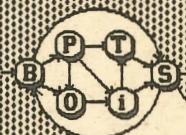


Redaktorzy:  
**A. Straszak**  
**Z. Nahorski**  
**J. Sikorski**

13-17 czerwca 1988

Książ



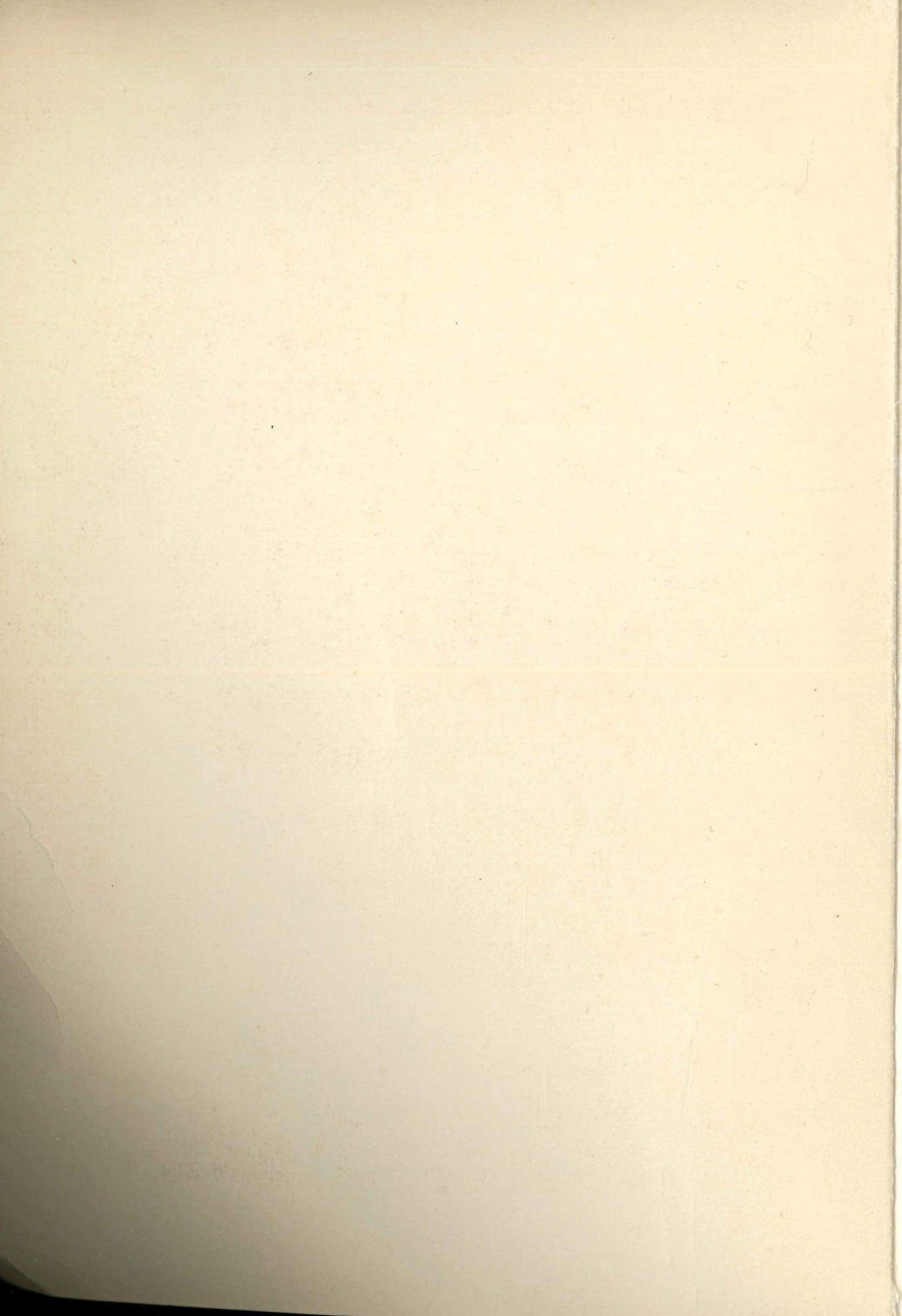
# **1. Krajowa Konferencja Badań Operacyjnych i Systemowych**

Tom 2

**BOS'88**

**POLSKIE TOWARZYSTWO BADAŃ  
OPERACYJNYCH I SYSTEMOWYCH**

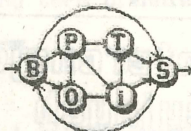
**INSTYTUT BADAŃ SYSTEMOWYCH  
POLSKIEJ AKADEMII NAUK**



