Józef Lewandowski

AKUSTYCZNE METODY BADANIA STRUKTURY NIEJEDNORODNYCH CIAŁ STAŁYCH



WARSZAWA 1976

Fraca wpłynęła do Redakcji dnia 23 marca 1976 r. Zarejestrowana pod nr 18/1976



Na prawach rękopisu

Józef Lewandowski Pracownia Technologii i Struktur Materiałowych Instytutu Podstawcwych Problemów Techniki PAN

AKUSTYCZNE METODY BADANIA STRUKTURY NIEJEDNORODNYCH CIAŁ STAŁYCH

1. Wstęp

W związku z prowadzonymi od roku w Pracowni Technologii i Struktur Materiałowych badaniami nad strukturą i własnościami ceramiki /porcelany/ elektrotechnicznej stało się celowe opracowanie metody pozwalającej wnosić - na podstawie pomiarów prędkości i tłumienia dźwięku - o strukturze badanej próbki tego materiału i jego własnościach sprężystych. Niniejsza praca zawiera dwie propozycje takiej metody.

Zadanie opracowania akustycznej metody wyznaczania koncentracji niejednorodności w ciele stałym i ich wpływ na własności sprężyste było już wcześniej podejmowane przez niektórych autorów /por. (1) /. Metody zaproponowane w niniejszej pracy różnią się jednak w sposób zasadniczy od metod wspomnianych poprzednio autorów. Autorzy ci na podstewie rozważań o charakterze statycznym starali się określić współzależność pomiędzy parametrami charakteryzującymi niejednorodność struktury ciała stałego i jego własności sprężyste a prędkością fazową fali akustycznej. W niniejszej pracy zależność pomiędzy tymi samymi parametrami i wielkościami fizycznymi znajduje się na podstawie rozważań o charakterze dynamicznym rozpatrując proces rozchodzenia się fali ultradźwiękowej w niejednorodnym ciele stałym łącznie z procesem jej rozpraszania na niejednorodnościach.

Punktem wyjścia niniejszej pracy jest wykorzystanie formalnej analogii w matematycznym opisie procesu rozchodzenia sie fal spreżystych w ciele stałym i w płynie, traktowanych jako ośrodki ciągłe. W obu wypadkach pole fali sprężystej można bowiem przedstawić w postaci sumy bezwirowego pola fal podłużnych i bezźródłowego pola fal poprzecznych, przy czym w obu przypadkach oba te pola opisuje się takimi samymi równaniami różniczkowymi liniowymi typu Helmboltza z tą tylko różnicą, że stałe współczynniki /składowe wektora propagacji/ wystepujące w tych równaniach są w przypadku ciała stałego określone innymi wzorami niż w przypadku płynu. Na możliwość wykorzystania tej formalnej analogii zwrócił już uwagę K.F. Herzfeld (2), (3) tworząc jednolitą teorię opisującą rozchodzenie płaskiej fali akustycznej w zawiesinie kulistych cząstek zarówno cieczy jak i cieła stałego, zawieszonych w cieczy. W niniejszej pracy przedstawimy propozycje dalszego wykorzystania tej formalnej analogii, a mianowicie dokonamy adaptacjii dwóch metod stosowanych w teoretycznej akustyce zawiesin i emulsji do układu dwufazowego, jaki stanowi ciało stałe ze sferycznymi niejednorodnościami, wypełnionymi innym ciałem stałym, płynem lub pustką.

W punkcie 2 miniejszej pracy podamy adaptację do przynadku niejednorodnego ciała stałego metody stosowanej przez R.J. Uricka i W.S. Amenta (4) przy obliczaniu prędkości fazowej i współczynnika tłumienia fali płaskiej w zawiesinie kulistych czastek sztywnych w cieczy lepkiej. Zajmiemy sie początkowo ogólnym przypadkiem niejednorodnego ciała stałego traktowanego jako ośrodek, w którym zachodzi dyssypacja energii mechanicznej i podamy metodę pozwalającą obliczyć prędkość fazową i współczynnik tłumienia fali w tym ośrodku, jeżeki znamy wektory propagacji fali podłużnej /podłużnika/ i poprzecznej /poprzecznika/ w fazie rozproszonej i w fazie dominującej objętościowo. Metoda ta może być również stosowana zarówno w przypadku, gdy niejednorodnościami są sferyczne pustki, jak i w przypadkach, gdy obie fazy /dominującą objętościowo i rozproszoną/ lub jedną tylko z tych dwóch faz traktujemy jako materiał bezstratny. W końcowej cześci punktu 2 niniejszej pracy podamy również adaptację do przypadku

