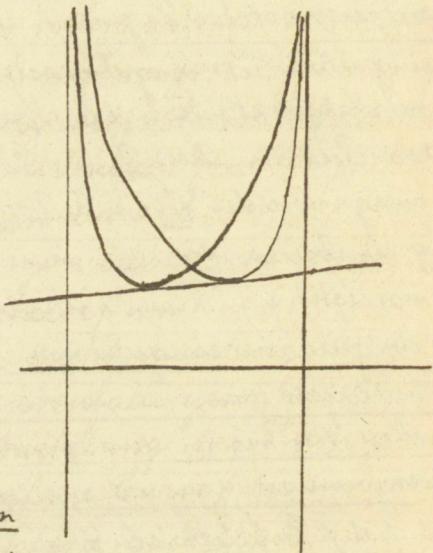
kürlich wählen können. Ich will an dem Beispiele einer Gleichg. mit nur 2 Parametern A , B dies noch näher ausführen. Wir haben da die Hilfsgerade $y = Ax + B$ u. den beiden Hälften unserer Doppelbedingung entsprechend 2 Hillecurven in Betracht zu ziehen. Ich denke mir nun, dass diese beiden Hillecurven so gegeneinander liegen, wie in der nebeneinstehenden Fig., wo die eine an die Ordinate links, die andere an die Ordinate rechts darüber asymptotisch herangedrängt ist. Die beiden Hillecurven haben in einem solchen Falle in der That einen u. nur eine gemeinsame Tangente, so dass also eindeutige Bestimmtheit der A , B , d. h. Geltung des Oscillationstheorems resultiert. —

5. Von der einfachsten analydischen Anwendung des Oscillationstheorems,

nämlich von der Anwendung auf die Theorie der Lameschen Polynome.

Diese „einfachste“ analydische Anwendung soll die Einleitung zu ferneren funktionentheoretischen Anwendungen bilden, auf die wir erst weiter unten zurückkommen.

Wir handeln zunächst von den Lameschen Polynomen im engeren Sinne u. recapitulieren zunächst die wesentlichen Resultate, die sich bezüglich derselben auf p. 162-177 der Winterautographie abgeleitet finden. Wir gehen dabei von der Differentialgleichg. aus: $\frac{d^2y}{dt^2} = (Ax^{n-4} + Bx^{n-5} + \dots) y$, wo $t = \sqrt[n]{\frac{x}{A}}$ d. h. von einer Differentialgleichg. mit $n-2$ singulären Pkt. im Endlichen, deren jeder die Exponenten $0, 1, \dots$ besitzt. Für den ebenfalls singulären Pkt. $x = \infty$ kommen dann die Exponenten β', β'', \dots , wo $\beta' + \beta'' = \frac{n-4}{2}$, $\beta' \beta'' = A$. Die Frage ist, ob man die $n-3$ Parameter A , B ,



so bestimmen kann, dass eine algebraische Particularlösung $E(x)$ der folgenden Form existiert:

$$E(x) = \prod (x - e_i)^{e_i/2} \Phi_k(x).$$

Hier sollen die e_i jenachdem 0 oder $\frac{1}{2}$ bedeuten; wir unterscheiden da, nach verschiedene Typen Laméscher Polynome; - $\Phi_k(x)$ aber (das eigentliche Lamésche Polynom) soll eine rationale ganze Function Kten Grades von x bezeichnen. Wir haben dan gelern, dass diese Frage bei beliebig vorgegebenen e_i , K zu bejahen ist, u. dass jedesmal eine ganze Reihe verschiedener Lösungen existieren, für welche folgende Gesetze gelten:

1) Alle jeweils existirenden $\Phi_k(x)$ sind reell, d. h. haben reelle Coeff., ficienden,

2) Jedes $\Phi_k(x) = 0$ ergibt K getrennte reelle Wurzeln, welche zwischen e , und e_{n-2} liegen, ohne mit einem der intermediiären e zu zusammenfallen.

3) Das einzelne $\Phi_k(x)$ ist durch die Art u. Weise eindeutig charakterisiert, wie sich seine Wurzeln auf die $(n-3)$ Intervalle $e, e_1, e_2, e_3, \dots, e_{n-3}, e_{n-2}$ verteilen, u. zwar correspontiert jeder möglichen Verteilungsweise auch jedesmal ein zugehöriges $\Phi_k(x)$. —

Es wäre nun die Frage, wie weit dieses Resultat vom Oscillationstheorem aus zugänglich ist. Es ist leicht zu sehen, dass dies in der That der Fall ist bis auf einen einzigen später noch zu bezeichnenden Fall, dass aber dabei die Überlegungen gerade in umgekehrter Reihenfolge geordnet werden müssen, wie bei der gewöhnlichen Theorie.

Wir werden nämlich damit beginnen, dass wir die Existenz einer Particularlösung verlangen, welche sich in den $n-2$ singulären Ptn e_i wie $\prod (x - e_i)^{e_i/2}$ verhält u. innerhalb der $n-3$ zwischen diesen Ptn einfach hinterschreitende Segmente je eine bestimmte Anzahl von Kälen, sagen wir γ , mal, verschwindet. Wir haben damit für jedes der $n-3$ Segmente ein „ausgezeichnetes“ Bedingungssystem

vorgeschrieben; das Oscillationstheorem besagt also, dass damit die zugehörige Diff. glchg. vollkommen bestimmt ist.

Hier schliessen jetzt ferner, dass das fragliche $E(x) = \pi(x - e_i)^{\frac{E_i}{2}} \phi_k(x)$ sein wird, unter $\phi_k(x)$ ein Polynom verstanden. Denn $\phi_k(x) = \frac{E(x)}{\pi(x - e_i)^{\frac{E_i}{2}}}$ wird, indem es unserer Diff.gleichung genügt, für alle endlichen Werte von x stetig u. eindeutig sein, es wird sich aber dies bei $x = \infty$ insoweit doch der Coefficient A durch unsere Oscillationssbedingungen als endliche Grösse festgelegt ist, wie eine algebraische Function verhalten.

Aber wie gross ist nun der Grad K dieses Polynoms? Hier ist der Pkt, wo die blosse Betrachtung des Oscillationstheorems nicht ausreicht, wo „ergänzende Entwicklungungen“ verlangt werden, denen wir sogleich Nr. 6 widmen wollen. Es ist nämlich zunächst nur zu sehen, dass $K \geq \sum r$ sein muss, keineswegs aber, dass $K = \sum r$ sein muss. In der That besagt uns das Oscillationstheorem gar nichts darüber, ob nicht $\phi_k(x)$ möglicherweise auch noch auf den beiden „äußeren“ Intervallen, die zwischen ∞ u. e_i , bez. zwischen e_{n-2} u. ∞ liegen, verschwindet, namentlich aber nicht darüber ob $\phi_k(x) = 0$ nicht möglicherweise complexe Wurzeln hat. Diese Frage nach dem K , die wir durch ergänzende Betrachtungen lösen müssen, können wir schliesslich als die Frage nach den Exponenten β, β'' des singulären Punktes $x = \infty$ bezeichnen. Wenn wir andererseits bestimmen, wie oft $\phi_k(x)$ noch auf den beiden äußeren Segmenten verschwindet, so wird damit die Frage nach den Charakteristiken X , die diesen Segmenten im Sinne des vorigen Schemas beizulegen sind, beantwortet sein.

Noch ein Pkt bleibt bei dieser vom Oscillationstheo., S. I. Aug., nem ausgehenden Definition der ϕ_k unerledigt. Wir konstruieren eine gewisse Zahl reeller ϕ_k , aber woher wissen wir, dass wir die Lamésche Gleich. bei gegebenen Werten der A, B, \dots nicht auch durch E , resp. ϕ_k mit imaginären Coefficienten

befriedigen können? Es folgt dies natürlich sofort, wenn wir beachten, dass die Zahl der reellen ϕ_n , die wir construiren, mit dem Grade des algebraischen Problems, welches wir für die Coeffizienten von ϕ früher aufstellen, übereinstimmt. Lediglich aber bedarf das Oscillations-Theorem, bez. die von ihm ausgehende Entwicklung, auch in dieser Hinsicht der Ergänzung.