POLSKIE TOWARZYSTWO BADAŃ OPERACYJNYCH I SYSTEMOWYCH

Tom 2

**WSPOMAGANIE PODEJMOWANIA DECYZJI  
MODELE I SYSTEMY**



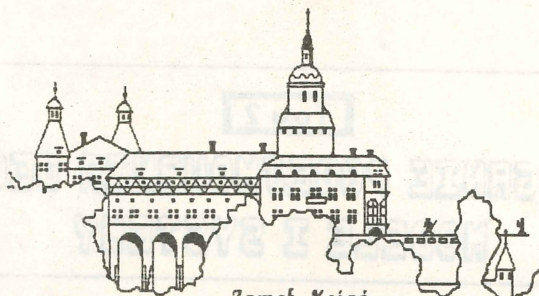
**I KRAJOWA KONFERENCJA  
BADAŃ  
OPERACYJNYCH  
i  
SYSTEMOWYCH**

**Książ, 13 - 17 czerwca 1988**

**BO'S'88**

**INSTYTUT BADAŃ SYSTEMOWYCH POLSKIEJ AKADEMII NAUK**

**1989  
WARSZAWA**



Zamek Książ

# I Krajowa Konferencja Badań Operacyjnych i Systemowych

## Organizator konferencji

Polskie Towarzystwo Badań Operacyjnych i Systemowych  
przy współpracy  
Instytutu Badań Systemowych PAN

## Komitet naukowy konferencji

Jerzy Hołubiec, Andrzej Kałużko, Jerzy Kisielnicki, Henryk Kowalowski,  
Roman Kulikowski, Franciszek Marecki, Zbigniew Nahorski,  
Stanisław Piasecki, Jarosław Sikorski, Jan Stachowicz, Jan Stasiński,  
Andrzej Straszak, Maciej Sysło, Władysław Świątalski

## Redaktorzy nauki materiałów

Andrzej Straszak, Zbigniew Nahorski, Jarosław Sikorski

konf. 41284/II

1.6

## 6. Formalizacja modeli decyzyjnych

ZASTOSOWANIE TEORII SKOŃCZENIE WYMIAROWYCH CIĄGŁYCH GRUP  
PRZEKSZTAŁCEŃ DO ANALIZY I SYNTEZY FUNKCJI PRODUKCJI

Dariusz Wagner

Instytut Badań Systemowych PAN

ul. Nowelska 6

01-447 Warszawa

Analizę zjawisk ekonomicznych, a w szczególności wpływu postępu technicznego, można prowadzić - zgodnie z propozycją R. Sato - stosując teorię ciągłych grup przekształceń. W pracy omówiono podstawowe elementy tego podejścia, zwracając szczególną uwagę na zagadnienia analizy i syntezy funkcji produkcji. Na podstawie analizy wybranych opisów funkcji produkcji wskazano na konieczność stosowania różnych definicji niezmienniczości (niezmienniczość funkcji, równania różniczkowego, funkcjonału całkowego). Zaproponowano ogólny schemat postępowania przy analizie własności funkcji produkcji odniesionych do wpływu postępu technicznego. Rozpatrywane podejście zilustrowano przykładem analizy wybranej funkcji produkcji.

1. Wprowadzenie

Możliwość zastosowania teorii skończone wymiarowych ciągłych grup przekształceń do analizy zjawisk ekonomicznych została przedstawiona w książce "Theory of technical change and economic invariance" [Sato (1981)]. W książce tej zaproponowano, aby wpływ

zmian technologii (postęp techniczny) opisywać w postaci zależności tworzących ciągłą grupę przekształceń. Opracowany w ramach teorii grup przekształceń aparat analizy niezmienniczości równań różniczkowych R. Sato zastosował m.in. do badania funkcji produkcji, funkcji popytu oraz ekonomicznych praw zachowania.

W pracy ograniczono się do rozpatrzenia zagadnienia zastosowania teorii grup przekształceń do opisu wpływu postępu technicznego na funkcję produkcji. W tym celu przedstawiono kilka typowych postaci funkcji produkcji, zwracając szczególną uwagę na założenia przyjmowane przy ich konstrukcji. Omówiono podstawowe pojęcia teorii grup przekształceń i wynikającej z niej metodyki badania niezmienniczości funkcji, równań różniczkowych i funkcjonałów całkowych. Przedstawiono zaproponowaną przez R.Sato interpretację tych pojęć odniesioną do funkcji produkcji oraz pokazano (w myśl propozycji R.Sato) związek między niezmienniczością funkcji i neutralnością postępu technicznego w sensie Hicksa [Allen (1975)]. Funkcję produkcji można traktować jako rozwiązanie odpowiednio skonstruowanego układu równań różniczkowych lub równania różniczkowego odpowiedniego rzędu. Biorąc pod uwagę fakt, iż z niezmienniczości równań wynika niezmienniczość ich rozwiązań [Owsiannikow (1978)], badanie niezmienniczości funkcji produkcji można zastąpić analizą niezmienniczości równania różniczkowego określającego tę funkcję. Na podstawie przeprowadzonych rozważań został zaproponowany ogólny schemat postępowania przy analizie funkcji produkcji odniesionej do wpływu postępu technicznego. Podano przykład takiej analizy.