- 4 -

niejednorodnego ciała stałego - traktowanego jako ośrodek bezstratny - metody stosowanej przez K.F. Herzfelda (3) przy obliczaniu prędkości fazowej fali płaskiej w zawiesinach kulistych cząstek cieczy i ciała stałego, zawieszonych w cieczy.

W punkcie 3 niniejszej pracy przeprowadzono obliczenia numeryczne dla modelu porcelany elektrotechnicznej w postaci bezstratnego ciała stałego zawierającego sferyczne pustki, zajmujące niewielki ułamek b objętości badanego ciała. Obliczenia te wykonano dla szerokiego przedziału wartości współczynnika Poissona V, zawierającego wartości interesujące ze względu na zastosowania techniczne /0.15 \leq V \leq 0.30/, metodą podaną w pracy (1) oraz dwoma metodami zaproponowanymi w niniejszej pracy i porównanc uzyskane rezultaty. Dla b \leq 0,1 uzyskujemy dobrą zgodność wyników otrzymanych trzeme wspomnianymi metodami.

2. Propagacja fal sprężystych w niejednorodnym ciele stałym.

Rozpatrywać będziemy niejednorodne ciało stałe ze sferycznymi izotropowymi niejednorodnościami. O niejednorodnościach tych zakładamy, że ich łączna objętość $V_{\rm R}$ /objętość fazy rozproszonej/ jest dużo mniejsze od całkowitej objętości V badanego ośrodka niejednorodnego, tj.

$$/2.1/ b = \frac{V_R}{V} \ll 1$$
.

V - V_R jest objętością fazy dominującej objętościowo, o której zakładamy, że jest jednorodnym i izotropowym sprężystym ciałem stałym o stałych Lamego λ_{4} , \mathcal{M}_{1} i gęstości \mathcal{G}_{1} . Wartość liczbową promieni R sferycznych niejednorodności traktujemy jako zmienną losową, której gęstość rozkładu pradopodobieństwa g (R)jest z założenia znana, przy czym

$$/2.2/ g(R) = \frac{N(R)}{N}$$
,

gdzie N (R) jest liczbą sferycznych niejednorodności o pro mieniu R w jednostce objętości, natomiast N wyraża się wzorem

- 5 -

$$12.31 \quad N = \int N(R) dR.$$

Ułamek objętości b zajętej przez fazę rozproszoną możemy teraz wyrazić wzorem

$$/2.4/ b = \frac{4}{3} \pi N R^{3}$$

gdzie

$$12.51 \quad \overline{R^3} = \int R^3 g(R) dR$$

Zakładamy ponadto, że najogólniejszym przypadku w materiale zarówno fazy dominującej objętościowo jak i fazy rozproszonej, jeżeli nie jest nią pustka, może zachodzić dyssypacja energii mechanicznej. O fazie rozproszonej zakładamy ponadto, że znamy jej gęstość g_2 oraz współczynniki Lamego λ_2 i \mathcal{A}_2 w przypadku gdy jest sprężystym ciałem stałym, lub współczynniki lepkości γ i ξ (6) w przypadku, gdy fazą rozproszoną jest płyn lepki.

Rozpatrywane przez nas akustyczne fale sprężyste są płaskimi falami harmonicznymi, w najogólniejszym przypadku tłumionymi, rozchodzącymi się w rozważanym ośrodku niejednorodnym w dodatnim kierunku osi z. Przemieszczenia związane z taką falą sprężystą dane są wzorami

$$12.61 \quad \overline{S_L} = \overline{s_L} e^{i\omega t}$$

oraz

$$\frac{12.71}{5_t} = \overline{s_t} e^{i\omega t},$$

odpowiednio dla składowej podłużnej /podłużnika/ i poprzecznej /poprzecznika/ rozpatrywanej fali. ω jest częstością kołową, t oznacza czas, e jest podstawą logarytmów naturalnych, natomiast $\overline{S_L}$ i $\overline{S_L}$ określone są wzorami:

$$/2.8/ \ \vec{S_L} = - \vec{\nabla} \Psi_L \ ,$$

12.91 $\vec{s} = \vec{\nabla} x \vec{\Pi}_t$.