Wir erweitern jetzt die ganze Frage der Laméschen Polynome auf den Fall, wo als Exponenten der Tote e_1, e_2, \dots, e_{n-2} nicht $\frac{1}{2} u. 0$ vorgeschrieben sind, sondern beziehungsweise $\lambda_i u. 0$, wo die λ_i irgend welche reelle Grössen sein sollen, die wir unbeschadet der Allgemeinheit als positiv voraussetzen können. Wir schränken die λ_i nur insofern ein, als wir voraussetzen wollen, dass sie nicht ganzzahlig sind; doch geschieht dies nur der Füge halber, um nicht von dem Auftreten logarithmischer Terme sprechen zu müssen. Eine wirkliche Schwierigkeit wird das Auftreten ganzzahliger λ_i wohl nicht mit sich bringen. Unsere Diff. gleichg. enthält auch jetzt $n-3$ linear vorkommende Parameter A, B, \dots wird es möglich sein, dieselben so festzulegen, dass es eine Particularlösung der Form $\phi = \prod (x - e_i)^{\varepsilon_i \lambda_i} \phi_n(x)$ gibt. 2. Die hier auftretenden ε_i , die beliebig gegeben werden sollen, bedeuten wieder 0 oder 1. —

In dieser Hinsicht liegen nun 2 Ansätze vor:

1) Der Ansatz von Stieltjes, über den in der Wiederaudgabe p. 185-187 berichtet ist. Derselbe ist nicht allgemein, sondern bezieht sich nur auf solche Fälle, bei denen $\varepsilon_i \lambda_i \leq 1$. Für diese Fälle findet Stieltjes genau dieselbe Zahl der ϕ_n u. dieselben Theoreme über ihre u. ihrer Wurzeln Realität, wie wir sie vorhin hatten, als alle $\lambda_i = \frac{1}{2}$ waren. Wird dies Resultat nun auch bleiben, wenn nicht mehr alle $\varepsilon_i \lambda_i \leq 1$? Aus den Betrachtungen von Stieltjes scheint hervorzugehen, dass es dann nicht weiter bestehen kann; doch hat Stieltjes selbst diesen Punkt nicht klar gestellt.

4) Der vom Oscillationstheorem ausgehende Ansatz. Das scheint es, dass wir ganz unabhängig von den $\varepsilon \lambda_i$ vorgehen können. Für „dem wir $E = \prod(x - e_i)^{\frac{1}{\varepsilon \lambda_i}}$. $\Phi_n(x)$ setzen u. nun für Φ_k im Intervalle e_1, e_2 als Zahl der Nullstellen V' , im Intervalle e_2, e_3 als Zahl der Nullstellen V'' ... vorschreiben, wird dadurch, wie früher, über die Parameter der Differentialgleich. eindeutig bestimmt, u. man schliesst wieder, dass $\Phi_n(x)$ ein Polynom sein muss.“

Aber wie lassen sich diese beiden Ansätze, sobald ein $\varepsilon \lambda_i > 1$, mit einander vereinen? Der Ausgleich muss darin liegen, dass wir vom Oscillationstheorem aus nur schliessen können, dass der Grad K des Polynoms $\Phi(x) \geq \sum V$ ist, während er sich im Falle von Stieljes direct $= \sum V$ erweist. Ich vermuthe also, dass K , sobald nur ein $\varepsilon_i \lambda_i > 1$ wird, $> \sum V$ wird, u. dementprechend dann $\Phi_n(x) = 0$ entweder noch weitere reelle Wurzeln in den beiden „dusseren“ Intervallen e_{n-1}, ∞ , $\infty - e$, oder aber komplexe Wurzeln bekommt. Hierüber kann uns das Oscillationstheorem als solches keine Antwort geben; wir werden wieder ergänzende Betrachtungen verlangen müssen. Da muss sich denn nicht nur zeigen, wie bei gegebenem K es um die Realität der Wurzeln der zugehörigen reellen Φ_n u. um die Vertheilung der Wurzeln auf die verschiedenen Intervalle bestellt ist, sondern auch, ob es (bei gegebenem K) nur reelle Φ_n gibt, ob nicht der algebraische Ansatz, durch den wir Φ_n definieren können, einige komplexe Φ_n liefert. —

Nun noch eine letzte Erweiterung unserer Fragestellung. Sollt der $n-1$ Verzweigungsstellen $e_1, \dots, e_{n-2}, \infty$ von denen die letzten unbestimmte Exponenten besass, denselben wir uns jetzt n Verzweigungsstellen e_1, \dots, e_n , alle mit bestimmten Exponenten $\lambda_i, 0$ gegeben, wo die λ_i wieder beliebige, reelle positive, nicht ganzzahlige Grössen vorstellen sollen). Natürlich werden wir, wenn wir unser dieser einfachen Vorschrift an-

schliessen wollen, ohne noch bei $x = \infty$ oder sonstwo einen
 scheinbar singulären Pkt. in Kauf zu nehmen, uns der
 formentheoretischen Formulirung bedienen müssen. Sei
 es inzwischen der Kürze halber gestattet, uns darüber,
 etwas ungenau, wie früher auszudrücken. Wie haben in
 unserer Differentialgleich. jetzt $n=3$ eigentliche accessoriische
 Parameter. Wäre es möglich sein, dieselben so festzulegen, dass si
 ne Particularlösung E unserer Differentialgleich. von folgender
 Form existirt: $E = \prod_{i=1}^n (x - e_i)^{e_i} \lambda_i$. $F(x)$, unter $F(x)$ eine Func.
 tion verstanden, die bei e_1, \dots, e_{n-2} unverzweigt u. von Null verschieden ist, sofern wir noch vorschreiben, dass F im Intervalle e_1, e_2
 einmal im Intervalle e_2, e_3 r mal, \dots verschwinden soll? Das
Oscillationstheorem besagt, dass das in der That u. nur auf si
 ne Weise möglich ist. Aber darüber hinaus werden wir über $F(x)$
 Weiteres wissen wollen. $F(x)$ ist jetzt natürlich kein Polynom,
 nicht einmal eine eindeutige Function von x , sondern (allgemein zu reden) bei e_1, \dots, e_n verzweigt. Um einen bestimmten Functionszweig $F(x)$ zu isoliren, werden wie jetzt von e_{n-1}, e_n einen Querschnitt führen, längs dessen übrigens unser $F(x)$ gar nicht reell zu sein braucht. Wir werden vor allen Dingen fragen, wie oft $F(x)$ noch in den Intervallen e_{n-2}, e_{n-1} und e_n, e_1 (in denen es noch reell ist) verschwindet, u. wie oft es übrigens in der complexen Ebene verschwindet? Andererseits werden wir fragen, welches dann die Charakteristik X der Differentialgleich. für das letzte Intervall sein wird? Diese Charakteristik X fristet, wie wir bemerken, an Stelle des Exponenten $-K$, den wir vorhin für den singulären Pkt. ∞ (in den damals das Intervall e_{n-1}, e_n zusammengeschrumpft war) suchten. Die hierin liegende Vergleihg. wird uns später, wie wir hier vorab bemerken, innoch viel prägnanterer Weise entgegentreten, indem wir mit der Exponentendifferenz eines singulären Pkts,

174.

d. h. der Grösse eines Winkels in unserem η . Polygon, gerade die Riechenskliche Länge einer Polygonsseite paralleliiren, also nicht nur die Zahl der Selbstüberschlagungen des Winkels mit der Zahl der Selbstüberschlagungen der Seite.

6). Verwendung des η . Polygon's zur Aufstellung der anstrebbenden Ergänzungstheoreme.

Was Formulirung u. Beweis der unter 5) verlangten Ergänzungstheoreme angeht, so bietet sich uns naturgemäss die Idee, hierfür jetzt die Polygone der η Ebene heranzuziehen.

In der That haben sich die η . Polygone uns schon 3mal in diesem Falle als nützlich erwiesen: Das 1. Mal bei der hypergeometrischen Diff. gleichg. ($n=3$), indem wir durch Bedräcklung des Kreisbogen Dreiecks mit den Winkeln $\lambda, \pi, \lambda, \pi, \lambda, \pi$ die Charakteristiken X der 3 Intervalle $e_1, e_{2+}, e_{2+} e_3, e_3, e_1$ explicit festlegten (Sommer 1870, Annalen 37). Dan wieder bei der Laméischen Gleichg. $n=4$, bei der $x=\infty$ noch unbestimmen Exponenten hatte: wir haben auf p. 217ff. der Winderautographie entwickelt, wie der zu $x=\infty$ gehörige Winkel des η . Polygons u. die Selbstüberschlagungen der Seiten des bez. Kreisbogenvierecks unter einander verknüpft sind u. damit in geometrischer Form die sämtlichen Ergänzungstheoreme festgelegt.

So nun werden wir auch hier die η . Polygone benutzen wollen.