## 2. Funkcja produkcji

Przyjmując, że wielkość czynników produkcji może być zmieniana w sposób ciągły oraz, że istnieje jednoznaczna zależność między wielkością produkcji a tymi czynnikami, produkcję uzyskaną przy danych nakładach określa się stosując tzw. funkcję produkcji [Allen (1975)].

$$y = f(L_1, \dots, L_n; a_1, \dots, a_b) \quad (1)$$

gdzie:  $L_i$  ( $i=1, \dots, n$ ) - wielkości czynników produkcji,  $L_i \geq 0$ ;  
 $a_\beta$  ( $\beta=1, \dots, b$ ) - parametry (stałe lub zależne od warunków początkowych, czasu, czynników produkcji);  
 $y$  - wielkość produkcji mierzona w odpowiednich jednostkach,  $y \geq 0$ . Zazwyczaj zakłada się, że jest to produkcja odpowiadająca pełnemu wykorzystaniu czynników produkcji.

Na funkcję  $f$  są nałożone zazwyczaj ograniczenia dotyczące jej różniczkowalności, jednorodności, znaków pochodnych odpowiednich rzędów, np. dla klasycznej funkcji produkcji typu

$$y = f(L, K; a) \quad (2)$$

gdzie  $L$  - wielkość zatrudnienia,  $K$  - zasób kapitału, przyjmuje się, że  $f$  jest klasy  $C^2$ ,  $\frac{\partial f}{\partial K}; \frac{\partial f}{\partial L} > 0$  oraz  $\frac{\partial^2 f}{\partial L^2}; \frac{\partial^2 f}{\partial K^2} < 0$  w obszarze, w którym jest ona określona. Zakłada się ponadto jednorodność tej funkcji, tzn.  $f(cL, cK) = cf(L, K)$ , gdzie  $c$  - stała. Przykładem funkcji spełniającej wszystkie przedstawione wyżej ograniczenia jest funkcja typu Cobba-Douglasa

$$y = a_1 L^{a_2} K^{1-a_2} \quad \text{gdzie } a_1 > 0, 0 < a_2 < 1 \quad (3)$$



Warto odnotować, że jeśli funkcja (2) jest jednorodna względem zmiennych  $K$  i  $L$  to można ją przedstawić w postaci [Allen (1975)]

$$y = Lh(KL^{-1}; a) \quad (4)$$

Jednakże nie zawsze wszystkie te założenia są uwzględniane przy konstrukcji funkcji produkcji. W pracy [Gadomski (w druku)] dla celów modelowania produkcji stali w Polsce zastosowano funkcje produkcji o postaci

$$y = f(K, L; a) = a_1 L^{-1} (KL^{-1})^{a_2} \exp[-a_3 (KL^{-1})]; \quad a_1, a_3 > 0, \quad a_2 > 1 \quad (5)$$

z zależności (5) bezpośrednio wynika, że

$$\frac{\partial y}{\partial L} = f(K, L, a) L^{-1} [-1 - a_2 + a_3 (KL^{-1})]; \quad \frac{\partial y}{\partial K} = f(K, L; a) L^{-1} [(LK^{-1}) a_2 - a_3] \quad (6)$$

Skąd mamy  $\frac{\partial y}{\partial L} = 0$  przy  $KL^{-1} = (a_2 + 1) a_3^{-1}$  oraz  $\frac{\partial y}{\partial K} = 0$  przy  $KL^{-1} = a_2 a_3^{-1}$

A zatem dla  $a_2 \gg 1$   $\frac{\partial y}{\partial L} = \frac{\partial y}{\partial K} = 0$  przy  $KL^{-1} = a_2 a_3^{-1}$  podobnie

$$\frac{\partial^2 y}{\partial L^2} = [a_3 (KL^{-1}) - \sqrt{a_2 + 2} (\sqrt{a_2 + 2} - 1)] [a_3 (KL^{-1}) - \sqrt{a_2 + 2} (\sqrt{a_2 + 2} + 1)] \quad (7)$$

$$\frac{\partial^2 y}{\partial K^2} = [LK^{-1} (a_2 - \sqrt{a_2}) - a_3] [LK^{-1} (a_2 + \sqrt{a_2}) - a_3]$$

Drugie pochodne funkcji (5) mogą zatem przyjmować zarówno wartości dodatnie, jak i ujemne. Przy  $KL^{-1} = a_2 a_3^{-1}$ ,  $\frac{\partial^2 y}{\partial K^2} < 0$  oraz (jeśli tylko  $a_2 > 2$ )  $\frac{\partial^2 y}{\partial L^2} < 0$ ; oznacza to, że w punkcie tym (przy  $a_2 \gg 1$ ) funkcja (5) osiąga wartość maksymalną.