Potencjały skalarny \mathscr{V}_L składowej fali podłużnej i wektorowy $\vec{\Pi}_t$ składowej fali poprzecznej spełniają odpowiednio równania

 $/2.10/ \Delta \Psi_{L} + k^{2} \Psi_{L} = 0,$

$$/2.11/ \quad \Delta(\vec{\nabla} \times \vec{\Pi}_t) + K^2(\vec{\nabla} \times \vec{\Pi}_t) = 0,$$

gdzie k i K są modułami wektorów propagacji odpowiednio dla podłużnika i poprzecznika w badanym niejednorodnym ciele stałym. Rozchodzącą się w badanym ośrodku niejednorodnym falę płaską traktujemy jako wypadkową fali pierwotnej /padającej/ i fal rozproszonych na niejednorodnościach. Zakładamy przy tym, że odległości wzajemne pomiędzy każdymi dwoma sąsiednimi sferami rozpraszającymi są bardzo duże w porównaniu z długością fali. Zakładamy również rozproszenie pojedyńcze, tj. zakładamy, że fala padająca rozprasza się tylko na jednej z napotkanych na swej drodze niejednorodności. O fali padającej zakładamy, że jest to płaska fala podłużna rozchodząca się w kierunku dodatnim osi z o jednostkowej amplitudzie przemieszczenia \tilde{S}_L . O płaskiej fali padającej zakładamy zatem, że jest ona określona równaniem

$$/2.12/ \ \overline{S}_L = \overline{S}_L e^{i\omega t},$$

gdzie

$$\frac{12.13}{5_L} = \overline{Z_0} e^{ik_1 Z}$$

lub

$$\begin{array}{ll} /2.14/ & \overline{S_L} = -\overline{\nabla} \, \overline{Y}_L \,, \\ \\ /2.15/ & \overline{Y}_L = \, \varphi \, e^{i \, k_z z} \,, \end{array}$$

gdzie

z, jest wersorem w kierunku dodatnim osi z.

Tak sformužowane modele ośrodka niejednorodnego i rozchodzącej się w nim płaskiej fali sprężystej pozwalają nam znaleźć związek pomiędzy modułem k wektora propagacji fali podłużnej w niejednorodnym ciele stałym a modułami k_i oraz K_i , i = 1, 2, wektorów propagacji odpowiednio podłużnika oraz poprzecznika w fazie dominującej objętościowo /i = 1/ i w fazie rozproszonej /i = 2/.

Aby znaleźć wspomniany związek, rozpatrzmy najpierw falę płaską /2.15/ rozchodzącą się w nieograniczonym ośrodku jednorodnym takim samym jak faze dominująca objętościowo badanego ośrodka niejednorodnego. Prędkość fazową płaskiej fali podłużnej w tym ośrodku /tj. w fazie dominującej objętościowo/ będziemy oznaczali przez c₁. W tym nieograniczonym ośrodku jednorodnym jest umieszczona nicograniczona płyta /rys.1/ jednorodna o gęstości Q_{ν} i impedancji akustycznej

 $g_x c_x$. Rozpatrywana fala o potencjale /2.15/ pada na tę płytę w kierunku normalnym do jej powierzchni /płaszczyzny z=0/. Materiał płyty tak dobrano, aby współczynniki odbicia od powierzchni rozgraniczającej dwa ośrodki był mały, tj. aby spełnione były nierówności

$$\begin{array}{ll} /2.17 \text{ el} & R_{I/II} &= \left(\frac{g_{e}c_{e} - g_{1}c_{1}}{g_{1}c_{1} + g_{e}c_{e}}\right)^{2} = \frac{|q_{1}'|^{2}}{|q_{0}'|^{2}} \ll 1 \\ \\ /2.17 \text{ bl} & R_{II}/II &= \left(\frac{g_{1}c_{1} - g_{e}c_{e}}{g_{1}c_{1} + g_{e}c_{e}}\right)^{2} = \frac{|q_{c}'|^{2}}{|q_{c}'|^{2}} \ll 1 \\ \end{array}$$

gdzie \mathscr{G}_{z} i \mathscr{G}_{z} są amplitudami potencjałów $\mathscr{U}_{z}^{(r)}$ i $\mathscr{U}_{z}^{(r)}$ fal odbitych odpowiednio w płaszczyźnie z = 0 i z = a /rys.1/, natomiast \mathscr{G}_{c} i $\mathscr{G}_{(r)}$ są amplitudami potencjałów \mathscr{U}_{L} i $\mathscr{U}_{z}^{(r)}$ fal padających odpowiednio na płaszczyznę z = 0 i z = a.