Sie handelt zunächst von dem allgemeinen Falle mit ($n-1$) Verzweigungsstellen $e_1, e_2, \dots, e_{n-1}, \infty$. Ausgehend von der besonderen Particularlösung, die da existieren soll:
$$\mathcal{E} = \prod (x - e_i)^{\frac{1}{\lambda_i - \lambda_i}} : \Phi_k(x)$$
 wählen wir $\eta = \int \frac{dx}{(x - e_1)^{\lambda_1 - \lambda_1} (x - e_2)^{\lambda_2 - \lambda_2} \dots (x - e_{n-1})^{\lambda_{n-1} - \lambda_{n-1}}}$, und bemerken, dass dieses η die η Ebene x auf ein geradeeiniges Polygon abbildet, für welches wir folgende Angaben haben:

1) Die Winkel, welche den $n-2$ Ecken $x = e_1, e_2, \dots, e_{n-1}$,

zugehören, sind als $\lambda, \pi, \dots \lambda_{n-2} \pi$ gegeben, dagegen ist der Winkel der letzten Ecke $x = \infty$, unbestimmt.

2) Aus der Formel für η folgt, dass alle diejenigen Ecken $x = e_i$ im Unendlichen liegen, für welche $\varepsilon_i = 1$; die anderen liegen im Endlichen. Ebenso ist aus der Formel leicht abzulesen, ob die Ecke $x = \infty$ in der η : Ebene im Endlichen oder Unendlichen liegt.

3) Die Seite e_1, e_2 zieht r mal, die Seite e_2, e_3 r'' mal, ... durch's Unendliche.

Dem Oscillationstheorem als solchen entnehmen wir, dass es jedenfalls möglich sein muss, für beliebige Werthe der $\varepsilon_i, \lambda_i, r$ ein geradliniges Polygon dieser Art zu konstruiren. Die geometrische Discussion aber soll uns darüber aufklären:

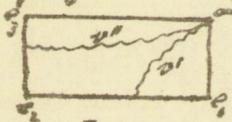
4) wie oft nun die beiden letzten Polygonsseiten $e_{n-2}, \infty e_n$,

5) wie oft die "Fläche" des Polygons durch's Unendliche zieht, u. 6) wie gross dementsprechend der in der Ecke $x = \infty$ gelegene Winkel ist. Ich glaube nicht, dass es irgend schwer sein kann, diese Fragen allgemein zu beantworten, habe aber leider keine Zeit gehabt, mich hinreichend lange damit zu beschäftigen. —

Wir sprechen ferner von dem Falle, wo n Verzweigungsstellen $e_1, e_2, \dots e_n$ jeder mit seinem zugehörigen λ_i gegeben sind. Wir setzen da natürlich $\eta = \int \frac{dx}{(x - e_1)^{1+\varepsilon_1} \dots (x - e_n)^{1+\varepsilon_n} \lambda_1 \dots \lambda_n}$ und fragen wieder nach der Art des in der η : Ebene gelegenen Polygons. Wir sehen vor allen Dingen, dass $(n-1)$ der n Seiten dieses Polygons, — diejenigen nämlich, welche den Intervallen $e_1, e_2, e_3, \dots e_{n-3}, e_{n-2}, e_{n-1}, e_n$ der X : Axe entsprechen — auch wieder gerade Linien sind, die ute Seite aber, — die dem Intervalle e_{n-1}, e_n der X : Axe

entspricht —, allgemein zu reden ein Kreis ist. Uebrigens denke ich mir, dass es nicht schwer sein wird, die Gestalt dieses Polygons durch eine Art Continuität verfahren festzulegen, indem man von dem soeben bestimmten geradlinigen $(n-1)$ Eck ausgeht. Ein Beispiel wird dieses Gedanken genauer festlegen:

Wir beginnen mit dem geradlinigen Viereck, welches dem Schema $\begin{matrix} e_1 & v_1 & e_2 & v_2 & e_3 \\ \frac{1}{2}\pi & & \frac{1}{2}\pi & & \frac{1}{2}\pi \end{matrix} \dots$ entspricht (diese Bezeichnungsweise wird an sich verständlich sein). Wir bekommen dasselbe, wenn wir von einem gewöhnlichen Rechteck ausgehen, u. diesem von der einen Ecke aus $v' + v''$ Halbebenen polar anhängen, vergl. die folgende Fig.:



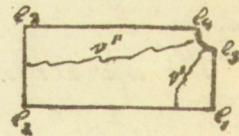
(worauf dann der Winkel in der Ecke $x = \infty$ den Betrag $\frac{\pi}{2} + 2\pi(v' + v'')$ haben wird.).

Von hieraus gehen wir nun folgendermassen zu dem Polygon:

$$\begin{matrix} e_1 & v_1 & e_2 & v_2 & e_3 & e_4 & e_5 \\ \frac{1}{2}\pi & & \frac{1}{2}\pi & & \frac{1}{2}\pi & & \frac{1}{2}\pi \end{matrix}$$

Wir schneiden die Ecke $x = \infty$ unseres Rechtecks durch einen kleinen Kreis ab u. bezeichnen die beiden neu dabei entstehenden Ecken mit e_4 und e_5 :

Sind aber hängen wir längs der bei den in der Fig. bereits markirten Transversalen v' , bez. v'' volle Kreisringe an diese reduzierte Fünfecke an.



Wir erkennen: Weder die Seite $e_3 e_4$, noch $e_4 e_5$, noch die Fl. des so entstandenen Fünfecks geht durch's Unendliche. Die Seite $e_4 e_5$ aber hat die Nichteuclidische Länge $(2v'' + 2v' + \frac{1}{2}\pi)\pi$ (dieselbe Zahl, welche wir vorhin für den Winkel $x = \infty$ fanden). Das heisst dan, rückwärts auf die Diff. gleich. übertragen:

$F(x)$ verschwindet weder im Intervall e_1, e_2 noch im Intervall e_2, e_3 (der x . Axe); gleichzeitig ist die Charakteristik X der Fn., Intervalls $e_2 - e_3$ gleich $(v' + v'')$.

7) Von der allgemeinen funktionentheoretischen Beⁿ Mi. 5. Aug.
deutung des Oscillationstheorems. 91.

Nachdem wir in 5), 6) nur erst spezielle Fälle des Oscillationstheorems funktionentheoretisch interpretiert u. entwickelt haben, wird die Frage nach der allgemeinen funktionentheoretischen Bedeutung des Theorems, d. h. nach seiner allgemeinen Bedeutung für das η . Polygon aufstehen.

Schreiben wir zunächst bei der ursprünglichen Fassung des Theorems, wo $n=3$ Segmente $x'x''$ der x . Axe in Betracht gezogen sind, für deren jedes eine Particularlösung y existiert, die an beiden Enden des Segmentes verschwindet u. im Inneren je eine vorgeschriebene Anzahl Nullstellen besitzt. Keines dieser Segmente wird sich an einem singulären Pkt der X -Axe heranziehen. Wir wissen, dass dann $n=3$ Abschnitte der Polygonseiten der η . Ebene, ein jeder eine bestimmte Anzahl voller Kreisperipherien umspannen muss. Und das Oscillationstheorem behauptet, dass bei gegebenen e_1, e_2, \dots, e_n der x . Ebene das η . Polygon durch das hiermit bezeichnete Verhältnis der $(n-3)$ Abschnitte eindeutig festgelegt ist. Offenbar ist hiermit aber direkt nicht viel anzufangen, weil die Abschnitte zu den Polygonseiten selbst in keiner direkt erkennbaren geometrischen Beziehung stehen. Wir verweilen daher nicht länger bei dieser allgemeinen Formalisierung, sondern werden uns gleich zu den Fällen „ausgezeichneter“ Bedingungs-, Systeme, d. h. solcher Segmente, welche je ein Intervall der X . Axe einfach oder mehrfach vollständig überdecken. Wir müssen dabei die Fälle einfacher Überdeckung vorweg nehmen; die anderen folgen erst hinterher.

8) Von den ausgesuchten Bedingungssystemen für den Fall einfacher Intervalle.