Dla celów modelowania gałęzi przemysłu działającej w warunkach gospodarki rynkowej wprowadzono ostatnio nowy pośredni sposób definiowania funkcji produkcji [Szananin (1981)]. Przy tym podejściu funkcja produkcji jest określona w wyniku rozwiązania zadania maksymalizacji zdolności produkcyjnych gałęzi przy istnieniu

ograniczeń na zużycie czynników produkcji. Jeżeli przyjmiemy, że funkcja produkcji opisuje maksymalną produkcję gałęzi przy ustalonych normach zużycia czynników produkcji, to wykorzystując pojęcie tzw. uśrednionych zdolności produkcyjnych można ją przedstawić w postaci

$$y = \int_{\Omega} \zeta(z_1, \dots, z_n) dz_1 \dots dz_n = g_0(p_1 p_0^{-1}, \dots, p_n p_0^{-1}), \quad (8)$$

$$L_1 = \int_{\Omega} z_1 \zeta(z_1, \dots, z_n) dz_1 \dots dz_n = g_1(p_1 p_0^{-1}, \dots, p_n p_0^{-1}),$$

$$L_n = \int_{\Omega} z_n \zeta(z_1, \dots, z_n) dz_1 \dots dz_n = g_n(p_1 p_0^{-1}, \dots, p_n p_0^{-1})$$

gdzie:  $\zeta(z_1, \dots, z_n)$  - uśredniona funkcja zdolności produkcyjnych,

odpowiednio gładka w obszarze  $\Omega\{(z_1, \dots, z_n);$

$(z_1, \dots, z_n) \in D, \sum_{i=1}^n p_i z_i \leq p_0, D \subset R_n^+\}$ ;

$g_1, \dots, g_n$  - funkcje określające popyt na poszczególne czynniki produkcji;

$p_0 > 0$  - cena jednostkowa wytworzonego produktu;

$p_1 > 0, \dots, p_n > 0$  - ceny wykorzystywanych czynników produkcji

$z_1 > 0, \dots, z_n > 0$  - normy zużycia czynników produkcji na wytworzenie jednostki produktu.

Eliminując z zależności (8) wielkości  $p_i p_0^{-1} (i=1, \dots, n)$  otrzymujemy wyrażenie w postaci (1), określające funkcję produkcji.

### 3. Wpływ postępu technicznego

Przyjmujemy, że w wyniku postępu technicznego następuje zmiana wielkości czynników produkcji, którą można przedstawić w postaci zależności:

$$L'_i = s_i(L_1, \dots, L_n; t^1, \dots, t^r) \quad i=1, \dots, n \quad (9)$$

gdzie  $s_i (i=1, \dots, n)$  funkcje odpowiednio gładkie;  $t = \{t^1, \dots, t^r\}$  - parametry.

Zmianę ilości wytworzonego produktu, związana z zaistniałym postępowaniem technicznym, można opisać wzorem

$$y' = f(L'_1, \dots, L'_n; a_1, \dots, a_b) = q(L_1, \dots, L_n; a_1, \dots, a_b; t^1, \dots, t^r) \quad (10)$$

Jeśli

$$y' = g_t[f(L; a)] \quad \text{gdzie } g_t - \text{funkcja parametrów } t \quad (11)$$

to taki postęp techniczny jest neutralny w sensie Hicksa [Allen (1975)]. Zależność (11) oznacza, że w wyniku zaistniałego postępu technicznego nie ulega zmianie kształt funkcji produkcji. Innymi słowy, efekt postępu technicznego przekształca się w efekt skali.

#### 4. Pojęcia podstawowe teorii ciągłych skończenie wymiarowych grup przekształceń.

Przyjmujemy, że jest dana grupa ciągłych przekształceń działająca w przestrzeni  $R_n$ , przy czym przekształcenia te są zależne od  $r$  parametrów. Grupę tę oznaczymy jako  $G_r^n$ . Przekształcenia tworzące tę grupę można przedstawić albo w tzw. postaci skończonej

$$x'_l = h_x^l(x, u; t) \quad u'_k = h_u^k(x, u; t) \quad l=1, \dots, n-m; \quad k=1, \dots, m \quad (12)$$

przy czym  $x'_l|_{t=0} = x_l \quad u'_k|_{t=0} = u_k; \quad t = \{t^1, \dots, t^r\}$  parametry grupy albo w postaci operatorów nieskończonych

$$X_\alpha = \xi_{x\alpha}^1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \xi_{u\alpha}^k \frac{\partial}{\partial u_k} \quad l=1, \dots, n-m; \quad k=1, \dots, m; \quad \alpha=1, \dots, r \quad (13)$$

tworzących algebrę Liego, przy czym  $(X_\alpha, X_\beta) = c_{\alpha\beta}^\gamma X_\gamma \quad (\alpha, \beta=1, \dots, r; \gamma=1, \dots, r)$