Amplitudę potencjału $\mathcal{V}_{II}^{(4)}$ fali po przejściu przez płytę oznaczamy przez \mathcal{A}_3 . Potencjał \mathcal{V}_L dany jest wzorami /2,15/ i /2.16/, natomiast pozostałe z wyżej wymienionych potencjałów dane są następującymi wzorami

 $/2.18a/ \Psi_{I}^{(-)} = \varphi_{I} e^{-ik_{y}Z},$ $/2.18b/ \Psi_{I}^{d+1} = \varphi_{(+)} e^{ik_{y}Z},$ $/2.18c/ \Psi_{I}^{(+)} = \varphi_{(-)} e^{-ik_{y}Z},$

k_x jest modułem wektora propagacji fali podłużnej w ośrodku II /rys. 1/. O grubości a płytki zakładamy, że jest ona dostatecznie mała, aby były spełnione nicrówności:

12.19b/ 1kxa & 1.

Z warunków ciągłości potencjałów i ich pochodnych normalnych na powierzchniach rozgraniczających dwa ośrodki /płaszczyzny z = 0 i z = a/ otrzymujemy po wykorzystaniu /2.19a/ i /2.19b/ następujące związki:

$$/2.20a/ \qquad \begin{array}{l} \int_{0}^{0} + \frac{\varphi_{1}}{2} + i k_{x} \alpha \frac{g_{x} k_{1}}{g_{1} k_{x}} \left(\varphi_{0} - \varphi_{1}^{0} \right) = \varphi_{3}(1 + i k_{1} \alpha), \\ \\ /2.20b/ \qquad \begin{array}{l} \varphi_{0} - \frac{\varphi_{1}}{2} + i k_{x} \alpha \frac{g_{1} k_{x}}{g_{x} k_{1}} \left(\varphi_{0} + \varphi_{1}^{0} \right) = \varphi_{3}(1 + i k_{1} \alpha). \end{array}$$

Stąć po wykorzystaniu /2.16/ i /2.17a/ otrzymujemy

/2.21/
$$\left(\frac{k_{x}}{k_{z}}\right)^{2} a^{2} = \left(\varphi_{3} + \varphi_{3} i k_{z} a - \varphi_{0} - \varphi_{z}\right) \left(\varphi_{3} + \varphi_{3} i k_{z} a - \varphi_{0} + \varphi_{z}\right).$$

Dokonajmy teraz w opisywanym przez nas eksperymencie myślowym następnego kroku: płytę jednorodną zastąpmy płytą wykonaną z badanego przez nas niejednorodnego ciałe stałego, przy czym grubość tej płyty została tak dobrana, że nierówności /2.19a/, /2.19b/ pozostają nadal słuszne. Z teorii rozpraszania (2), (4), (5) wynika, że wypadkowy potencjał fal rozproszonych w punktach D i -D /rys.1/, tj. fal rozproszonych w kierunku wstecz i w przód w stosunku do kierunku fali padającej wyraża się odpowiednio wzorem:

$$\frac{1}{2.22b!} = \alpha \int_{(+D)}^{\infty} K(R) \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_1, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{n}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} = \alpha \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{+} \int_{n}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} = \alpha \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{+} \int_{n}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} = \alpha \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{+} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} = \alpha \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{+} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{+} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{+} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{+} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{(4)} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{(4)} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy \\ = D \\ \frac{1}{2.22b!} \sum_{n=0}^{\infty} C_n(R, k_2, K_1, k_2, K_2) dR \int_{0}^{(4)} \int_{0}^{(4)} (k_2 +) C_n(cos \theta) dx dy$$