Unter den n Intervallen $e_1, e_2, e_3, \dots, e_n$, denken wir uns irgend ($n-3$) herausgegriffen. Für jedes einzelne derselben werden wir dann nach Früherem 4 Bedingungssysteme in Betracht ziehen dürfen. Für jeden der beiden Endpunkte e_i, e_{i+1} eines solchen Intervalls können wir nämlich verlangen, dass die von uns im Intervall in Betracht zu ziehende Particularlösung y sich dort wie die eine zugehörige Fundamentallösung $y_1 = (x - e_i)^{1/2} F_1(x - e_i)$ verhalten soll, oder wie die andere zugehörige Fundamentallösung. Wir werden die 4 solcherweise entstehenden Möglichkeiten kurzweg mit $y, y_1, y_2, y_3, y_4, y_5$ benennen. Außerdem wird natürlich die Zahl der Nullstellen, ν , vorgeschrieben, die y im Intervalle haben soll. Indem wir für jedes von $n-3$ Intervallen solcherweise ein bestimmtes Bedingungssystem aufstellen, wird die zugehörige Diff. gleich. vollkommen bestimmt sein, u. es ist nun die Frage, wie so hier mit das zugehörige η . Polygon bestimmt ist.

Bemerken wir zunächst, dass in diesem Ansatz die unter 5) benutzte Bestimmungsweise als partikulärer Fall enthalten ist. Wir hatten damals das Vorhandensein einer Lösung verlangt:

$$E = \prod_{i=1}^{n-2} (x - e_i)^{\epsilon_i} F(x).$$

Da haben wir in der That für jedes der $n-3$ Intervalle $e_1, e_2, e_3, \dots, e_{n-2}$ eines der hier in Betracht kommenden Bedingungssysteme vor uns. Aber die Particularisation liegt darin, dass wir 1) die betr. ($n-3$) Intervalle consecutiv genommen haben u. dass wir 2) für jeden Int. e_1, \dots, e_{n-2} ein u. dasselbe

Verhalten der von uns in Betracht zu ziehenden Particularlösung angenommen haben, mögen wir von links oder von rechts an den Pkt e_i herangehen. Eben in letzterem Umstände ist es natürlich begründet, dass hier ein u. dieselbe Particularlösung ψ in sämtlichen $n-3$ Intervallen die vorgeschriebenen Oscillationsbedingungen befriedigt, während im Allgemeinen bei unserem jetzigen Ansatz in jedem der $n-3$ Intervalle eine eigene Particularlösung in Betracht kommt.

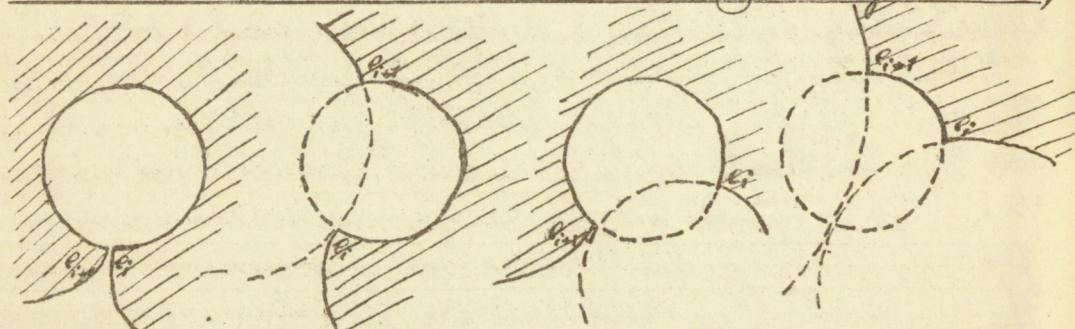
Hebrigens verfahren wir jetzt ganz ähnlich, wie in 5. Um zu verstehen, was die Oscillationsbedingung, die wir dem Intervall $e_i \dots e_{i+1}$, auferlegt haben mögen, für das Polygon der η . Ebene besagt, nehmen wir die zugehörige Particularlösung ψ und bilden um ihr entsprechend das besondere η : $\eta = \int_{\text{Intervall } e_i}^{\text{Intervall } e_{i+1}} dx$

Da ist ersichtlich, dass im zugehörigen η . Polygon nicht nur dem Intervall $e_i \dots e_{i+1}$, sondern auch dem voraufgehenden u. dem nachfolgenden Intervalle je eine geradlinige Seite entsprechen wird (ganz dem entsprechend, dass in Nr. 6 die $n-1$ Seiten $e_1 \dots e_n$, e_{n-2} alle geradlinig wurden). Ferner sieht man, dass die Ecken $x = e_i, e_{i+1}$, in der η . Ebene im Unendlichen oder im Endlichen liegen werden, jenachdem bei e_i , resp. e_{i+1} , die Bedingung ψ_0 oder die Bedingung ψ_1 vorgeschrieben ist. Endlich ist klar, dass sich die Seite $e_i \dots e_{i+1}$ noch v. mal durch's Unendliche hindurch ziehen wird.

Wir dürfen aber jetzt bei diesen Formulirungen nicht stehen bleiben, weil ja nicht dasselbe partikuläre ψ für alle Intervalle benutzt werden kann. Vielmehr müssen wir aussprechen, wie sich die voraufgehenden Sätze für

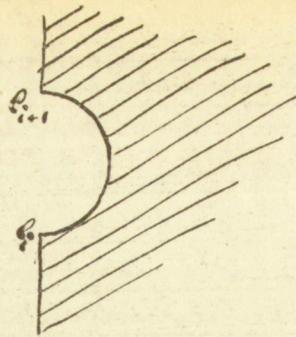
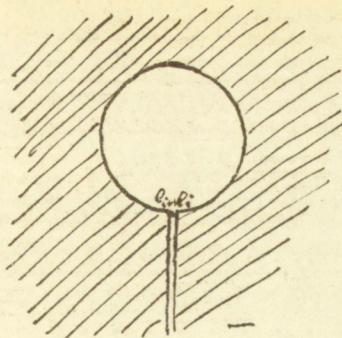
ein beliebiges η gesetzen, d. h. wie sich dieselben modifizieren, wenn wir die geradlinige Fig. einer beliebigen Transformation durch reciproke Radien unterwerfen. Ich will $e_i = e_{i+1} = \frac{r}{2}$ der Einfachheit halber setzen u. zunächst $r=0$ nehmen. Dann ergeben sich den 4 Fällen y_1, y_1 , y_1, y_2 , y_2, y_1 , y_2, y_2 entsprechend offenbar folgende 4 Figuren:

Beidemal berühren sich die beiden Kreisbogenseiten,



wie sie sich an die Seite e_i, e_{i+1} unmittelbar anschliessen, aber die Ecke e_i , resp. e_{i+1} in diesen Berührungsst. oder in den 2. den Schnittpkt. der bet. Kreislinie mit dem Kreise e_i, e_{i+1} fällt, das hängt davon ab, ob für e_i , resp. e_{i+1} die Bedingung y_1 oder die Bedingung y_2 vorgeschrieben ist. — Will man diese Figuren auf den Fall eines beliebigen r übertragen, hat man denselben nur noch r . mal die Peripherie des Kreises e_i, e_{i+1} , hinzuzufügen.

(Nebenbei bemerkt erkennen wir hier, was die Doppelbedingung (y_1, y_1, r) ; $(y_2, y_2, r+1)$ resp. die Doppelbedingung (y_1, y_2, r) ; (y_2, y_1, r) für unser η . Polygon besagt. Es folgt nämlich im Falle einer solchen Doppelbedingung, dass sich die beiden an e_i, e_{i+1} anschliessenden Kreise in 2. St. berühren müssen, d. h. dass sie identisch sein müssen. Daher sehen die Figuren, wan wir zunächst $r=0$ setzen, so aus:



worauf man wieder durch Zuführung von γ vollen Kreisperipherien zum Falle eines beliebigen γ aufsteigt).

Doch kehren wir zur Bedeutung des Oscillationstheorems für den bei uns vorliegenden Fall zurück. Offenbar ruht dieselbe jetzt darin, dass unser n . Polygon vollkommen bestimmt sein wird, sobald wir für $n-3$ seiner Seiten eine solche Anordnung gegen die beiden angrenzenden Seiten vor schreiben, wie sie (zunächst für den Fall $\gamma=0$) durch die 4 Figuren der vorstehenden pag. vorgestellt wird.

Pünktchen der geometrischen Bedeutung wird es wie, der sein, hierzu nun die ergänzenden Theoreme zu liefern, welche sich auf die Länge u. insbesondere die Zahl der Selbstüberschlagungen der 3 noch un bekannten Polygonsiden etc. beziehen.