Operatory  $X_\alpha$  można przedłużać na wyższe pochodne [Owsiannikow (1978)]. Przedłużenie na pochodne pierwszego rzędu ma postać:

$$\tilde{X}_\alpha = X_\alpha + \xi_{pl\alpha}^k \frac{\partial}{\partial p_l^k} \quad \text{gdzie } p_l^k = \frac{\partial u_k}{\partial x_l} \quad \text{oraz } \xi_{pl\alpha}^k = D_1 \xi_{u\alpha}^k - p_j^k D_1 (\xi_{x\alpha}^j) \quad (14)$$

$$j = \overline{1, n-m}$$

Def. 1 [Owsiannikow (1978)]. Rodzinę funkcji  $f(x,u)=c$ , gdzie  $c$  stała, nazywamy niezmienniczą względem grupy  $G_r^n$ , jeśli  $f(x',u')=c'$  to znaczy w wyniku działania grupy  $G_r^n$  funkcja należąca do danej rodziny przekształca się w funkcję należąca również do tej rodziny.

Tw. 1 [Owsiannikow (1978)]. Warunkiem koniecznym i dostatecznym aby rodzina funkcji  $f(x,u) = c$  była niezmiennicza względem grupy  $G_r^n$  jest spełnienie równości:

$$X_\alpha f(x,u) = \rho_\alpha(f) \quad \alpha = 1, \dots, r \quad (15)$$

gdzie  $\rho_\alpha$  funkcja odpowiednio gładka.

Def. 2 [Owsiannikow (1978)]. Układ równań.

$$S^\mu [x, u, p^{(1)}, \dots, p^{(N)}] = 0; \quad \mu = 1, \dots, M; \quad p^{(N)} = \frac{\partial^N u_k}{\partial x_{l_1} \dots \partial x_{l_N}} \quad (16)$$

jest niezmienniczy względem grupy  $G_r^n$  jeśli w wyniku jej działania każde rozwiązanie tego równania zostaje przekształcone również w jego rozwiązanie.

Tw. 2 [Owsiannikow (1978)]. Warunkiem koniecznym i dostatecznym, aby układ równań (16) był niezmienniczy względem grupy  $G_r^n$  jest spełnienie równości

$$\tilde{X}_\alpha^{(N)} S^\mu [x, u, p^{(1)}, \dots, p^{(N)}] = 0 \quad \alpha = 1, \dots, r; \quad \mu = 1, \dots, M \quad (17)$$

$$S^\mu = 0$$

gdzie  $\tilde{X}_\alpha^{(N)}$  - przedłużenie operatora (13) na pochodne rzędu (N).

Jeżeli układ równań (16) jest dany jako układ równań zwyczajnych zapisanych w postaci normalnej

$$\frac{du_k}{dx} = w^k(x, u) \quad u_k(x_0) = u_0 \quad k=1, \dots, m \quad (18)$$

to do jego analizy stosuje się często operator będący sumą operatora (13) i operatora

$$Y_0 = \frac{\partial}{\partial x} + w^k \frac{\partial}{\partial u_k} \quad k = \overline{1, m} \quad (19)$$

reprezentującego rozpatrywany układ równań różniczkowych. Ten nowy operator ma postać

$$\bar{X}_\alpha = X_\alpha - \xi_{x\alpha} Y_0 = (\xi_{u\alpha}^k - w^k \xi_{x\alpha}) \frac{\partial}{\partial u_k} = \xi_{u\alpha}^k \frac{\partial}{\partial u_k}; \quad \alpha = 1, \dots, r; \quad k=1, m \quad (20)$$

Warunek niezmienniczości układu równań (18) względem operatora (20) wynikający z Tw.2, ma postać [Owsiannikow (1978)]

$$Y_0 \bar{\xi}_{u\alpha}^k = \bar{X}_\alpha w^k \quad \alpha=1, \dots, r; \quad k=1, \dots, m \quad (21)$$

W pracy [Wagner (1987)] podano różne metody określenia współczynników operatora (20).

Def. 3 [Logan (1977)]. Funkcjonał całkowy.

$$J = \int_{\Omega} F[x, u, p^{(1)}, \dots, p^{(N)}] dx_1 \dots dx_{n-m} \quad (22)$$

jest niezmienniczy względem grupy  $G_r^n$  jeśli

$$\int_{\Omega} F[x, u, p^{(1)}, \dots, p^{(N)}] dx_1 \dots dx_{n-m} = \int_{\Omega} F[x', u', p'^{(1)}, \dots, p'^{(N)}] dx'_1 \dots dx'_{n-m} \quad (23)$$

Tw. 3 [Wagner (1984)]. Warunkiem koniecznym i dostatecznym, aby funkcjonal (22) był niezmienniczy względem grupy  $G_r^n$  jest spełnienie równości

$$\tilde{X}_\alpha^{(N)} F + FD_1 \xi_{x\alpha}^1 = 0 \quad \alpha=1, \dots, r; \quad l=1, n-m \quad (24)$$