Pn (cos θ) cznacze wielomian Legendre'a n-tego rzędu, ${}^{(4)}_{n}(k_1r)$ jest funkcją sferyczną Hankela pierwszego rodzaju n-tego rzędu, natomiast współczynniki podłużnej fali rozproszonej $(n(R, k_1, k_2, k_2))$ są w najogólniejszym przypadku dane wzorami /23/, /26a/ w pracy (5). Ponieważ (4) dla $\tau = (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}$, $\omega_1 \theta = \frac{\pi}{2}$

$$\frac{12.23}{\int_{-\infty}^{+\infty}} \int_{m}^{+\infty} \frac{1}{(k_{1}\tau)} P_{m}(\cos\theta) dx dy = \begin{cases} \frac{2\pi}{k_{2}^{2}} (-i)^{n} e^{-ik_{2}t} \\ \frac{2\pi}{k_$$

zatem

/2.24
$$\bar{\Phi}_{(+D)} = a \varphi_{(+D)} e^{ik_{1}D},$$

/2.25/ $\bar{\Phi}_{(-D)} = a \varphi_{(-D)} e^{-ik_{1}D},$

gdzie amplitudy $\varphi_{(eD)}$ i $\varphi_{(-D)}$ wypadkowych potencjałów fal podłużnych rozproszonych na niejednorodnościach płytki w kierunku w przód i wstecz wyrażają się odpowiednio wzorami:

12.26/
$$\varphi_{(+D)} = \frac{297}{k_1^2} \int_{n=0}^{\infty} (n(R)) \sum_{n=0}^{\infty} (-x_1)^n (n(R, k_1, K_2, K_2, K_2)) dR,$$

12.27/
$$\Phi_{(-2)} = \frac{2\pi}{k_2} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} (i)^n C_n(R, k_1, K_1, k_2, K_2) dR.$$

Definiujemy teraz moduł wektora propagacji k rozważanego przez nas ośrodka niejednorodnego w teki sposób, aby związek /2.21/ pozostał słuszny dla płytki ośrodka niejednorodnego, jeśli połcżymy w /2.21/:

- $/2.28/ \ \varphi_1 = \phi_{(-n)} \alpha$
- $/2.29/ \varphi_3 = \varphi_{10} + \varphi_{10} a_{10},$
- /2.30/ k_x = k.

Otrzymujemy w ten sposób

/2.31/ $\left(\frac{k}{k_1}\right)^2 = \left[\varphi_0 i k_1 + \varphi_{(40)} \left(1 + i k_1 a \right) - \varphi_{(-0)} \right] \left[\varphi_0 i k_1 + \varphi_{(40)} \left(1 + i k_1 a \right) + \varphi_{(-2)} \right].$ W granicach, w których spełniona jest nierówność

czyli, ze względu na /2.19/, nierówność

$$|2.32| |\varphi_{(+0)}| \ll 1$$
,

poszukiwana przez nas zależność przyjmuje z dokładnością do wyrazów rzędu nie mniejszego niż /k.a/ postać:

- 11 -

$$\frac{\binom{k}{k_{1}}^{2}}{(\frac{k_{1}}{k_{2}})^{2}} = \begin{cases} 1 + \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} - (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{1}, K_{2}, k_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{1}, K_{2}, k_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{1}, K_{2}, k_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{1}, K_{2}, k_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{2}, K_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{2}, K_{2}, K_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{2}, K_{2}, K_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{2}, K_{2}, K_{2}, K_{2}) dR_{3}^{2} \cdot \\ \cdot \left\{ 1 - \frac{2\pi}{k_{2}} \int_{0}^{\infty} N(R) \sum_{n=0}^{\infty} \left[(i)^{n} + (-i)^{n} \right] C_{n} (R_{3} k_{2}, K$$