Ich habe dieses Theorem bereits im Winter 89-90 (in der Vorlesung über Laméschen Functionen) entwickelet u. dan in den Göttinger Nachrichten, März 1890 (p 85 ff.) veröffentlicht. Zugleich gedachte ich damals, indem ich mich auf den Fall $n=6$ u. die ursprüngliche Form des Kreisscheiben-Theorems beschränkte, seines Zusammenhangs mit eben diesem Kreisscheiben-Theorem. Indem ich mich dazu wende, diesen Zusammenhang hier ausführlicher darzulegen, stelle ich die zu beweisenden Behauptungen voran:

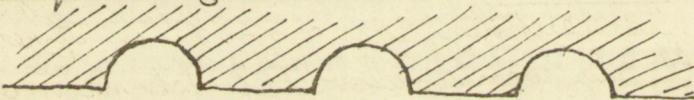
Sofern man sich auf den Fall $n=6$ beschränkt, ergibt sich das Kreis Scheiben Theorem sowohl in seiner ursprünglichen als in seiner erweiterten Form als spezieller Fall der hier entwickelten Deutung des Oscillations Theorems.

Will man aber auch für $n > 6$ die Kreis Scheiben Theoreme in entsprechender Weise ableiten, so wird man bei Aufstellung des Oscillations Theorems Doppelbedingungen zu Grunde legen müssen.

a) Um bei $n=6$ das einfache Kreis Scheiben Theorem zu gewinnen, führe ich die folgenden Oscillationsbedingungen ein:

$$\begin{array}{c} \text{Diagramm } e_1 \\ g_1 | g_2 \\ v''=0 \end{array} \quad \begin{array}{c} \text{Diagramm } e_2 \\ g_1 | g_2 \\ v'''=0 \end{array} \quad \begin{array}{c} \text{Diagramm } e_3 \\ g_1 | g_2 \\ v'=0 \end{array} \quad (\text{dabei alle } g_i = \frac{\pi}{2})$$

Das entstehende Pechsack muss dann dreimal eine solche Anordnung seiner Kreisbogenseiten zeigen, wie sie uns von der 1., bez. 2. Fig. der p. 178 bekannt ist. Und nun behaupte ich: ein solches Pechsack hat notwendig die Gestalt der einfachen Kreis Scheibe:



Dies impliziert natürlich, dass für die Intervalle

$$e_1, e_2 \quad e_3, e_4 \quad e_5, e_6$$

esipso die complementären Bedingungen zu den zu nächst vorgeschriebenen, also $\bar{g}_1, \bar{g}_2, \bar{g}_3, \bar{g}_4, \bar{g}_5, \bar{g}_6$, erfüllt sein sollen, u. dass die Charakteristiken χ der anderen Intervalle e_2, e_3, e_4, e_5, e_6 , gleichfalls Null sind.

Um dies in widerspruchsfreier Weise abzuleiten, können wir wohl am besten so, dass wir uns eine Kreis Scheibe gegeben denken, die wir auf eine Halbebene

mit den singulären Stellen e_1, \dots, e_6 abbilden. Wenn wir dann bei dieser Halbebene die vorgeschriebenen 3 Oscillationsbedingungen einführen, kommen wir natürlich zur Kreis, schreibe zurück: den die Oscillationsbedingungen sollen doch ein η . Polygon eindeutig festlegen u. sind in der That bei der Kreisscheibe, von der wir ausgehen, erfüllt. Es gibt also jedenfalls Psysysteme e_1, \dots, e_6 , bei denen unsere Oscillationsbedingungen eine Kreisscheibe liefern. Hier aus dem Psysystem e_1, \dots, e_6 kann jedes andere e_1, \dots, e_6 continuirlich abgeleitet werden, ohne dass zwischen durch irgendwelche ausgearbeitete Psysysteme zu überschreiten wären. Bei allen diesen Psysystemen, also man nun unsere 3 Oscillationsbedingungen fest, so ist offenbar nur folgendes zu beweisen: Wenn bei e_1, \dots, e_6 unsere Bedingungen zur Kreisscheibe führen, u. wir anderen dan die e_1, \dots, e_6 unendlich wenig ab, so führen unsere Bedingungen gleichfalls wieder zur Kreisscheibe. In der That dürfen wir jetzt lediglich Polygon so zeichnen, dass es von einer Kreisscheibe jedenfalls nur wenig abweicht. Ich nehme dabei e_1, e_2 geradlinig durch's Unendliche gehend an, was keine Particularisation ist. Auch müssen dan, wegen unserer Bedingungen, e_1, e_2, e_6, e_5 genaue Halbkreise sein, die nicht über einander greifen, d. h. e_2 u. e_5 müssen auf der Verlängerung des geradlinigen Stückes e_1, e_6 so liegen, wie vorstehende Fig. aufweist:

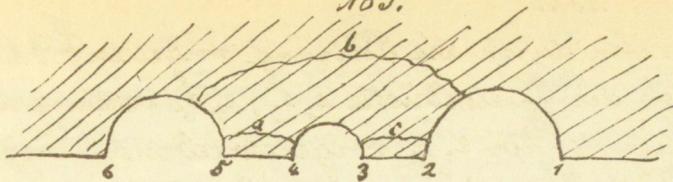


Dan bleibt für die 3 Kreisbogensstücke $e_2, e_3, e_3, e_4, e_4, e_5$ ein

Linienzug, wie wir ihn durch die Pedirung angedeutet haben. Aber nun sollen sich die Kreissstücke $e_2 e_3$, $e_4 e_5$ verlängertein Pkte e_n berühren (wegen der für e_3 , e_4 vorgeschriebenen Oscilla-tionsbedingung). Dies aber wird gar nicht anders möglich, als wenn $e_2 e_3$, $e_4 e_5$ beide auch in die gerade Linie fallen, der bereits $e_1 e_6$ angehört. Damit haben wir aber wie-der die Kreisscheibe, w. z. b. u. —

Der so eingeschlagene Beweisgang hat offenbar den Vortheil, dass man von Vornherein nur mit Polygo-nen zu thun hat, die wenig von der Kreisscheibe abweichen. Wollte man direct vorgehen, so würde man sich einer grossen Zahl schwer überschbarer Möglichkeiten gegenübersehen; man müsste proben, ob man unseren Oscillationsbedingungen nicht mög-licherweise durch Gekke gerecht werden könnte, bei denen sich die Strecken $e_1 e_2$, $e_2 e_3$, $e_4 e_5$ manigfach überschlagen, etc. Das angedeutete indirecte Verfah-ren wird wahrscheinlich auch bei allgemeineren Polygonuntersuchungen mit Vortheil gebraucht werden können. Man beginne also immer mit einem Beispiel der zu konstruierenden Polygone u. schliesse dan: da die darzustellenden Halbseiten $e_1 \dots e_n$ ein Continuum bilden, so müssen auch die zugehörigen Polygone aus sinander durch Continuität hervorgehen.

Fernerfalls beweisen wir auf diesem Wege für $n=6$ sofort auch das erweiterte Kreisscheibentheorem. Wir bekommen die allgemeinste „erweiterte“ Kreisscheibe aus der „reduzierten“, wen wir an letztere längs 3 richtig gewählter Transversalen irgend a , b , c Kringinge an-hängen, wie dies in der Fig. angedeutet ist:



finden wir, dass beispielsweise folgende 3 Oscillationsbedingungen befriedigt sind:

$$\begin{array}{cccc} \text{Grenze } e_1 & \text{Grenze } e_2 & \text{Grenze } e_3 & \text{Grenze } e_4 \\ g_2 & | & g_2 & | & g_2 & | & g_2 \\ v''=a+b & v''=c+a & v''=b+c \end{array}$$

Eingeschoben schliessen wir jetzt: wenn die x. Ebene mit

ihren Verzweigungsstellen e_1, \dots, e_n beliebig gegeben ist u. wir schreiben die genannten Oscillationsbedingungen vor, so kommen wir in der y. Ebene notwendig zu einer Kreisscheibe von dem zunächst ins Auge gefassten Typus. —

Wollen wir noch bemerken, dass der hiermit für das erweiterte Kreisscheibentheorem geführte Beweis nicht nur formal sondern auch materiell einen Fortschritt vorsieht: den das erweiterte Theorem hatten wir früher, als wir es zuerst aufstellten, in keiner Weise bewiesen oder auch nur plausibel zu machen gesucht. —

Was jetzt die Fälle $n > 6$ angeht, so sind die Oscillationsbedingungen, welche ich vorschreibe, um zur einfachen Kreisscheibe zu gelangen, diese (wobei man beachte, dass n natürlich als gerade Zahl vorausgesetzt ist):

Für $e_1, e_2, e_3, e_4, e_5, e_6$ nehme ich wie vorhin $y_1, y_2, y_3, y_4, y_5, y_6$ und übrigens $v=0$, dann aber für die $\frac{n-6}{2}$ weiteren Intervalle $e_7, e_8, e_9, e_{10}, \dots, e_{n-1}, e_n$ die Doppelbedingungen $\begin{cases} y_1, y_2 \\ y_3, y_4 \end{cases}$ mit $v=0$. Das sind insgesamt $n-3$ Bedingungen, die sichererfüllt sind, wenn man von einer einfachen Kreisscheibe des betr. n ausgeht. Alles Weitere folgt nun wie bei $n=6$. Auch wird die Bedachtnahme der erweiterten Kreis.

schreibe keine neue Schwierigkeit verwischen. Es ist nur zu prüfen, wie weit unser Oscillationstheorem auch noch für den Fall von Doppelbedingungen zuverlässig ist; wie sind oben über diesen Pkt wohl zu rasch hinweg gegangen.