5. Opis wpływu postępu technicznego na funkcję produkcji wykorzystujący pojęcia teorii grup przekształceń.

R. Sato poświęcił kilka stron swej książki [Sato (1981)] na uzasadnienie możliwości opisywania wpływu postępu technicznego na czynniki produkcji w postaci przekształceń grupy  $G_r^n$ . Stosując ten opis mamy

$$X_{\alpha y} = \left. \left( \frac{\partial f}{\partial t^\alpha} \right) \right|_{t=0} = \xi_{L\alpha}^i \cdot \frac{\partial f}{\partial L_i} \quad i=\overline{1, n}; \quad \alpha=1, \dots, r \quad (25)$$

gdzie  $\xi_{L\alpha}^i = \left. \frac{\partial s_i(L, t)}{\partial t^\alpha} \right|_{t=0}$  - infinitezymalna zmiana i-tego

czynnika produkcji wywołana postępem technicznym;

$\frac{\partial f}{\partial L_i}$  - krańcowa produktywność i-tego czynnika produkcji;

$X_{\alpha y}$  - infinitezymalna miara wpływu postępu technicznego na funkcję produkcji.

Biorąc pod uwagę, że  $X_{\alpha L_i} = \xi_{L\alpha}^i$ , wielkości  $\xi_{L\alpha}^i$  można rozpatrywać jako infinitezymalne miary wpływu postępu technicznego na i-ty czynnik produkcji.

Z definicji 1 bezpośrednio wynika, że warunek (11) określający neutralność postępu technicznego w sensie Hicksa jest niczym innym jak żądaniem, aby funkcja produkcji (1) była niezmiennicza względem grupy  $G_r^n$  określającej wpływ postępu technicznego.

Zagadnienie niezmienniczości funkcji produkcji można również ująć inaczej. Załóżmy, że w zależności (1) pierwsze  $(n-m)$  czynników produkcji traktujemy jako zmienne niezależne a pozostałe  $m$ -jako zmienne zależne. Przy tym założeniu równość

$$f(L_1, \dots, L_{n-m}, L_{n-m+1}, \dots, L_n) = \text{const} \quad (26)$$

można interpretować jako rozwiązanie odpowiedniego układu równań. Zazwyczaj tylko jeden z czynników produkcji jest traktowany jako zmienna niezależna, przyjmujemy, że jest to  $L_1$ . Możemy wtedy założyć, że mamy dany układ równań

$$\frac{dL_{1+k}}{dL_1} = \psi_1^{1+k}(L_1, \dots, L_n) \quad k=1, \dots, m; \quad n=1+m \quad (27)$$

Rozwiązania tego układu równań przy spełnieniu odpowiednich warunków zależą od  $m$  stałych.

Jeśli rozpatrujemy tylko dwa czynniki produkcji (nakłady kapitału i wielkość zatrudnienia), to ograniczenia nakładane na funkcję produkcji dotyczą również pochodnych rzędu wyższego niż pierwszy (powiedzmy rzędu  $N$ ). Wtedy funkcję produkcji możemy traktować jako rozwiązanie równania

$$\phi(K, L, \frac{dL}{dK}, \dots, \frac{d^N L}{dK^N}) = 0 \quad (28)$$

Należy jednak podkreślić, że wprowadzając nowe zmienne

$M_{l+1} = \frac{d^l M_1}{dK^l}$ ;  $M_1 = L$ ;  $l=1, \dots, N-1$  otrzymujemy układ równań w postaci (27). Wiadomo [Owsiannikow (1978)], że z niezmienniczości układu równań (16) (Def. 2) wynika niezmienniczość jego rozwiązań.

A zatem analizę niezmienniczości funkcji produkcji (1) - rozpatrywanej jako rozwiązanie układu równań (27) lub (28) (w zależności od przyjętych założeń) - można prowadzić badając warunki

niezmienniczości tych równań. Należy podkreślić, że wyniki badania niezmienniczości funkcji nie muszą się w przypadku ogólnym pokrywać z rezultatami analizy niezmienniczości odpowiadających im równań. Na przykład rozpatrując równanie (28) zapisane w postaci (27) określimy przekształcenia (12) zależne od zmiennych  $M_1$  (a więc i od pochodnych  $\frac{d^{1-1}L}{dK^{1-1}}$ ). Analizując zaś bezpośrednio funkcję produkcji mamy do czynienia jedynie z przekształceniami zależnymi od  $L$  i  $K$ .

Jeśli funkcja produkcji jest definiowana pośrednio przy użyciu funkcjonałów całkowych (8), to do badania warunków jej niezmienniczości należy zastosować Definicję 3 i Twierdzenie 3.