W przypadku, gdy rozpatrujemy niejednorodne ciało stałe zakładając bezstratność zarówno niejednorodnego ciała jako całości, jak i każdej z dwu jego faz, nie potrzebujemy posługiwać się dość złożonym wzorem /2.33/, lecz możemy uzyskać znacznie prostszy wzór na moduł k wektora propagacji fali podłużnej w niejednorodnym ciele stałym. W tym celu wracamy do poprzednio opisanego eksperymentu myślowego z płytą z niejednorodnego ciała stałego, umieszczoną w nieograniczonym ośrodku wypełnionym materiałem fazy dominującej i przeprowadzimy rozumowanie podobne do tego, jakie przeprowadził K.F. Herzfeld (3) obliczając prędkość dźwięku w zawiesinach. Niech na płytę pada, tak jak poprzednio, w kierunku normalnym do jej powierzchni fala podłużna, której potencjał dany jest wzorami /2.15/ i /2.16/. Przyjmujemy w dalszym ciągu założenia /2.17a/. /2.17b/, /2.19a/, 2.19b/, a ponadto zakładamy, że w warstwie o grubości a nie zachodzi, podobnie jak i w ośrodku otaczającym - tłumienie drgań. Moduły wektorów propagecji podłużnika k, i poprzecznika K,, i = 1,2, w fazie dominującej /i = 1/ i rozproszonej /i = 2/ są teraz liczbami rzeczywistymi i w przypadku, gdy faza rozproszona jest także ciałem stałym, wyrażają się ogólnie znanymi wzorami:

$$/2.34/ k_i^2 = \frac{\omega^2 g_i}{\lambda + 2\mu_i},$$

$$/2.35/ \qquad K_i^{\ell} = \frac{\omega^2 g_i}{\sigma u_i} \, .$$

Moduł wektora propagacji k w tym przypadku jest również liczbą rzeczywistą i wyraża się wzcrem:

 $/2.36/ \qquad k^2 = \frac{\omega^2}{c^2} = \frac{\omega^2 g}{\lambda + 2\mu},$

gdzie g /gęstość/, λ i μ /współczynniki Lamego/, c /fazowa prędkość fali podłużnej/ są stałymi materiałowymi charakteryzującymi badany ośrodek niejednorodny. Ze względu na brak dyssypacji jedynym efektem przejścia fali podłużnej przez płytkę jest przesunięcie fazowe spowodowane tym, że c \neq c₁. Jeżeli zatem potencjał fali podłużnej w ośrodku I ma postać funkcji

$$12.37/$$
 $\Psi_{I}^{+} = \varphi_{0} e^{i\omega \frac{z}{c_{I}}},$

to w ośrodku III potencjał tej samej fali wyraża się funkcją

$$/2.38/ \quad \widetilde{Y}_{\overline{D}}^{+} = \varphi e^{i\omega(\frac{z-a}{c_{1}} + \frac{a}{c_{2}})} = \varphi e^{i\omega\frac{z}{c_{1}}} e^{-i\omega[\frac{a}{c_{1}}(1-\frac{c_{2}}{c_{2}})]}$$

Wykorzystując założenie /2.17a/ otrzymujemy stąd

12.39/
$$\widetilde{Y}_{\overline{H}}^{+} = \varphi_{0} \left[1 - \frac{i\omega a}{c_{1}} \left(1 - \frac{c_{1}}{c} \right) \right] e^{i\omega \frac{z}{c_{1}}}$$

2 drugiej strony zgodnie z /2.29/ mamy

$$12.40/ \quad \widetilde{\mathcal{Y}}_{\underline{M}}^{+} = [\mathscr{G} + \varphi_{(+D)} \alpha] e^{i\omega \overline{\varepsilon}_{\underline{I}}}$$

Po podstawieniu do /2.39/ i po uwzględnieniu /2.16/ otrzymujemy ostatecznie

/2.41/
$$\frac{c}{c_1} = \frac{1}{1 - \phi}$$
,
gdzie $\phi_{(+D)}$ jest dane wzorem /2.26/.

Obliczenia numeryczne i dyskusja

Obliczenia numeryczne przeprowadzono dla przypadku, w którym fazą dominującą jest izotropowe ciało sprężyste, a fazę rozproszoną stanowią sferyczne pustki. Obliczenia numeryczne wykonano niezależnie na podstawie wzoru /4/ z pracy (1), który ma postać:

$$/3.1/ \quad \frac{C}{C_{1}} = \left(\frac{1}{1-b}\right)^{1/2} \left[\frac{1-2V_{1}}{1-2V_{1}+\frac{2}{2}b(1+V_{1})} - \frac{10b(1-2V_{1})}{2-5V_{1}+2(4-5V_{1})b}\right],$$

gdzie

$$v_1 = \frac{\lambda_1}{2(\lambda_1 + \mu_1)}$$

jest współczynnikiem Poissona, oraz na podstawie wzorów /2.33/ i /2.41/ wyprowadzonych w naszej pracy. Zakładając, że

$$k_1 R \ll 1,$$

13.21 $K_1 R \ll 1,$

przyjęto współczynniki podłużnej fali rozproszonej w postaci[(5) wzory /34a/, 34b/, 34d/, /34f/]:

n = 2, 3, 4, ...