9.) Von den ausgezeichneten Bedingungssystemen für mehrfache Intervalle.

D. 6.

Wir nehmen bei den folgenden Betrachtungen die λ_i vor, ab alle $= \frac{1}{2}$. Sei jetzt ein Segment gegeben, welches das Intervall $e_i : e_{i+1}$ g -fach überdeckt (wo dann natürlich der Anfangspkt mit dem Endpkte zusammenfällt, sobald g eine gerade Zahl ist).

Für ein solches Segment werden wir wieder die verbleibenden Bedingungen $y_1, y_2, y_3, y_4, y_5, y_6$ vorschreiben wollen, - daneben dann die Zahl r der Nullstellen der zugehörigen Particularlösung y im Inneren des Segments.

Da ist zunächst klar, dass, wenn wir doch einmal die Falle der mehrfachen Überdeckung eines Intervalls aufnehmen, die Bedingungssysteme y_1, y_2 u. y_5, y_6 ihre selbständige Bedeutung verlieren. In der That braucht man nur das Intervall $2g$ mal zu durchlaufen, um je nach der Wahl des Ausgangspktes das Bedingungssystem $(y_1, y_2, 2r)$ oder $(y_5, y_6, 2r+1)$ vor Augen zu haben.

Wollen wir uns nun zunächst auf das Bedingungssystem y_1, y_2 beschränken, wir werden bald sehen, dass damit das Bedingungssystem y_5, y_6 von selber erledigt wird.

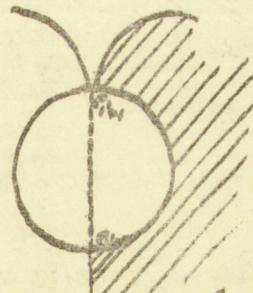
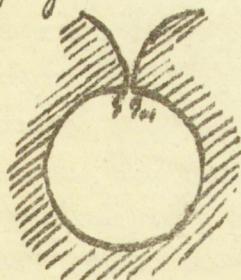
Zum Übrigen aber überlege man: Durchlaufen wir unser Intervall nicht g mal (wobei wir im Inneren der durchlaufenen Strecke auf r Nullstellen des zugehörigen y stossen, die zu den beiden Nullstellen am Anfang u.

Ende der Strecke hinzutreten), sondern mög mal, so haben wir wieder das Bedingungssystem y_1, y_2 , vor uns, nun aber im Inneren des Segmentes $m_r + m_{r+1}$ Nullstellen. Die Bedingung y_1, y_2, r, g ist also dasselbe wie die Bedingung $y_1, y_2, m_r + m_{r+1}, m_g$. Aber augenscheinlich können wir den Satz auch umkehren. Daher werden wir, um bei unseren Betrachtungen nicht immer wieder bereits erledigte Fälle behandeln zu müssen, verabreden, dass wir nur solche Zahlenpaare r, g in Betracht ziehen wollen, bei denen $r+1$ u. g relativ prim sind.

Auf Grund dieser Verabredung lassen sich dann diejenigen Fälle, welche durch eine Bedingung y_1, y_2 festgelegt werden können, einfach als die Fälle mit geradem g charakterisieren.

Die Fälle aber, welche wir unter 8) behandeln (die Fälle "einfacher Intervalle") sind einfach die Fälle $g=1$ u. $g=2$. Für unsere neuen Betrachtungen wird also g immer > 2 vorauszusetzen sein.

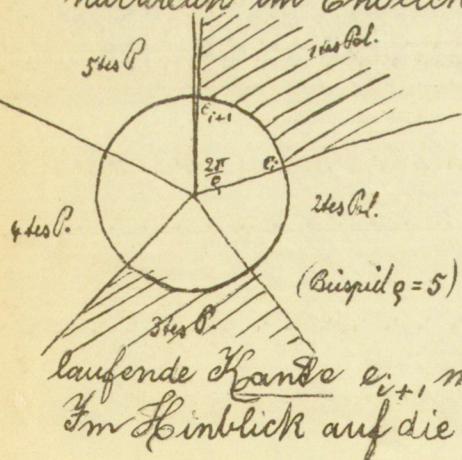
Nach diesen Vorbemerkungen untersuchen wir die geometrische Bedeutung des Bedingungssystems (y_1, y_2, r, g) für das n . Polygon zunächst im Falle $r=0$. Wäre $g=1$ oder 2 , so wissen wir, dass die Gestalt des Polygons die folgende ist:



Das eine Mal fällt Anfangspkt a_i u. Endpkt a_{i+1} , der

in Betracht kommenden Kreisbögen e_i direct zusammen, das 2. Mal füllt der Endpunkt e_{i+1} , mit dem entsprechenden Pkte des an der Seite e_i genommenen Spiegelbildes zusammen. Ist nun $g > 2$, so werden wir jedenfalls auch so beginnen müssen (den g Umlaufungen des Endervalls $e_i \dots e_{i+2}$ der x -Achse entsprechend), dass wir neben das ursprüngliche Polygon eine Reihe von $g-1$ Spiegelbildern setzen, die durch entscheiden, dass wir das ursprüngliche Polygon abwechselnd an den Kanten e_i, e_{i+1} spiegeln. Wir haben so eine Kette von g Polygonen, ein jedes mit einer Span, $e_i \dots e_{i+1}$. Die Bedingung ist, dass der 1. Eckpkt des 1. Polygons mit dem letzten Eckpkt des g ten Polygons zusammen fallen soll, u. zwar in der Weise, dass die 2 Hanten e_i, e_{i+1} zusammen genommen einen Linienzug vorstellen, der sich keinmal selbst überschlägt.

Die geometrische Überlegung zeigt, dass diese Bedingung darauf hinauskommt, anzunehmen, dass sich die Hanten e_i, e_{i+1} unseres Polygons verlängert unter einem Winkel von $\frac{2\pi}{g}$ schneiden. Wir dürfen diese Hanten unbeschadet der Allgemeinheit als gerade Linien zeichnen. Sobald $g > 2$ liegt deren Schnittpkt. natürlich im Endlichen u. wir haben folgende Fig.:



Da ist nun das Merkwürdige (den Fällen $g=1, 2$ der vorigen Seite gegenüber, dass nicht nur der 1. Eckpkt (e_{i+1}) des 1 ten Polygons mit dem letzten Eckpkt. des g ten

(Beispiel $g=5$) Polygons zusammenfällt, sondern auch die von dem 1 ten Eckpkt auslaufende Hante e_{i+1} , mit der bez. Hante des g ten Polygons. Im Hinblick auf die Figuren der pag. 179, die den Doppel-

bedingungen y_1, y_1, y_2, y_2 , resp. y_1, y_2, y_2, y_1 entsprechen, werden wir schliessen, dass hier (für $\vartheta > 2$) die Bedingung $(y_1, y_1, r=0)$ von selber die Bedingung $(y_1, y_2, r=1)$ nach sich gezogen hat. In ganz entsprechender Weise wird für $\vartheta > 2$ ganz allgemein y_1, y_1, r nichts Anderes besagen, als $y_2, y_2, r+1$, so dass die Randbedingung y_2, y_2 hier ihre selbständige Bedeutung verliert. Eben darum haben wir uns nun von vorneherein auf die Besprechung der Bedingung y_1, y_1 beschränken dürfen.