Przedstawione rozważania umożliwiają sformułowanie następującego schematu postępowania przy analizie funkcji produkcji prowadzonej w odniesieniu do wpływu postępu technicznego:

- 1° Ustalamy czy analizie podlega bezpośrednio funkcja produkcji czy też równanie różniczkowe odpowiedniego rzędu, którego rozwiązanie stanowi rozpatrywana funkcja produkcji, czy też funkcjonał całkowy z więzami określający pośrednio tę funkcję.
- 2° Wyznaczamy współczynniki operatora infinitezimalnego (13) (określającego grupę przekształceń), względem której dana funkcja (równanie, funkcjonał całkowy) jest niezmiennicza.
- 3° Mając określony operator infinitezimalny, względem którego dana funkcja (równanie, funkcjonał całkowy) jest niezmiennicza określamy postać skończoną przekształceń (12), podając - w miarę możliwości - ich interpretację ekonomiczną. Rozpatrujemy możliwość wprowadzenia nowych zmiennych sprowadzających uzyskany operator do pożądanej postaci, posługując się zależnością  $X = \xi_L^i \frac{\partial}{\partial L_i} = X L_i \frac{\partial}{\partial L_i} \quad (i=1, n)$ . Wyznaczamy postać funkcji produkcji odpowiadającą nowym zmiennym  $[f(\tilde{L})]$ .



Biorąc pod uwagę, że Tw. 1, 2 i 3 podają odpowiednio warunki konieczne i dostateczne niezmienniczości funkcji, równania różniczkowego i funkcjonału całkowego, można zastosować je do syntezy funkcji produkcji o zadanych wartościach, to znaczy niezmienniczej względem przyjętych grup przekształceń, reprezentujących interesujące nas zmiany czynników produkcji (grupa przesunięć, grupa podobieństw itp.).

## 6. Przykłady

W pracy [Chmielarz i Stachurski (1986)] zaproponowano funkcję produkcji klasy VES o postaci

$$y=f(L,K;a)=a_1K+a_2L-\sqrt{a_3K^2+a_4L^2} \quad a_3a_4>0, \quad a_1\geq\sqrt{a_3}, \quad a_2\geq\sqrt{a_4} \quad (29)$$

Funkcja (29) jest jednorodna. Można przyjąć, że jest ona rozwiązaniem następującego równania pierwszego rzędu.

$$\frac{dL}{dK} = - \frac{a_1\sqrt{a_3K^2+a_4L^2}-a_3K}{a_2\sqrt{a_3K^2+a_4L^2}-a_4L} \quad (30)$$

Warunek (15) prowadzi do zależności:

$$\xi_L = \frac{[\rho(f)\sqrt{a_3K^2+a_4L^2} - \xi_K(a_1\sqrt{a_3K^2+a_4L^2}-a_3K)]}{a_2\sqrt{a_3K^2+a_4L^2}-a_4L} \quad (31)$$

Należy rozpatrzyć następujące przypadki:

1°  $\rho(f) \equiv 0$ ; z zależności (31) wynika, że w tym przypadku

$$\xi_L = - \frac{a_1\sqrt{a_3K^2+a_4L^2} - a_3K}{a_2\sqrt{a_3K^2+a_4L^2}-a_4L} \xi_K \quad (32)$$

Wyrażenie określające  $\frac{\xi_L}{\xi_K}$  pokrywa się więc z prawą stroną równania (30). Oznacza to, że operator (13) jest w tym przypadku generowany bezpośrednio przez samo równanie (30).

2°  $\rho(f) \equiv 1$ ; przyjmując, że  $\xi_K$  ma określoną postać można wyznaczyć  $\xi_L$

$$a) \quad \xi_K = \frac{\sqrt{a_3 K^2 + a_4 L^2}}{a_1 \sqrt{a_2 K^2 + a_4 L^2} - a_3 K}; \quad \xi_L = 0 \quad (33)$$

$$b) \quad \xi_L = \frac{\sqrt{a_3 K^2 + a_4 K^2}}{a_2 \sqrt{a_3 K^2 + a_4 L^2} - a_4 L}; \quad \xi_K = 0 \quad (34)$$

3°  $\rho(f) \equiv f$ ; z zależności (31) wynika, że

$$\xi_L = L + (K - \xi_K) \frac{a_1 \sqrt{a_3 K^2 + a_4 L^2} - a_3 K}{a_2 \sqrt{a_3 K^2 + a_4 L^2} - a_4 L} \quad (35)$$

Na podstawie wzoru (35) łatwo stwierdzić, że jeśli  $\xi_K = K$ ; to  $\xi_L = L$ . Wynik ten jest oczywisty, bowiem operator o współczynnikach  $\xi_K = K$ ,  $\xi_L = L$  odpowiada grupie o przekształceniach  $K' = e^t K$ ;  $L' = e^t L$ . Niezmienniczość funkcji (29) względem tej grupy jest narzucona przez warunek jednorodności. Z przytoczonych zależności wynika ponadto, że funkcja ta nie jest niezmiennicza względem operatora o stałych współczynnikach ( $\xi_K = \text{const}$ ,  $\xi_L = \text{const}$ ), a więc grupy opisywanej przekształceniami  $K' = K + t^1$ ;  $L' = L + t^1$ .