Z wzoru /3.5/ wynika, że zrtości C_n , n = 2, 3, 4, ..., szybko maleją ze wzrostem n. Dlatego też sumowanie we wzorze /2.33/ i /2.41/ urwano na wyrazach proporcjonalnych do C_2 . Wzór /2.33/ przyjmuje wtedy postać

 $/3.7/ \left(\frac{c_{1}}{c}\right)^{2} = \left[1 + \frac{4\pi i}{k_{1}^{2}} \left[N(R)C_{1}(R, k_{1}, K_{1})dR\right] \left\{1 - \frac{4\pi}{k_{1}^{2}} \left[C_{0}(R, k_{1}, K_{1}) - C_{2}(R, k_{2}, K_{1})\right]N(R)dR\right\}$

Stąd

$$/3.8/\left(\frac{c}{c_{1}}\right)^{2} = \frac{1}{(1+b)\left\{1 - [H(w) + 1]b\right\}},$$

gdzie b jest dane wzorem /2.4/, natomiast H (¥) jest następującą funkcją

$$/3.9/ H(r) = \frac{5 - \frac{3}{2} \left(\frac{4 - r}{1 - 2r}\right) \left[1 - \frac{9}{2} \left(\frac{4 - r}{1 - 2r}\right)\right]}{1 - \frac{9}{2} \left(\frac{4 - r}{1 - 2r}\right)}, \quad 0 \le r \le \frac{4}{2}$$

Funkcja H jest w przedziale $0 \le V \le \frac{4}{2}$ ujemna, przy czym $H(V) \longrightarrow \infty$, gdy $V \longrightarrow \frac{4}{2}$, a w punkcie $V = \frac{4}{11}$ funkcja H osiąga maksimum równe $H(\frac{4}{11}) = -\frac{35}{12}$. Wykres funkcji H przedstawiono na rys. 2.

Podobnie wzór /2.41/ możemy ze względu na założenia /3.2/ napisać w postaci

$$/3.10/ \frac{c}{c_1} = \frac{1}{1 - \frac{2}{2} b H(v_1)}.$$

Gdy $r_1 \rightarrow \frac{4}{2}$ /faza dominująca objętościowo jest nieściśliwa/, to zgodnie z wzorami /3.1/, /3.8/ i /3.10/ $\leq_1 \rightarrow 0(c_1 \rightarrow \infty)$, natomiast gdy b $\rightarrow 0$, to zgodnie z tymi wzorami $\leq_1 \rightarrow 1$ ($c \rightarrow c_1$)

Na rysunkach 3 i 4 przedstawiono wyniki numeryczne uzyskane na podstawie wzoru /3.8/, przy czym rys. 3 przedstawia $\frac{C}{C_4}$ w funkcji $\frac{1}{7}$ przy parametrze b , natomiast rys. 4 przedstawia $\frac{C}{C_4}$ w funkcji b przy parametrze $\frac{1}{7}$. Te same obliczenia numeryczne wykonano również korzystając z wzoru /3.10/ oraz wzoru /3.1/. Ze względu na to, że wszystkie trzy wspomniane wzory dają ten sam charakter zmienności $\frac{C}{C_4}$ w funkcji $\frac{1}{7}$ lub b , nie podajemy w naszej pracy wykresów, które byłyby uzyskanymi w oparciu o wzory /3.1/ i /3.10/ odpowiednikami krzywych przedstawionych na rys. 3 i 4, lecz podajemy tylko na rys. 5 względne różnice $\Delta (\frac{C}{C_4})/\frac{C}{C_4}$ pomiędzy wynikami uzyskanymi za pomocą wzoru /3.1//wartość odniesienia/ oraz za pomocą wzorów /3.8/ /krzywe ciągłe/ i /3.10/ /krzywe