Doch kehren wir zur unmittelbaren Betrachtung unserer Fig. zurück. Wir bemerken zunächst, dass wir dieselbe sofort auch für $r > 0$ anwenden können, wir müssen dann statt des Centrinwinkels $\frac{2\pi}{s}$ einfach den Centriwinkel $\frac{2\pi(r+1)}{s}$ in Anwendung bringen (so dass sich die von den ϑ aufeinanderfolgenden Kanten $e_i e_{i+1}$, überdeckte Kreislinie r fach überschlägt, ehe sie sich schliesst). Aber der Betrag dieses Centrinwinkels ist doch zugleich ein nichteuklidischen Linie die Länge $l\pi$ der Polygonseite $e_i e_{i+1}$, selbst. Daher werden wir uns folgendermassen aussersetzen dürfen:

Das geometrische Äquivalenz des Bedingungssystems y_1, y_2, r, ϑ in der η Ebene ist für $\vartheta > 2$ dieses, dass die nichteuklidische Länge der Kreisbogenside $e_i e_{i+1}$ durch folgende Formel gegeben sein soll: $l\pi = \frac{2\pi(r+1)}{s}$.

Die Bedeutung des Oscillationstheorems aber, die sich einstellt, wenn wir besagtes Bedingungssystem für $n-3$ Intervalle der X -Achse in Anwendung bringen, ist diese,

dass das η Polygon völlig festgelegt ist, sobald wir für $n-3$ seiner Seiten die nichteuklidischen Maasszahlen vorschreiben: $l_\alpha = \frac{2\pi(r_k+1)}{s_\alpha} \quad (s_k > 2)$.

Hier sind die ℓ_K zunächst nationale reelle Brücke; aber es ist klar, dass man auch irrationale Werthe der ℓ_K als Gränz-fälle wird gelten lassen können. Nur ganzzahlige Werthe der ℓ_K bleiben ausgeschlossen, insafern wir für sie zu den Figuren der p. 185 zurückgeführt werden, bei denen zwar Anfangs. u. End. p. d. der Polygonreihe aber nicht Anfangs- u. End. Kante zusammenfallen.

Festst wird es sich noch handelen, ob wir das schöne, hiermit erreichte Theorem noch von der Bedingung frei machen können, dass die Winkel $\lambda_i \pi$ unseres Polygons rechte Winkel sein sollen. Ich finde gar keine Schwierig-
heit, die Figuren u. die Schlussweise der p. 185/86 auf diejenigen Fälle zu überdragen, wo die λ_i reelle rationa-
le Zahlen mit geradem Nenner sind. In der That können
wir dann gerade so wie bei $\lambda_i = \frac{1}{n}$ längs eines Intervalles
 $e_i e_{i+1}$, der X. Axe g mal hin u. her gehen, wie wir dies
früher aussinandersetzen. In der η Ebene aber müssen
sich die g entsprechenden Kantenstücke $e_i e_{i+1}$ eben
auch wieder zu einem vollen Kreise zusammenreihen.
Nur dies ist der Unterschied, dass der Winkel $\ell\pi$, den
die Kanten e_i, e_{i+1} , des Polygons verlängert gedacht jetzt
mit einander einschliessen u. der nach unseren früheren
Verabredungen das Nichteuklidische Maass der Kante
 $e_i e_{i+1}$ selbst vorsieht, jetzt nicht mehr $\frac{2\pi(r+1)}{r}$ son-
dern ein anderer reeller Bruch ist, dessen Betrag
sich trigonomedrisch berechnen lässt. — Aber ich sage,
dass unser Satz auch auf den Fall solcher λ_i übertragen
werden kann, die rational mit ungeradem Nenner oder
geradezu irrational sind. In der That ist ja in der Aussa-
ge des Satzes gar nicht von dem Hin u. Hergehen
längs des Intervalles der X. Axe die Rede, wir gebrauchen das

letztere nur als ein Beweismittel. Es hat ebenso gut einen Sinn, den Betrag l_k einer Polygonseite zu geben, wenn die λ_i der angränzenden Winkel rational mit geradem Nenner sind, als wenn sie es nicht sind. Dass aber auch unser Satz über die eindeutige Bestimmtheit des Polygons durch $n-3$ Zahlen l_k dabei bestehen bleibt, schliesse ich wie früher wieder daraus, dass beliebige reelle λ_i durch solche ν_i , welche rational mit geradem Nenner sind, beliebig approximirt werden können. Nur die ganzzähligen λ_i bleiben ausgeschlossen, weil in den Figuren eine Unbestimmtheit auftritt, sobald ein λ_i ganzzeitig wird. —

Fassen wir zusammen, so haben wir also den folgenden allgemeinen Satz gewonnen:

Es ist die Halbebene x mit ihren singulären Punkten e_1, \dots, e_n gegeben, u. werden die Maasszahlen $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ der Winkel des n Polygons irgendwie als reelle nicht ganzzählige Grössen veschrieben, so wird das Polygon eindeutig bestimmt sein, sobald man noch die Maasszahlen l_1, \dots, l_{n-3} von irgend $n-3$ Polygonsiden als reelle nicht ganzzählige Grössen kennt.

Dieser Satz ist das allgemeinste Resultat, welches hier aus dem Oscillationstheorem abgeleitet werden sollte. Für $n=3$ geht er in den alten Satz über, mit dem wir diese Vorlesungen begannen, dass das Kreisbogendreieck durch seine 3 Winkel $\lambda_1\pi, \lambda_2\pi, \lambda_3\pi$ allein völlig bestimmt ist, womit wir sozusagen einen Maassstab dafür haben, inswieweit wir im Laufe der Vorlesungen weiter gekommen sind. Vielleicht übrigens sollte man den Satz so fassen, dass man den Unterschied der λ u. der l ganz aufhebt, u. also davon spricht, dass irgend $n-3$ der zu Zahlen λ_i, e_k als reelle, nicht ganzzählige Grössen gegeben sein sollen,

Doch bedarf dies noch der näheren Untersuchung. Man vergleiche hiermit in Beziehung stehende Entwickelungen der Arbeit von Böcher.

10) Rückblick u. Einordg. der erhaltenen Resultate in den Gesamtgedankengang dieser Vorlesung.

Fr. J. A.
91.

Wenn wir das so erhaltene Resultat mit den übrigen Entwickelungen dieser Vorlesung in Verbindung setzen wollen, so haben wir uns der fundamentalen Fragesstellung zu erinnern, die wir auf p. 28 ff. entwirkt haben. Es ist eine Halbebene \times mit den auf der reellen Axe befindlichen singulären Punkten e_1, \dots, e_n vorgelegt, so enthält die zugehörige Differentialgleich. für y noch $2n-3$ linear vorkommende Parameter, von denen n auf die Exponentendifferenzen der singulären Punkte kommen). Die allgemeine Frage war, ob wir u. wie wir durch irgendwelche dem y . Polygon aufzuerlegende Abdingungen diese $2n-3$ Parameter eindeutig festlegen können. In dieser Hinsicht lernten wir nun im Laufe der Vorlesung verschiedene Möglichkeiten kennen: das Kreisscheibentheorem u. das hyperbolische Theorem mit ihren Verallgemeinerungen, die geradlinigen Polygone, welche im Falle der Laméschen Polynome auftreten. Unser letztes Theorem bezeichnet eine neue in dieser Hinsicht vorliegende Möglichkeit.

Lassen wir einen gemeinsamen Charakter aller der so gefundenen Theoreme angeben, so ist es nützlich, sich an die früheren Erläuterungen zu erinnern (v. 12ff.), welche dem y . Polygon seinen "Kern" gegenüberstellen. Der Kern war durch n Maasszahlen charakterisiert: seine n Kantenwinkel, n Seitenwinkel, n Kantenlängen, lauter Größen, die nur mod. zu beim Kern in Betracht kommen, während beim zugehörigen Polygon die Kantenwinkel, resp. Seitenwinkel (die Eckenwinkel u. Seitenlängen des Polygons) als absolut bestimmte Größen erschienen. Es ist nun für

alle unserer Theoreme charakteristisch, dass sie $2n-3$ Bestimmungen für die Maasszahlen des Kerns enthalten u. dann immer noch $2n-3$ ganzzahlige Elemente, die sich auf die absoluten Werthe der beim Polygon auftretenden Maasszahlen beziehen. Es wird überflüssig sein, dies noch ins Einzelne auszuführen. Während bei unserem letzten Theorem neben den n Kantenwinkeln des Kerns $n-3$ seiner Seitenwinkel als Bestimmungsstücke auftreten, sind es beim hyperbolischen Theorem $n-3$ seiner Kantenlängen (die gleich Null gewählt werden, worauf die übrigen 3 Kantenlängen auch Null sind; vergl. p. 18). Man möchte fragen, ob es nicht auch Theoreme der hier gesuchten Art gibt, bei denen gleichzeitig Kantenwinkel, Seitenwinkel u. Kantenlängen des Kerns als Bestimmungsstücke in Betracht kommen. — Sollen wir dann noch einen Vorausblick auf die analogen ~~Erst~~ geben werfen, die in Betracht kommen, wenn die singulären $\text{Ende } e_1, \dots, e_n$ nicht mehr auf der X . Axe, sondern beliebig in der X . Ebene liegen, oder wenn gar statt der X . Ebene irgend eine R. Fl. $p > 0$ gesetzt ist, so werden wir etwa Folgendes zu bemerken haben:

Indem wir die R. Fläche u. die ∞ singulären Punkten auf ihr, unseren sonstigen Ideen entsprechend, als gegeben ansehen, haben wir in der η . Diff. gleich, wie wir schon bei Gelegenheit bemerkten, $2n+3-p-3$ linear vorkommende Parameter (von denen ∞ auf die Exponentendifferenzen der singulären Punkte kommen). Dieser Diff. gleich. tritt nun zur Seite;

einerseits, dem bisher betrachteten Kern entsprechend, die Gruppe der linearen Substitutionen, welche η erfährt, wenn man auf der Riemann'schen Fl. irgendwelche geschlossene Menge beschreibt, bez. der Umbelebegriff der bezüglichen erzeugenden Substitutionen;

andererseits, dem Polygon der früheren Bedachtnungen kontrahiert, der Bereich auf der η . Flugel, auf welchen die in

geeigneter Weise zerschnittene R. Fl. abgebildet er scheint, ein Bereich, der den beiden Ufern des einzelnen Schnittes entsprechend jedesmal 2 Hanten aufweist, die durch eine lineare Substitution der Gruppe zusammengeordnet sind.

Um nun die $2n + 3p - 3$ Parameter der Diffe „realglohg. auf transzendentem Wege festzulegen, wird man jedenfalls wieder zunächst $2n + 3p - 3$ Bedingungen für die Gruppe des η aufführen wollen, und darüber hinaus dann noch $2n + 3p - 3$ gen. Zeichen geben, welche den Bereich, der bei der Gruppe in Betracht kommen soll, näher charakterisieren.

In der That subsumiert sich hierunter, was früher über die Ausdehnung des Kreisscheibentheorems, resp. des hyperbolischen Theorems auf die hier vorliegenden Fälle gesagt wurde.

Zudem es natürlich scheint, überhaupt einmal alle die Entwicklungen, die wir für den symmetrischen Fall $p = 0$ gemacht haben, auf die allgemeinen hier vorliegenden Voraussetzungen zu übertragen, bietet sich offenbar als 1. neue Frage diese dar:

Wie überträgt sich auf die Fl. (β, n) das Oscillationstheorem?

Dann aber insbesondere:

Wie

193.

Wie überträgt sich die Theorie der Laméschen Polynome?
Und was ist das Analogon derjenigen Be dingungssysteme,
die wir im symmetrischen Falle $p=0$ als "ausgezeichnete"
bezeichnet haben?

Ich muss mich heute begnügen, diese Frage zu
nennen; ihre Behandlung muss späteren Vorlesun-
gen vorbehalten bleiben.

Im Übrigen aber muss ich darauf hinweisen,
dass es mir in dieser Sommervorlesung mehr um
vorläufige Formulierung unbestimmter Folgen,
als um Entwicklung bestimmter Theoreme gehen.
Dell hat. Ich bin leider in keiner Weise in der
Lage gewesen, die Probleme, wie sich mir auferga-
ben, bis zu Ende durchzudenken. Auch die Einzel-
angaben, welche ich gemacht habe, bewirfen viel,
fast noch der genauen Controle.

Inhaltsangabe.

pag.

Einleitung.

Von den Dreieckssätzen des Wintersemesters. Neues Beispiel: Die Nullstellen der Kongugalfunktionen zweiter Art	3.
Entsprechendes über Vierecke	11.
Zur geometrischen Theorie der allgemeinen Kreisbogenpolygone.	
Allgemeine Fassungen. Nichteuklidische Maassbestimmung	14.
Der Kern u. seine 3 n Maasszahlen. „Verwandte“ Polygone	12.
Gewöhnliche polygonometrische Relationen u. Ergänzungstheoreme	21.
Beispiele für reduzierte Polygone u. die bei ihnen möglichen Erweiterungsprozesse.	24.
Übergang zu den Differentialgleichungen.	

Die fundamentale Fragestellung, nur ^{ist} in partiellärer Weise zu behandeln	28.
Vorläufiges über das Kreisscheibentheorem für $p \geq 0$.	33.
Desgl. über das hyperbolische Theorem	38.
Desgl. über das Oscillationstheorem	42.

Geometrische Ausführungen

zum Kreisscheibentheorem, bez. hyperbolischen Theorem.

Zusammenhang der zugehörigen automorphen Gebilde ^{Stellungen} sind	45.
Von den Fixpunkten der zugehörigen hyperbolischen Substitutionen	50.
Arithmetisches Bildungsgesetz der Substitutionscoefficienten	54.
Verallgemeinerung der Figuren; Variierung der Polygone, ^{Feinam.} _{derischreibung}	55.
Raumeinteilungen nach Poincaré	58.
Stellung zur Gruppentheorie: Continuirliche, discontinuirliche Gr.	62.

Zur Entwicklungsgeschichte der automorphen Funktionen.

Poincaré's Terminologie	66.
Die ältesten Beispiele automorpher Funktionen	67.
Schwarz, Riemann, etc.	70.
Meine eigenen älteren Arbeiten	75.
Arbeiten von Fuks. Eingreifen von Poincaré. Meine Replik	77.
Automorphe Funktionen mehrerer Variabler. Ansätze von Fuks u. Picard	84.

II.

<u>Von der Bedeutung der automorphen Funktionen u. von ihrem Bildungsgesetz,</u>	
<u>η als uniformisierende Variable. Verallgemeinerung von Hermite's</u>	
Theorie der Laméschen Gleichung. - - - - -	90.
Producedarstellungen für den Fall der Kreisscheibe (Weber u. Schottky). - - - - -	95.
Ansätze für den hyperbolischen Fall. - - - - -	99.
<u>Von den Beweisen des Kreisschreinen-bez. des hyperbolischen Theorems.</u>	
Allgemeine Lachlage. - - - - -	101.
Schwarz' Methode der conformen Abbildung. - - - - -	103.
Weiterführung bei Poincaré, allgemeinstes dabei entstehendes Theorem. - - - - -	107.
Ausführungen bei Schlesinger. - - - - -	110.
Schwarz' Methode des constanten Krümmungsmaasses. Die Götinger Preis- aufgabe; Picard. - - - - -	113.
Referat über Poincarés Arbeit in Acta IV. - - - - -	116.
Ansatz zum Continuitätsbeweis. - - - - -	124.
Durchführung des Beweises im symmetrischen Falle. - - - - -	127.
Vorbereitung zum Beweis im unsymmetrischen Falle. - - - - -	132.
Erklärung der dabei auftretenden Schwierigkeit. - - - - -	136.
Von der Diff.gleich. des hyperbolischen Falles; Idee zur allge- meinen Classification der Differentialgleichungen. - - - - -	140.
Verallgemeinerung der beiden Theoreme für $p \neq 0$. - - - - -	146.
<u>Vom Oscillationstheorem.</u>	
Das Theorem bei Sturm. Ausdehnung auf mehrere neben einander vorkommende Parameter. - - - - -	152.
Segmente, die sich an die singulären Punkte heranziehen <small>oder dort umliegen</small> . - - - - -	155.
Neue Erweiterungen des Theorems (beliebige Werte der λ_i , Doppelbe- dingungen). - - - - -	161.
Anwendung auf die Theorie der Laméschen Polynome nebst Zugehörige Ergänzungstheoremen (vom η. Polygon aus). - - - - -	166.
Allgemeinere funktionentheoretische Deutung des Oscillationstheo- rems: der Fall einfacher Intervalle. - - - - -	175.
Anwendungen auf das Kreisscheibentheorem - - - - -	179.
Fall mehrfacher Intervalle. Inbedachtnahme der Richtschnüre <small>schen Längen der Polygonecken.</small> - - - - -	184.
Frückblick u. abschliessende Bemerkungen. - - - - -	190-92.

~~Gabinet Matematyczny~~



Gabinet Matematyczny
Towarzystwa Naukowego Warszawskiego