Na podstawie wzoru (34) można stwierdzić, że warunkiem niezmienniczości funkcji (29) względem grupy przesunięć (np.  $K' = K$ ,  $L' = L + t^1$ ) jest wprowadzenie nowej zmiennej  $\tilde{L}$  spełniającej równanie

$$\frac{\partial \tilde{L}}{\partial L} = a_2 - a_4 \frac{L}{\sqrt{a_3 K^2 + a_4 L^2}} \quad (36)$$

Mamy zatem (w tym przypadku jest to oczywiste)

$$\tilde{L} = a_2 L - \sqrt{a_3 K^2 + a_4 L^2} \quad (37)$$

## 7. Uwagi końcowe

W pracy przedstawiono możliwość wykorzystania teorii skończone wymiarowych ciągłych grup przekształceń do analizy i syntezy właściwości funkcji produkcji odniesionych do oddziaływania postępu technicznego. Ze względu na wprowadzanie do rozważań coraz to nowych postaci funkcji produkcji, nie spełniających zazwyczaj klasycznych założeń, taka analiza i synteza wydaje się koniecznością. Oczywiście można je prowadzić bez użycia omawianej teorii, w sposób mniej sformalizowany. Badania takie wymagają jednak dużej intuicji i nie zawsze prowadzą do właściwych wniosków ze względu na trudności wprowadzania uogólnień. Przedstawione rozważania mają znaczenie praktyczne. Przyjmując bowiem w badaniach empirycznych określoną postać funkcji produkcji i znając, przynajmniej w zasadzie, zależności opisujące zmianę czynników produkcji pod wpływem postępu technicznego, można stwierdzić czy przy przyjętych założeniach będzie można odróżnić wpływ postępu technicznego od efektu skali.

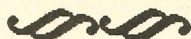
## Literatura

1. Allen R.G.D. (1975) Teoria makroekonomiczna. Ujęcie matematyczne. PWN, Warszawa.
2. Chmielarz W., Stachurski A. (1986) A class of VES production functions: properties and estimation results. Control and Cybernetics, vol. 15, No. 3-4.

3. Gadomski J. (w druku) Wybrane czynniki kształtujące import rudy miedzi oraz efektywność produkcji i zużycia stali w Polsce. *Ekonomia*.
4. Logan J.D. (1977) *Invariant variational principles*. Academic Press, New York.
5. Owsianikow L.W., (1978) Gruppowej analiz differencjalnych ura-  
wnień. Nauka, Moskwa.
6. Sato R., (1981) *Theory of technical change and economic invar-  
iance. Application of Lie groups*. Academic Press, New York.
7. Szananin A.A., (1981) K teorii proizvodstvennykh funkcij.  
*Technicheskaja Kibernetika*, No 4.
8. Wagner D. (1984) Some possibilities of applying the theory of  
continuous transformation groups for analysis and synthesis  
of dynamic systems. W: *System theory and mathematical economics*.  
Proceedings of VI Polish-Italian Symposium. Rome, Pitagora  
Editrice.
9. Wagner D. (1987) Zastosowanie ciągłych grup przekształceń do  
wyznaczania całek pierwszych równań różniczkowych zwyczajnych.  
W: *Prace IV Sympozjum "Symulacja procesów dynamicznych"*, Polana  
Chochołowska.



**Zarząd**  
**Polskiego Towarzystwa Badań Operacyjnych i Systemowych**



**Prezes**

prof.dr hab.inż. Andrzej Straszak  
Instytut Badań Systemowych PAN

**Wiceprezes**

prof.dr hab.inż. Jan Stasiński  
Wojskowa Akademia Techniczna

**Wiceprezes**

prof.dr hab.inż. Stanisław Piasecki  
Instytut Badań Systemowych PAN

**Sekretarz generalny**

dr inż. Zbigniew Nahorski  
Instytut Badań Systemowych PAN

**Sekretarz**

dr inż. Jarosław Sikorski  
Instytut Badań Systemowych PAN

**Skarbnik**

dr inż. Andrzej Kałużko  
Instytut Badań Systemowych PAN

**Członkowie**

prof.dr hab. Jerzy Kisielnicki  
Wydział Zarządzania UW

doc.dr hab.inż. Bohdan Korzan  
Wojskowa Akademia Techniczna

doc.dr hab.inż. Jan Stachowicz  
Zakład Nauk Zarządzania PAN

doc.dr hab.inż. Maciej Sysło  
Instytut Informatyki UW.

**Komisja rewizyjna**

**PRZEWODNICZĄCY**

dr Władysław Świtalski  
Katedra Cybernetyki i Badań Operacyjnych UW

**CZŁONKOWIE**

dr inż. Janusz Kacprzyk  
Instytut Badań Systemowych PAN

dr inż. Marek Malarski  
Instytut Transportu PW

doc.dr hab. Henryk Sroka  
Akademia Ekonomiczna w Katowicach

dr inż. Leon Słomiński  
Instytut Badań Systemowych PAN

IBS Kauf.

41284/  
II

IBS