przerywane/. Dla danych $\sqrt{1}$ b wzór /3.1/ daje największe wartości $\frac{2}{C_L}$, natomiast wzór /3.10/ daje wartości najmniejsze. Podobną ilościowo zgodność wykazują uzyskane przez nas wyniki numeryczne z wynikami pracy (7) . Z wykresów przedstawionych na rys. 5 widać, że im mniejsze jest b, tym lepsza jest zgodność wyników uzyskanych za pomocą wzoru /3.1/ oraz wzorów /3.8/ i /3.10/, a w granicy b $\rightarrow 0$ uzyskujemy zgodność całkowitą / $\frac{2}{C_L} \rightarrow 2$ /. Jest to zgodne z tym, że im mniejsze jest b, tym lepszym przybliżeniem rzeczywistego rozpraszania jest pojedyńcze rozpraszanie i tym lepszym przybliżeniem amplitudy potencjału płaskiej fali odbitej $\frac{2}{C_L}$ i przepuszczonej przez płytę $\frac{2}{C_3}$ są amplitudy wyliczone odpowiednio za pomocą wzorów /2.28/ i /2.29/.

Określimy jeszcze zakres wartości b i v, w którym są spełnione nierówności /2.17a/ i /2.32/. W tym celu wykażemy najpierw, że spełnienie nierówności /2.32/ pociąga za sobą ze względu na /2.16/ i /2.19a/ spełnienie warunku /2.17a/.

W rozpatrywanym przez nas przypadku /3.2/ wzory /2.26/ i /2.27/ przyjmują postać

$$/3.11/ \phi_{(+D)} = \frac{4}{2} b H(r_{i}),$$

$$/3.12/ \quad \varphi_{(-D)} = \varphi_{(+D)} + b$$

Założenie /2.17a/ zapiszemy teraz w postaci

czyli po uwzględnieniu /2.19/

|3.14| | $\phi_{(+D)}$ + b| ≤ 1.

Fonieważ zgodnie z /3.11/ b $< | \varphi_{(AD)} |$, zatem spełnienie założenie /2.32/ pociąga za sobą spełnienie warunku /3.14/, a więc założenia /2.17a/. Nierówność /2.32/ zapiszemy teraz w postaci

13.15/ - \$ b H(x) & 1.

Nierówność ta określa zakres wartości b i V, w którym jest spełnione założenie /2.32/. Wykres funkcji H(V) przedstawiony na rys. 2 pozwala w każdym konkretnym przypadku ustalić dla danego V i b, czy nierówność /3.15/ jest spełniona.



Rys.1.



Rys.2.



http://rcin.org.pl

- 19 -



- 20 -

275.-



względna rożnica pomiędzy wynikani uzyskanymi za pomocą wzorów /j.1/ i /J.6/,
względna rożnica pomiędzy wynikami uzyskanymi za pomocę wzorów /J.1/ i /J.10/.

Rys.5.

- 22 -

Literatura

- C.Sve, "Elastic Wave Propagation in a Porous Laminated Composite", Internal Jpurnal of Solids and Structures, Vol.9, No 8, str. 937-950, 1973.
- (2) K.F. Herzfeld, "The Scattering of Sound-Waves by Small Elastic Spheres", Phil.Mag. and Journ of Sci., Vol. IX, seventh series, str. 741-752, 1930.
- (3) K.F. Herzfeld, "Propagation of Sound in Suspensions", Phil.Mag. and Journ of Sci., Vol.9, seventh series, str. 752-768.
- R.J. Ament, W.S. Urick, "The Propagation of Sound in Composite Media", Journ.Aconst.Soc.of Amer., Vol. 21, 2, 115-119, 1949.
- (5) C.F. Ying, Rohn Truell "Scattering of a Plane Longitudinal Wave by a Spherical Obstacle in an Isotropically Elastic Solid", Journ. of Appl.Phys., Vol. 27. No 9, str. 1086-1097, 1956.
- (6) L.Landau i E.Lifszic "Mechanika ośrodków ciągłych", PWN, Warszawa 1958.
- (7) J. Ranachowski,"Propagation of ultrasonic waves in porous ceramics, Ultrasonics, September 1975, str. 203-20

Spis treści

l.	Wstęp	3
2.	Propagacja fal sprężystych w niejednorodnym ciele stałym	5
3.	Obliczenia numeryczne i dyskusja	13
5.	Literatura	2.2

str.